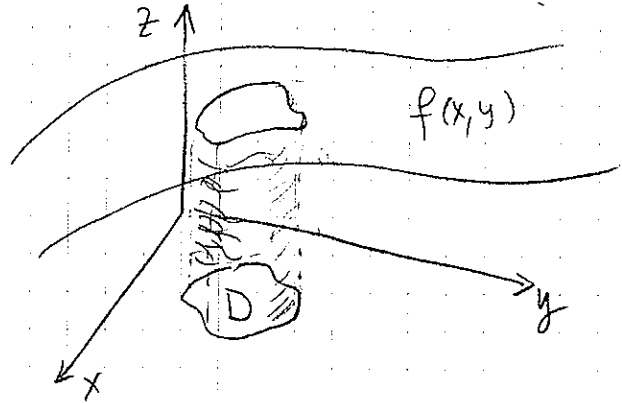
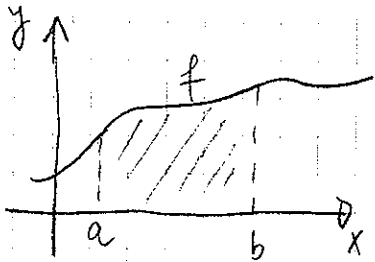


INTEGRALI DI LINEA

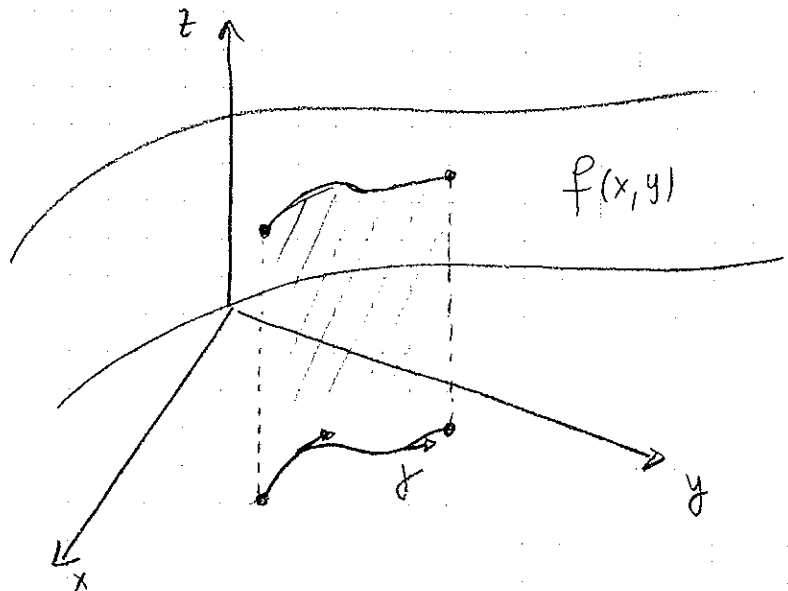
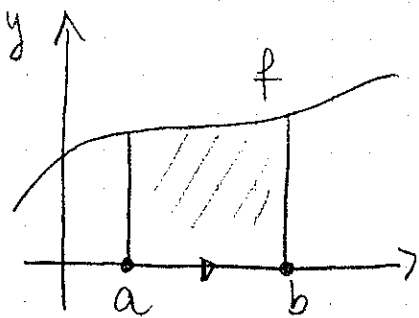
UNO-FORME DIFFERENZIALI

1.
 Il passaggio naturale, per passare in questa l'integrazione, da una variabile a più variabili, è naturalmente il seguente

$$\int_a^b f(x) dx \rightarrow \iint_{D \subset \mathbb{R}^2} f(x,y) dx dy$$



Di questo parleremo molto più avanti.
 Ma prima andiamo a cambiare punto di vista.
 In \mathbb{R} si può camminare in un'unica direzione, a meno del verso, mentre in \mathbb{R}^2 i cammini sono infiniti: sembra quindi naturale dare un senso all'integrale lungo un qualunque cammino, cioè lungo una curva



$$\int_a^b f(x) dx \rightarrow \int_{\gamma} f ds$$

ci occuperemo quindi di

INTEGRAZIONE LUNGO CURVE

Non stavo a ripetere la teoria già fatta sulle curve: un
considereremo in questo parte del corso curve regolari
in \mathbb{R}^2 (\mathbb{R}^k) semplici, cioè applicazioni

$$f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad f(t) = (x(t), y(t)) \quad \begin{matrix} x(t), y(t) \\ \text{funzioni derivabili} \\ \text{con derivate continue} \end{matrix}$$

$$f'(t) \neq (0, 0) \quad \forall t \in [a, b] \quad (*)$$

e tal che, comunque presi due punti $t_1, t_2 \in [a, b]$
di cui almeno uno in (a, b) , risulta $f(t_1) \neq f(t_2)$.

(Si noti che una curva semplice può essere chiusa.)

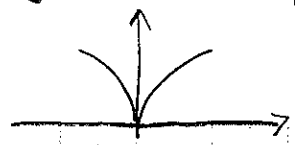
$$\text{Il vettore unitario } T_f(t_0) = \frac{(x'(t_0), y'(t_0))}{\sqrt{x'^2(t_0) + y'^2(t_0)}} = \frac{f'(t_0)}{\|f'(t_0)\|}$$

Si chiama versore tangente alla curva nel punto
 $(x(t_0), y(t_0))$, mentre il vettore $f'(t_0) = (x'(t_0), y'(t_0))$ si
chiama vettore velocità

Ricordiamo che la curva opposta della curva $f(t) =$
 $(x(t), y(t))$ è definita come

$$(-f)(t) = f(-t) = (x(-t), y(-t)) \quad t \in [-b, -a]$$

(*) questa condizione è necessaria per la regolarità. Ad
esempio $f(t) = (t^2, t^3)$, $t \in [-1, 1]$ ha le componenti C^∞
ma descrive una cuspide!!



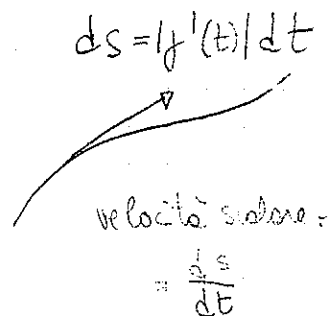
$$x(t) = t^2, \quad y(t) = t^3$$

$$y = |x|^{3/2}$$

Possiamo ora definire l'integrale di una funzione $f(x, y)$ lungo una curva $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ (in maniera del tutto analoga si potrà definire l'integrale di una funzione $f(x_1, \dots, x_n)$ lungo una curva $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$).

DEFINIZIONE

$$\int_{\gamma} f \, ds = \int_a^b f(x(t), y(t)) |y'(t)| \, dt = \int_a^b f(x(t), y(t)) \sqrt{x'^2(t) + y'^2(t)} \, dt$$



OSS:

Nel caso $\int_a^b f(x) \, dx$, se $f \equiv 1$, si ottiene la lunghezza dell'intervallo ($\int_a^b dx = b - a$). Analogamente nel caso di

$\int_{\gamma} f \, ds$, se $f \equiv 1$, si ottiene la lunghezza della curva ($\int_{\gamma} ds = l(\gamma)$). Si ha quindi

$$(*) \quad l(\gamma) = \int_{\gamma} ds = \int_a^b |y'(t)| \, dt = \int_a^b \sqrt{x'^2(t) + y'^2(t)} \, dt$$

Usualmente la lunghezza di una curva è definita come il sup delle lunghezze delle poligonal inscritte nelle stesse, ma se la curva è regolare le due quantità coincidono. la lunghezza in (*) si può vedere

anche da un punto di vista fisico, attribuendo al parametro t il significato del tempo. Infatti, ricordando che la velocità è il rapporto tra spazio e tempo ($v = \frac{ds}{dt}$), risulta naturale pensare che lo spazio percorso (lunghezza l) si possa ottenere integrando la velocità scalare (il modulo del vettore velocità) rispetto al tempo, cioè

$$l(f) = \int_a^b |f'(t)| dt$$

NOTA: se la curva è un grafico, cioè

$$f(t) = (t, g(t)), \quad t \in [a, b],$$

l'integrale lungo tale curva è dato da

$$\int_a^b f(t, g(t)) \sqrt{1 + g'^2(t)} dt,$$

In particolare $l(f) = \int_a^b \sqrt{1 + g'^2(t)} dt$

OSS: la lunghezza d'una curva non dipende dallo sciole parametro finale

ESERCIZIO:

Calcolare la lunghezza della semicirconferenza $x^2 + y^2 = 4$, $y \geq 0$, sia vedendo la curva parametrizzata in polari, sia come grafico.

Sappiamo di Invece aspettare $l(f) = 2\pi$.

Ris:

i) in problemi: $f(t) = (2 \cos t, 2 \sin t)$ $t \in [0, \pi]$

$$\begin{aligned} l(f) &= \int_0^{\pi} |f'(t)|^2 dt = \int_0^{\pi} |(-2 \sin t, 2 \cos t)| dt = \\ &= \int_0^{\pi} \sqrt{4 \sin^2 t + 4 \cos^2 t} dt = 2 \int_0^{\pi} dt = 2\pi \end{aligned}$$

ii) come prof: $g(x) = \sqrt{4 - x^2}$, $x \in [-2, 2]$

$$g'(x) = \frac{-2x}{2\sqrt{4-x^2}} = \frac{-x}{\sqrt{4-x^2}} \quad 1 + g'^2(x) = 1 + \frac{x^2}{4-x^2} = \frac{4}{4-x^2}$$

e quindi $l(f) = \int_{-2}^2 \sqrt{1 + g'^2(x)} dx = \int_{-2}^2 \sqrt{\frac{4}{4-x^2}} dx =$

$$= 4 \int_0^2 \frac{dx}{\sqrt{4-x^2}} = 4 \int_{\pi/2}^0 \frac{-2 \sin t dt}{\sqrt{4-4\cos^2 t}} = -8 \int_{\pi/2}^0 \frac{\sin t}{2 \sin t} dt =$$

$x = 2 \cos t$
 $dx = -2 \sin t$

$$= -8 \cdot \frac{1}{2} \int_{\pi/2}^0 dt = -8 \cdot \frac{1}{2} \left(-\frac{\pi}{2}\right) = 2\pi$$

ESERCIZIO

Calcolare $\int_{\gamma} y ds$, dove γ è la curva cartesiana $y = \sqrt{x}$
 $0 \leq x \leq 6$

Ris.

$f(t) = (t, \sqrt{t})$, $t \in [0, 6]$, $f'(t) = (1, \frac{1}{2\sqrt{t}})$ e quindi

$$\int_{\gamma} y ds = \int_0^6 \sqrt{t} \sqrt{1 + \frac{1}{4t}} dt = \int_0^6 \sqrt{t + \frac{1}{4}} dt = \int_{1/2}^{5/2} x \cdot 2x dx = \frac{2x^3}{3} \Big|_{1/2}^{5/2} = \frac{21}{3}$$

$\sqrt{t + 1/4} = x$

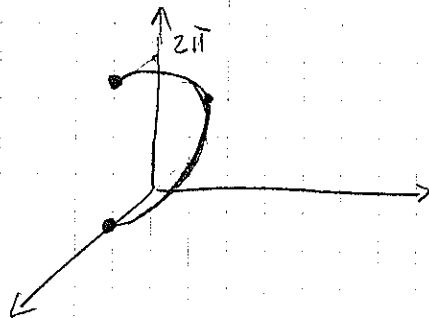
Vediamo un esempio in \mathbb{R}^3

ESEMPIO:

Calcolare $\int_{\gamma} \frac{ds}{x^2+y^2+z^2}$ dove $\gamma = (\cos t, \sin t, t)$, $t \in [0, 2\pi]$

Ris

$\frac{1}{x^2+y^2+z^2}$ in sfera



a γ è $\frac{1}{\cos^2 t + \sin^2 t + t^2} = \frac{1}{1+t^2}$ e $\gamma'(t) = (-\sin t, \cos t, 1)$,

quindi

$$\int_{\gamma} \frac{ds}{x^2+y^2+z^2} = \int_0^{2\pi} \frac{1}{1+t^2} \sqrt{\sin^2 t + \cos^2 t + 1} dt = \int_0^{2\pi} \frac{\sqrt{2} dt}{1+t^2} =$$

$$\sqrt{2} \operatorname{arctg} t \Big|_0^{2\pi} = \sqrt{2} \operatorname{arctg}(2\pi)$$

ESERCIZIO

Calcolare la lunghezza di $\gamma(t) = (t, \log(1-t^2))$, $t \in [0, \frac{1}{2}]$

Ris:

$$\gamma'(t) = (1, \frac{2t}{1-t^2}) \text{ e quindi } |\gamma'(t)| = \sqrt{1 + \frac{4t^2}{(1-t^2)^2}} = \frac{t^2+1}{1-t^2}$$

Allora

$$l(\gamma) = \int_0^{1/2} \frac{t^2+1}{1-t^2} dt = \int_0^{1/2} \left(-1 - \frac{2}{t^2-1} \right) dt = -\frac{1}{2} - 2 \int_0^{1/2} \frac{dt}{(t-1)(t+1)} =$$

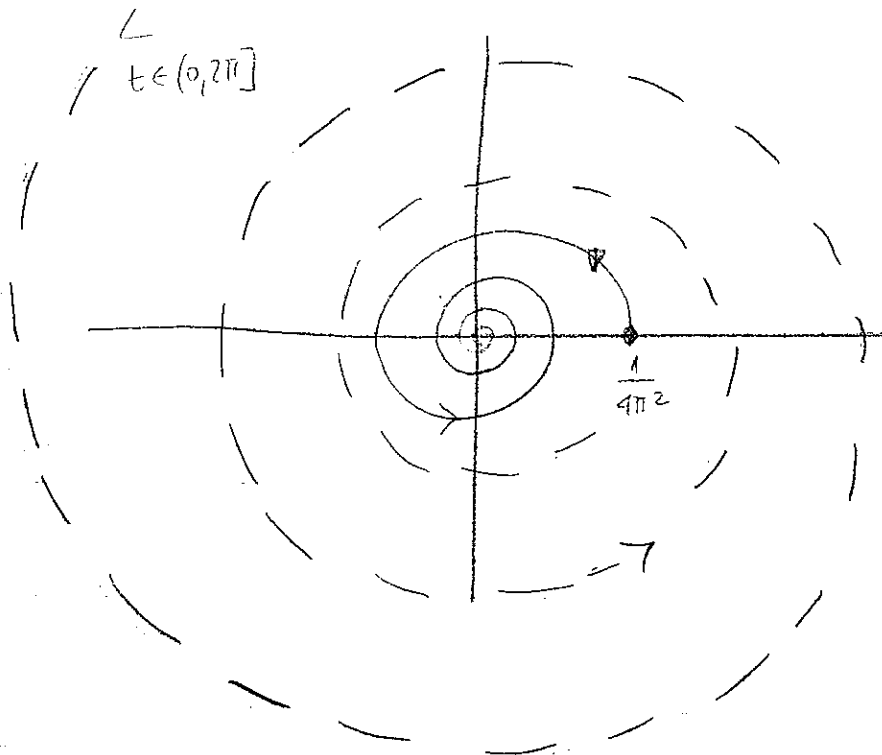
$$= -\frac{1}{2} - \log \frac{1}{2} + \log \frac{3}{2} = \log 3 - \frac{1}{2}$$

ESERCIZIO 3 LUNGHEZZA FINITA O NO??

lunghezza delle curve $f(t) = (\frac{1}{t^2} \cos t, \frac{1}{t^2} \sin t)$ $t \in [2\pi, +\infty)$

Proviamo prima un disegno

$$f(2\pi) = (\frac{1}{4\pi^2}, 0)$$



se considero lo stesso arco per $t \in (0, 2\pi]$

è la curva inversa per $t \in (0, \pi)$ quindi la stessa curva percorsa in senso inverso che è ancora 100 centimetri

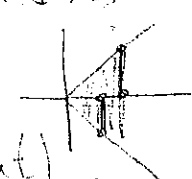
$$l(f) = \int_{\gamma} ds = \int_{2\pi}^{+\infty} \sqrt{x'^2(t) + y'^2(t)} dt = \int_{2\pi}^{+\infty} \frac{\sqrt{1+t^2}}{t^3} dt \sim \int_{2\pi}^{+\infty} \frac{1}{t^2} dt < +\infty$$

$$x'(t) = -\frac{1}{t^3} \cos t - \frac{1}{t^2} \sin t$$

$$y'(t) = \frac{1}{t^3} \sin t - \frac{1}{t^2} \cos t$$

$$\sqrt{x'^2(t) + y'^2(t)} = \sqrt{\frac{1}{t^6} + \frac{1}{t^4}} = \sqrt{\frac{1+t^2}{t^6}} = \frac{\sqrt{1+t^2}}{t^3}$$

○ il segmento che unisce i punti di ascissa $\frac{1}{2k}$ e $\frac{1}{2k+1}$ ha lunghezza maggiore di $\frac{2}{2k+1}$ e sommandolo su k si ottiene una serie divergente $\frac{1}{2k} + \frac{1}{2k+1} > \frac{2}{2k+1}$



OSS; se considero la curva $f(t) = (\frac{1}{t} \cos t, \frac{1}{t} \sin t)$, $t \in [2\pi, +\infty)$ la lunghezza sarebbe stata infinita. Allora curva di lunghezza infinita è $f(t) = (t, t \cos(\frac{t}{t}))$, $t \in [0, \pi]$, $f(0) = (0, 0)$. ○

OSSERVAZIONE sulla lunghezza d'una curva

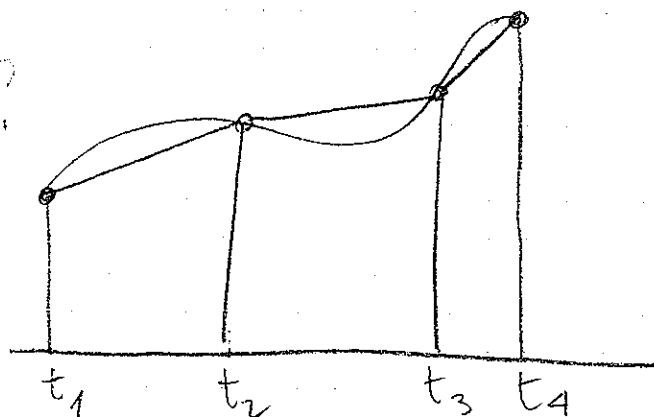
Flois

DEF: $l(f) = \sup \left\{ \sum_{i=1}^{N-1} |f(t_{i+1}) - f(t_i)|, a = t_1 < t_2 < \dots < t_N = b \right\}$

Come si arriva da

ad $l(f) = \int_a^b \sqrt{x'^2(t) + y'^2(t)} dt$?

Idea:



$|f(t_{i+1}) - f(t_i)| =$

$$= \sqrt{(x(t_{i+1}) - x(t_i))^2 + (y(t_{i+1}) - y(t_i))^2}$$

 ← legge di Pitagora
 $t_i < \xi_i < t_{i+1}$
 $t_i < \eta_i < t_{i+1}$

$$= \sqrt{x'^2(\xi_i)(t_{i+1} - t_i)^2 + y'^2(\eta_i)(t_{i+1} - t_i)^2}$$

$$= \sqrt{x'^2(\xi_i) + y'^2(\eta_i)} (t_{i+1} - t_i)$$

Quindi

$$\sum_{i=1}^{N-1} |f(t_{i+1}) - f(t_i)| = \sum_{i=1}^{N-1} \sqrt{x'^2(\xi_i) + y'^2(\eta_i)} \cdot (t_{i+1} - t_i)$$

$\downarrow N \rightarrow +\infty$

questo sommo le
somme di Riemann

$$\int_a^b f(t) dt =$$

$$\int_a^b \sqrt{x'^2(t) + y'^2(t)} dt$$

$$= \lim_n \sum_{i=1}^{n-1} f(\xi_i) (t_{i+1} - t_i)$$

Diamo un paio di def. usf. ni che coinvolgono integrali lungo curve. Tali curve saranno in \mathbb{R}^2 , ma si possono dare analoghe def. usf. ni in \mathbb{R}^n .

DEFINIZIONI:

il BARICENTRO (\bar{x}, \bar{y}) di una curva γ in \mathbb{R}^2 e' definito come il punto di coordinate

$$(\bar{x}, \bar{y}) = \left(\frac{1}{e(\gamma)} \int_{\gamma} x \, ds, \frac{1}{e(\gamma)} \int_{\gamma} y \, ds \right)$$

il MOMENTO D'INERZIA di una curva γ in \mathbb{R}^2 rispetto al punto $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$ e' dato da

$$\int_{\gamma} |(x, y) - (x_0, y_0)|^2 \, ds$$

ESEMPIO:

Calcolare il baricentro dell'elica $\gamma(t) = (r \cos t, r \sin t, t)$

Ris: $t \in [0, 2\pi]$

$|\gamma'(t)| = \sqrt{1+r^2}$, quindi $e(\gamma) = \int_0^{2\pi} \sqrt{1+r^2} \, dt = 2\pi \sqrt{1+r^2}$

Il baricentro $(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z})$ e' dato quindi da

$$\bar{x} = \frac{1}{2\pi \sqrt{1+r^2}} \int_{\gamma} x \, ds = \frac{1}{2\pi \sqrt{1+r^2}} \int_0^{2\pi} r \cos t \sqrt{1+r^2} \, dt = \frac{r}{2\pi} \int_0^{2\pi} \cos t \, dt = 0$$

analogamente \bar{y} (perche' viene $\int_0^{2\pi} \sin t \, dt = 0$). Resta \bar{z} :

$$\bar{z} = \frac{1}{2\pi \sqrt{1+r^2}} \int_0^{2\pi} t \sqrt{1+r^2} \, dt = \frac{1}{2\pi} \frac{t^2}{2} \Big|_0^{2\pi} = \pi \Rightarrow (\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}) = (0, 0, \pi)$$

ESEMPIO:

Calcolare il momento d'inerzia della curva

$$\gamma(t) = (1-t, t, 2t), \quad t \in [0, 1], \quad \text{rispetto al punto } (0, 0, 0)$$

Ris

$$\text{devr calcolare } \int_{\gamma} |(x, y, z) - (0, 0, 0)|^2 ds =$$

$$= \int_0^1 |(1-t, t, 2t)|^2 |\gamma'(t)| dt =$$

$$= \int_0^1 \left(\sqrt{(1-t)^2 + t^2 + 4t^2} \right)^2 \sqrt{(-1)^2 + 1^2 + 2^2} dt =$$

$$= \int_0^1 (6t^2 - 2t + 1) \cdot \sqrt{6} dt = \sqrt{6} \left[2t^3 - t^2 + t \Big|_0^1 \right] =$$

$$= \sqrt{6} (2 - 1 + 1) = 2\sqrt{6}$$

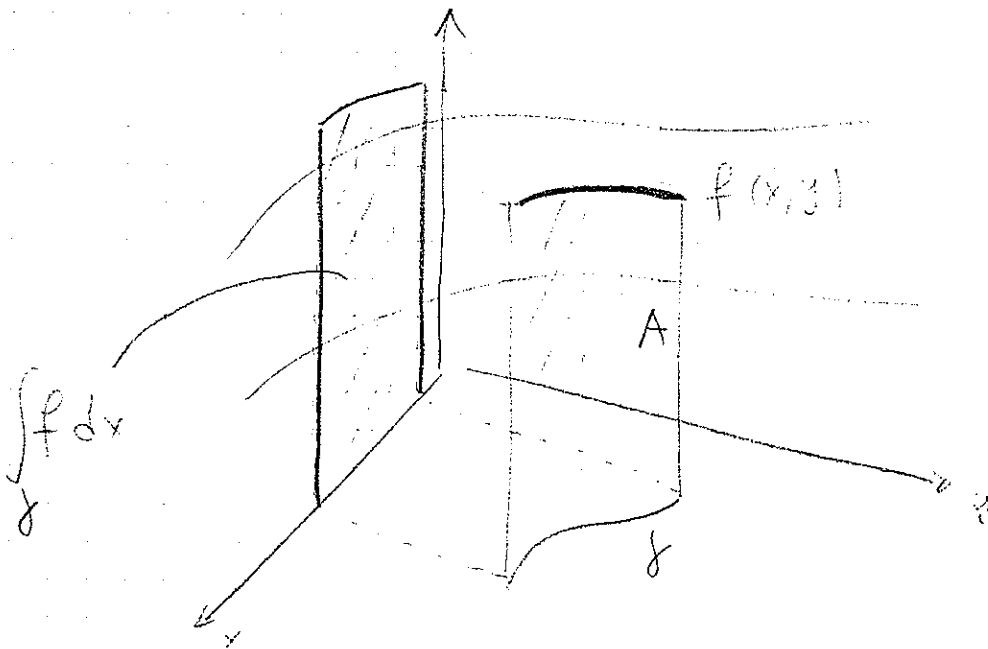
Considerando adesso degli integrali
che sono "casi particolari" dell' $\int_{\gamma} f ds$,
e più precisamente $\int_{\gamma} f dx$ e $\int_{\gamma} f dy$:

DEFINIZIONE

$$\int_{\gamma} f dx = \int_a^b f(x(t), y(t)) x'(t) dt$$

$$\int_{\gamma} f dy = \int_a^b f(x(t), y(t)) y'(t) dt$$

Propriamente se A è l'area del sottografico di f rispetto allo arco γ , questi due integrali uniscono all'idea che la funzione f si proietta separatamente sul piano xz e sul piano yz di Tale area A .



OSS: come già detto, tutto questo si può fare per una funzione $f(x_1, \dots, x_n)$, $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$; si ha

$$\int_{\gamma} f dx_i = \int_a^b f(x_1(t), \dots, x_n(t)) x_i'(t) dt$$

Facciamo una serie di passaggi:

Consideriamo $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$

Si ha

$$\int_{\gamma} (f dx + g dy) = \int_a^b [f(x(t), y(t)) x'(t) + g(x(t), y(t)) y'(t)] dt =$$

$$= \int_a^b (f(x(t), y(t)), g(x(t), y(t))) \cdot (x'(t), y'(t)) dt =$$

$$= \int_a^b (f(x(t), y(t)), g(x(t), y(t))) \cdot \frac{(x'(t), y'(t))}{\sqrt{x'^2(t) + y'^2(t)}} \sqrt{x'^2(t) + y'^2(t)} dt =$$

$$= \int_a^b (f(x(t), y(t)), g(x(t), y(t))) \cdot T_{\gamma}(t) \sqrt{x'^2(t) + y'^2(t)} dt =$$

$$= \int_{\gamma} (f, g) \cdot T_{\gamma} ds.$$

Allo stesso integrale e' la definizione di LAVORO

d'una forza $F = (f, g): \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ lungo una curva γ

($F \cdot T_{\gamma}$ e' la componente della forza lungo la curva)

Assolutamente in \mathbb{R}^n :

DEFINIZIONE

Si definisce lavoro di una forza $F = (f_1, \dots, f_m)$,
 $f_i: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, lungo una curva $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$
 e' integrale

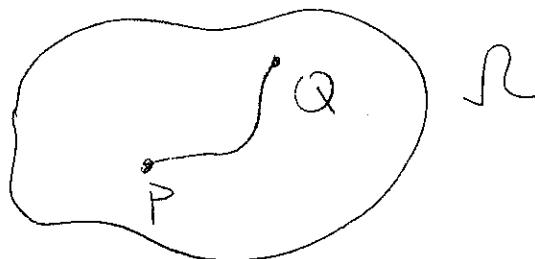
$$\int_{\gamma} F \circ T_{\gamma} ds = \int_{\gamma} (f_1 dx_1 + f_2 dx_2 + \dots + f_m dx_m)$$

D'ora in poi ci concentreremo nello studio
 di oggetti proprio della forma

$$f_1 dx_1 + f_2 dx_2 + \dots + f_m dx_m$$

e del loro integrale.

Per fare questo studio ci metteremo in un
 insieme $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ aperto e connesso, cioè
 supponiamo che $\forall P, Q \in \Omega$ esista una curva
 continua $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ t.c. $\gamma(t) \in \Omega \quad \forall t \in [a, b]$,
 $\gamma(a) = P$, $\gamma(b) = Q$.



DEFINIZIONE

Sia Ω aperto connesso $\subset \mathbb{R}^n$.

Una uno-forma differenziale lineare in Ω è un'espressione del tipo

$$\omega = \sum_{i=1}^n p_i dx_i = p_1 dx_1 + \dots + p_n dx_n$$

dove le $p_i = p_i(x_1, \dots, x_n)$ sono funzioni def. in Ω e sono dette coefficienti della uno-forma ω .
 La regolarità di una uno-forma è per definizione la regolarità dei suoi coefficienti; ad esempio, se le p_i sono funzioni continue, ω si dice una uno-forma continua. D'ora in avanti, visto che tratteremo solo uno-forme, parleremo semplicemente di forme.

Si ha

$$\int_{\gamma} \omega = \int_a^b \sum_{i=1}^n p_i dx_i = \int_a^b \sum_{i=1}^n p_i(x(t)) x_i'(t) dt$$

$$x(t) = (x_1(t), \dots, x_n(t))$$

Abbiamo già osservato che

$$\int_{\gamma} \omega = \int_{\gamma} (p_1, p_2, \dots, p_n) \circ T_{\gamma} ds$$

È un immediato vedere che, a differenza degli
 integrali $\int_{\gamma} f ds$, dove vale $\int_{\gamma} f ds = \int_{-\gamma} f ds$,
 per i ω si ha

$$\int_{-\gamma} \omega = - \int_{\gamma} \omega, \quad \text{inoltre}$$

ricordando che $(-\gamma)(t) = \gamma(-t)$, $-b \leq t \leq -a$,
 cioè $(-\gamma)(t) = (x_1(-t), \dots, x_n(-t))$, $-b \leq t \leq -a$, abbiamo
 $(-\gamma)'(t) = (-x_1'(-t), \dots, -x_n'(-t))$, $-b \leq t \leq -a$ e quindi

$$\begin{aligned} \int_{-\gamma} \omega &= \int_{-\gamma} \sum_{i=1}^n p_i dx_i = \int_{-b}^{-a} \sum_{i=1}^n p_i \cdot (-x_i'(-t)) dt = \\ &= \int_b^a \sum_{i=1}^n p_i \cdot x_i'(\tau) d\tau = - \int_a^b \sum_{i=1}^n p_i \cdot x_i'(\tau) d\tau = \end{aligned}$$

$\tau = -t$
 $d\tau = -dt$

$$= - \int_{\gamma} \sum_{i=1}^n p_i dx_i = - \int_{\gamma} \omega$$

OSSERVAZIONE

$$\left| \int_{\gamma} \sum_{i=1}^n p_i dx_i \right| \leq \int_{\gamma} \sqrt{\sum_{i=1}^n p_i^2} ds$$

inoltre

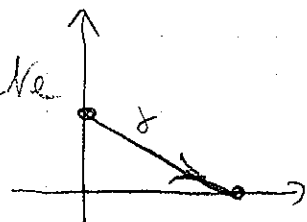
$$\begin{aligned}
 \left| \int_{\gamma} \sum_{i=1}^m p_i dx_i \right| &= \left| \int_a^b \left[\sum_{i=1}^m p_i x_i'(t) \right] dt \right| \leq \\
 &\leq \int_a^b \left| \sum_{i=1}^m p_i x_i'(t) \right| dt = \int_a^b \left| (p_1, \dots, p_m) \cdot (x_1', \dots, x_n') \right| dt \leq \\
 &\leq \int_a^b |(p_1, \dots, p_m)| |(x_1', \dots, x_n')| dt = \\
 &= \int_a^b \sqrt{\sum_{i=1}^m p_i^2} \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i'^2(t)} dt = \int_{\gamma} \sqrt{\sum_{i=1}^m p_i^2} ds
 \end{aligned}$$

Facciamo alcuni esempi: un'arco in \mathbb{R}^2 e
 forme in \mathbb{R}^2

ESEMPIO 1

Calcolare $\int_{\gamma} \omega$, dove $\omega = y^2 dx + x dy$ e γ è
 il segmento che congiunge $(0, 1)$ a $(2, 0)$

Ris: possiamo descrivere il segmento mediante
 $\gamma(t) = (t, 1 - t/2)$, $t \in [0, 2]$

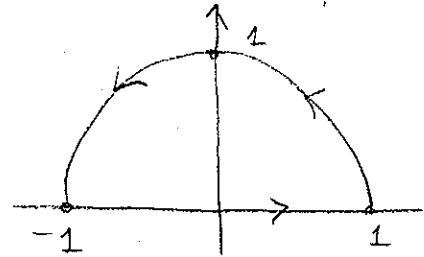


Perché $dx = x'(t)dt = dt$ e $dy = y'(t)dt = -\frac{1}{2}dt$, avremo

$$\int_{\gamma} y^2 dx + x dy = \int_0^2 \left[(1 - t/2)^2 + t(-1/2) \right] dt = \int_0^2 \left(\frac{t^2}{4} - \frac{3}{2}t + 1 \right) dt = -\frac{1}{3}$$

ESEMPIO 2

Calcolare $\int_{\gamma} xy dx + \lg(1+y) dy$, dove γ è il bordo del semicerchio $\{(x,y) : x^2+y^2 \leq 1, y \geq 0\}$ percorso in senso antiorario



Ris:

Parametriamo il segmento γ_1 con $(t, 0)$, $t \in [-1, 1]$ e l'arco di cerchio γ_2 con $(\cos t, \sin t)$, $t \in [0, \pi]$

Si ha $\gamma_1'(t) = (1, 0)$, $\gamma_2'(t) = (-\sin t, \cos t)$. Si ha

$$\begin{aligned} \int_{\gamma} xy dx + \lg(1+y) dy &= \int_{\gamma_1} xy dx + \lg(1+y) dy + \int_{\gamma_2} xy dx + \lg(1+y) dy = \\ &= \int_{-1}^1 [t \cdot 0 \cdot 1 + \lg(1+0) \cdot 0] dt + \int_0^{\pi} [\cos t \sin t (-\sin t) + \lg(1+\sin t) (\cos t)] dt = \\ &= 0 - \int_0^{\pi} \cos t \cdot \sin^2 t dt + \int_0^{\pi} \cos t \cdot \lg(1+\sin t) dt = 0 \end{aligned}$$

ESEMPIO 3

Calcolare $\int_{\gamma} y dx$ dove $\gamma(t) = (a \cos t, b \sin t)$, $t \in [0, 2\pi]$

Ris:

$$\int_{\gamma} y dx = \int_0^{2\pi} b \sin t (-a \sin t) dt = -ab \int_0^{2\pi} \sin^2 t dt = -ab\pi$$

Dove ci avvantaggiamo convenientemente in \mathbb{R}^2 , al più in \mathbb{R}^3 , ma come sempre tutto ciò che è valido anche in \mathbb{R}^n .

OSSERVAZIONE

C'è un esempio di forme particolarmente importante che già conosciamo: il differenziale di una funzione $f = f(x, y)$ (continua con derivate continue), che denoteremo con df , e che

$$\boxed{df = Df \circ (dx, dy) = f_x dx + f_y dy}$$

Quindi ad una funzione f "abbastanza buona" si può associare la forma df . Viene così naturale chiedersi se vale il viceversa, che è, su questo argomento

IL PROBLEMA FONDAMENTALE

Sia $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ un insieme aperto e connesso, sia $\omega = A(x, y) dx + B(x, y) dy$ una forma in Ω .

Quando esiste una funzione $u = u(x, y)$ su Ω tale che

$$\omega = du \quad ?$$

(cioè $A = u_x$, $B = u_y$)

Una tale funzione, se esiste, si chiama POTENZIALE (o primitiva) di ω e la forma

ω si dice ESATTA (o integrabile)

OSSERVAZIONE

se vediamo una forma ω come un campo di vettori (cioè alla forma $\omega = A dx + B dy$ facciamo corrispondere il campo vettoriale (A, B)), possiamo dire che la forma è esatta se e solo se il campo di vettori è un gradiente, cioè quello che si chiama campo conservativo.

L'esattezza di una forma differenziale $\omega = A dx + B dy$ equivale quindi alla conservatività del campo vettoriale (A, B) .

NOTA BENE: se $u = u(x, y)$ è un potenziale di ω , allora anche $u(x, y) + c$ lo è, $\forall c \in \mathbb{R}$.

Vale però anche il reciproco:

TEOREMA di UNICITÀ

Sia $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ aperto connesso, siano $v = v(x, y)$ e $u = u(x, y)$ due potenziali di ω ; allora esiste una costante c tale che

$$u(x, y) - v(x, y) = c \quad \forall (x, y) \in \Omega$$

Dim:

vedremo la dimostrazione in due modi (il secondo sarà utile in futuro per la ricerca di eventuali potenziali di forme)

metodo 1:

fissiamo $(x_0, y_0) \in \Omega$, per $(x, y) \in \Omega$ sia $f(t) = (x(t), y(t))$,
 $t \in [a, b]$, una curva tale che $f(a) = (x_0, y_0)$, $f(b) = (x, y)$.
 Dal teorema fondamentale del calcolo segue che

$$u(x, y) - u(x_0, y_0) = \int_a^b \frac{d}{dt} u(x(t), y(t)) dt =$$

$$= \int_a^b [u_x(x(t), y(t)) x'(t) + u_y(x(t), y(t)) y'(t)] dt =$$

$$\leftarrow \begin{aligned} u_x &= V_x \\ u_y &= V_y \end{aligned}$$

$$= \int_a^b [V_x(x(t), y(t)) x'(t) + V_y(x(t), y(t)) y'(t)] dt =$$

$$= \int_a^b \frac{d}{dt} V(x(t), y(t)) dt = V(x, y) - V(x_0, y_0)$$

Quindi

$$u(x, y) - u(x_0, y_0) = V(x, y) - V(x_0, y_0) \quad \forall (x, y) \in \Omega$$

cioè

$$u(x, y) - V(x, y) = u(x_0, y_0) - V(x_0, y_0) = c \quad \forall (x, y) \in \Omega$$

vediamo il secondo metodo

metodo 2 :

$$u(x, y) = \int u_x(x, y) dx + \varphi_1(y)$$

$$v(x, y) = \int v_x(x, y) dx + \varphi_2(y) = \int u_x(x, y) dx + \varphi_2(y) =$$

\downarrow
 $v_x = u_x$

$$= u(x, y) - \varphi_1(y) + \varphi_2(y) = u(x, y) + \varphi(y)$$

Già:

$$v(x, y) = u(x, y) + \varphi(y) \quad \forall (x, y) \in \Omega$$

Derivando quest'ultima uguaglianza rispetto ad y , si ottiene

$$v_y = u_y + \varphi'(y), \quad \text{ma poiché } u_y = v_y,$$

deve essere $\varphi'(y) = 0 \Rightarrow \varphi(y) = \text{costante}$,

da cui

$$v(x, y) = u(x, y) + \text{costante} \quad \forall (x, y) \in \Omega$$

#

Vediamo adesso un fenomeno molto importante che ci permetterà di fare grandi passi avanti nello studio dell'esattezza di una funzione

TEOREMA

Sia $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ aperto connesso, $A = A(x, y)$, $B = B(x, y)$ continue in Ω . Sono equivalenti:

a) $\exists u = u(x, y)$ tale che $(u_x, u_y) = (A, B)$,

cioè $\omega = A dx + B dy = du$ è esatta

b) \forall curve γ con traiettoria contenuta in Ω ,

l'integrale $\int_{\gamma} \omega = \int_{\gamma} A dx + B dy$ dipende

solo degli estremi di γ

dim:

a) \Rightarrow b) $\int_{\gamma} \omega = \int_a^b A dx + B dy =$

$$= \int_a^b [A(x(t), y(t)) x'(t) + B(x(t), y(t)) y'(t)] dt =$$

per a) ho che ω è esatta

$$\downarrow$$

$$= \int_a^b [u_x(x(t), y(t)) x'(t) + u_y(x(t), y(t)) y'(t)] dt =$$

$$= \int_a^b \frac{d}{dt} [u(x(t), y(t))] dt = u(x(b), y(b)) - u(x(a), y(a)) =$$

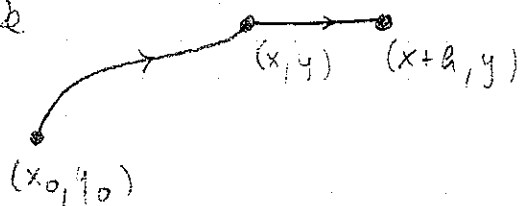
$$= u(\gamma(b)) - u(\gamma(a))$$

b) \Rightarrow a) fissiamo un punto $(x_0, y_0) \in \Omega$ e definiamo

$$u(x, y) = \int_{\gamma} A dx + B dy, \text{ dove } \gamma(t), t \in [a, b],$$

è una curva tale che $\gamma(a) = (x_0, y_0)$, $\gamma(b) = (x, y)$

Questa funzione $u(x, y)$ è ben definita perché, per b), è indipendente dalla curva γ .



Consideriamo ora il segmento

orientabile $\gamma_h(t)$ che congiunge (x, y) con $(x+h, y)$.

Si ha

$$u(x+h, y) = \int_{\gamma + \gamma_h} A dx + B dy = \int_{\gamma} A dx + B dy + \int_{\gamma_h} A dx + B dy$$

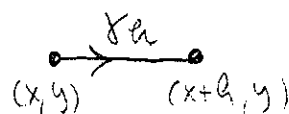
$\underbrace{\hspace{100px}}$
 significato evidente

Allora

$$\begin{aligned} \frac{u(x+h, y) - u(x, y)}{h} &= \frac{\int_{\gamma} A dx + B dy + \int_{\gamma_h} A dx + B dy - \int_{\gamma} A dx + B dy}{h} \\ &= \frac{\int_{\gamma_h} A dx + B dy}{h} = \frac{\int_{\gamma_h} A dx}{h} = \frac{1}{h} \int_x^{x+h} A(t, y) dt = \\ &= \frac{1}{h} \cdot A(\xi_h, y) \cdot h = A(\xi_h, y) \xrightarrow{h \rightarrow 0} A(x, y) \end{aligned}$$

$x < \xi_h < x+h$

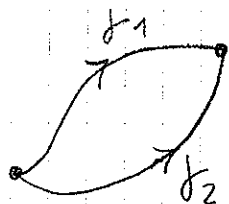
Quindi $\frac{\partial u}{\partial x} = A$, Analogamente $\frac{\partial u}{\partial y} = B$.



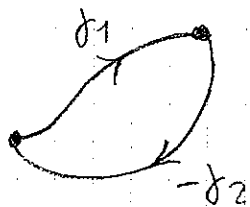
$$\gamma_h(t) = (t, y), t \in [x, x+h]$$

OSSERVAZIONE

le curve γ_1 e γ_2 del Teorema precedente equivale, come è facile vedere, al fatto che l'integrale della forma su ogni curva chiusa con traiettoria contenuta in Ω sia nullo:



$$\int_{\gamma_1} A dx + B dy = \int_{\gamma_2} A dx + B dy$$



$$\int_{\gamma_1} - \int_{\gamma_2} = 0 \Leftrightarrow \int_{\gamma_1} + \int_{-\gamma_2} = 0$$

e $\gamma_1 - \gamma_2$ è una curva chiusa

Vale la pena a questo punto fare uno schemino riassuntivo riguardante il calcolo dell'integrale d'una forma lungo una curva, nel caso la forma sia esatta.

Supponiamo di dover calcolare

$$\int_{\gamma} \omega, \quad \omega = A dx + B dy, \quad \gamma: [0, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

è possibile anche

i) fare il calcolo diretto, cioè calcolare

$$\int_a^b [A(x(t), y(t))x'(t) + B(x(t), y(t))y'(t)] dt$$

ii) calcolare il potenziale $w(x, y)$ di ω (cioè u t. $\omega = du$)
e ricordare che

$$\int \omega = u(y(b)) - u(y(a))$$

iii) sapendo che $\int \omega$ non dipende dal percorso γ , ma

solo dai suoi estremi $\gamma(a)$ e $\gamma(b)$, sostituire il per-
corso con uno più semplice.

(ad esempio parallelo agli assi)

che mantenga gli estremi, e fare il calcolo
diretto sul nuovo percorso.

Questo terzo metodo è invece particolarmente
utile quando si sa che ω è una forma esatta,
ma non se ne conosce il potenziale. Vedremo
tra poco una condizione su di una forma ω che,
unitamente ad una buona geometria del
dominio, ci assicurano l'esattezza di tale forma.
Il vantaggio consistere nel fatto che tale condi-
zione è molto più semplice da testare dell'esat-
tezza. Ma vediamo prima di calcolare l'inte-

esatta
 quale si può fare applicando tutti i tre me-
 todi menzionati precedentemente

ESEMPIO: calcolare $\int_{\gamma} x dx + y dy$, dove $f(t) = (2 \cos t, \sin t)$
 $t \in [0, \frac{\pi}{2}]$

METODO i:

$$\int_{\gamma} x dx + y dy = \int_0^{\pi/2} [2 \cos t (-2 \sin t) + \sin t (\cos t)] dt = \int_0^{\pi/2} (-3 \sin t \cos t) dt =$$

$$= \int_0^1 (-3\tau) d\tau = -3 \frac{\tau^2}{2} \Big|_0^1 = -\frac{3}{2}$$

$\sin t = \tau$

METODO ii: cerchiamo un potenziale $u(x, y)$. Innanzitutto
 deve essere $u_x = x$ e quindi

$$u(x, y) = \int u_x dx + \varphi(y) = \frac{x^2}{2} + \varphi(y), \text{ inoltre, per che' deve essere } u_y = y,$$

$$\text{dove' essere } \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{x^2}{2} + \varphi(y) \right) = y \Leftrightarrow \varphi'(y) = y \Leftrightarrow \varphi(y) = \frac{y^2}{2} + c$$

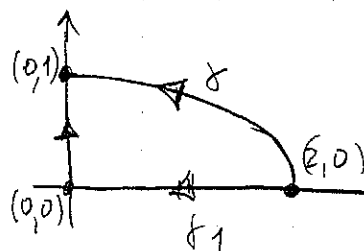
Quindi in definitiva $u(x, y) = \frac{x^2}{2} + \frac{y^2}{2} + c$ (prendiamo $c=0$)

$$\text{Si ha } \int_{\gamma} x dy + y dx = u(f(\frac{\pi}{2})) - u(f(0)) = u(0, 1) - u(2, 0) = \frac{1}{2} - 2 = -\frac{3}{2}$$

METODO iii: cambiamo la curva $f(t)$

in la curva $f_1 + f_2$, dove f_1 e' il seg-
 mento che unisce $(2, 0)$ a $(0, 0)$ e f_2 e'

il segmento che unisce $(0, 0)$ a $(0, 1)$; $f_1(t) = (t, 0)$, $t \in [2, 0]$ e
 $f_2(t) = (0, t)$, $t \in [0, 1]$. Risultato



$$\int_{\gamma} x dx + y dy = \int_{\delta_1} x dx + y dy + \int_{\delta_2} x dx + y dy = \int_{\delta_1} x dx + \int_{\delta_2} y dy =$$

$$= \int_2^0 t dt + \int_0^1 t dt = \frac{t^2}{2} \Big|_2^0 + \frac{t^2}{2} \Big|_0^1 = -2 + \frac{1}{2} = -\frac{3}{2}$$

Diamo anche un esempio di forma che non sia esatta e di cui risulta non unipossibile trovare un potenziale. La forma vista qualche pagina fa $\omega = y dx$ è chiaramente un'esatta, perché abbiamo visto che

$$\int_{\gamma} \omega \text{ con } \gamma = (a \cos t, b \sin t), t \in [0, 2\pi] \text{ (chiusa!!)}$$

non è zero ($\int_{\gamma} \omega = -a b \pi$) e questo ci tradisce le tenenze

di caratteristiche delle forme esatte. Vediamo che cosa sarebbe successo se avessimo cercato di calcolarne un potenziale

$$\omega = y dx + 0 dy$$

devo vedere se $\exists u(x, y)$ t.c. $u_x = y$, $u_y = 0$

Da $u_x = y$, si ottiene

$$u(x, y) = \int y dx + \varphi(y) = yx + \varphi(y)$$

ora, poiché deve essere $u_y = 0$, si ha

$$u_y = \frac{\partial}{\partial y} (yx + \varphi(y)) = x + \varphi'(y) \stackrel{\text{deve}}{=} 0$$

unipossibile

e quindi $\nexists u \ni u(x, y)$ t.c. $du = \omega$.

Diamo ora la seguente

DEFINIZIONE

la forma $\omega = A dx + B dy$ (A, B continue minime alle loro derivate)
 si dice chiusa se

$$\boxed{\frac{\partial A}{\partial y} = \frac{\partial B}{\partial x}}$$

Vediamo come si definisce la chiusura in \mathbb{R}^n :

DEFINIZIONE

la forma $\omega = \sum_{i=1}^n p_i dx_i$ si dice chiusa se

$$\frac{\partial p_i}{\partial x_j} = \frac{\partial p_j}{\partial x_i} \quad \forall i, j = 1, \dots, n \quad i \neq j$$

In particolare, se $n=3$ ed $\omega = F_1 dx + F_2 dy + F_3 dz$,
 la condizione diventa

$$\begin{cases} \frac{\partial F_1}{\partial x_2} = \frac{\partial F_2}{\partial x_1} \Leftrightarrow \frac{\partial F_1}{\partial x_2} - \frac{\partial F_2}{\partial x_1} = 0 \\ \frac{\partial F_1}{\partial x_3} = \frac{\partial F_3}{\partial x_1} \Leftrightarrow \frac{\partial F_1}{\partial x_3} - \frac{\partial F_3}{\partial x_1} = 0 \\ \frac{\partial F_2}{\partial x_3} = \frac{\partial F_3}{\partial x_2} \Leftrightarrow \frac{\partial F_2}{\partial x_3} - \frac{\partial F_3}{\partial x_2} = 0 \end{cases} ; \text{ se } F = (F_1, F_2, F_3) \text{ e' visto come un campo di vettori, la condizione si}$$

esprime scrivendo $\text{rot } F = 0$, cioè un il fatto che il campo F sia irrotazionale.

$$\text{rot}(F_1, F_2, F_3) = \det \begin{pmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ \partial_x & \partial_y & \partial_z \\ F_1 & F_2 & F_3 \end{pmatrix}$$

D'mostri'amo un'inf. tutto il seguente

TEOREMA

Sia $\omega = A dx + B dy$ una forma esatta in \mathbb{R}^2 , con A, B continue con le loro derivate. Allora ω e' chiusa.

d'u:

perche' ω e' esatta, $\exists u = u(x, y)$ potenziale di ω .

Si ha

$$u_x = A, \quad u_y = B$$

e quindi $\frac{\partial A}{\partial y} = u_{xy} = u_{yx} = \frac{\partial B}{\partial x}$, cioè ω e' chiusa.

Schwarz

#

Il teorema precedente dice che se una forma con coeff. $A(x, y), B(x, y)$ di classe $C^1(\mathbb{R}^2)$ e' esatta allora e' necessariamente chiusa. Il reciproco del teorema precedente richiede una condizione aggiuntiva sulla geometria di Ω , come vedremo tra poco.

OSS: prima di mettersi quindi a cercare un potenziale, conviene testare la chiusura

ESEMPIO IMPORTANTE:

In generale, la sola condizione di chiusura non garantisce l'integrabilita' di una forma, cioè una forma chiusa può non essere esatta. Ad esempio

consideriamo la forma

$$-\frac{y}{x^2+y^2} dx + \frac{x}{x^2+y^2} dy, \quad \text{definita in } \Omega = \mathbb{R}^2 - \{(0,0)\}$$

Tale forma è chiusa, infatti

$$\frac{\partial}{\partial y} \left(-\frac{y}{x^2+y^2} \right) = -\frac{x^2+y^2 - y \cdot 2y}{(x^2+y^2)^2} = \frac{y^2 - x^2}{(x^2+y^2)^2}$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{x}{x^2+y^2} \right) = \frac{x^2+y^2 - x \cdot 2x}{(x^2+y^2)^2} = \frac{y^2 - x^2}{(x^2+y^2)^2}$$

Tuttavia non è esatta, infatti se consideriamo

le curve chiuse $\gamma(t) = (\cos t, \sin t)$, $t \in [0, 2\pi]$

si ha $\int_{\gamma} \omega \neq 0$ (contrariamente a quanto affermato nel teorema sull'equivalenza delle forme esatte).

Vediamo

$$\int_{\gamma} -\frac{y}{x^2+y^2} dx + \frac{x}{x^2+y^2} dy =$$

$$= \int_0^{2\pi} \left[\frac{\sin t}{\cos^2 t + \sin^2 t} \cdot (-\sin t) + \frac{\cos t}{\cos^2 t + \sin^2 t} (\cos t) \right] dt =$$

$$= \int_0^{2\pi} [\sin^2 t + \cos^2 t] dt = 2\pi \neq 0$$

Diamo ora una condizione sufficiente sulla geometria di Ω che garantisce che ogni forma chiusa in Ω sia automaticamente anche esatta.

INSIEMI SEMPLICEMENTE CONNESSI

Sia $\Omega \subset \mathbb{R}^2 (\mathbb{R}^3)$ aperto connesso; d'ora in poi che Ω è semplicemente connesso sse, ovunque prese due curve

$$\alpha, \beta: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2 (\mathbb{R}^3)$$

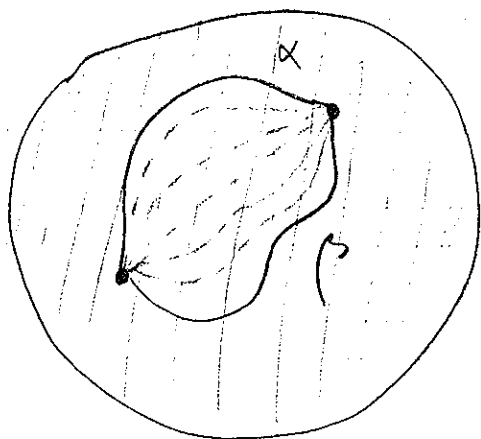
con traiettorie $\alpha([a, b])$, $\beta([a, b])$ contenute in Ω ,

$\alpha(a) = \beta(a)$, $\alpha(b) = \beta(b)$, è possibile trovare una funzione continua $f: [a, b] \times [0, 1] \rightarrow \Omega$ tale che

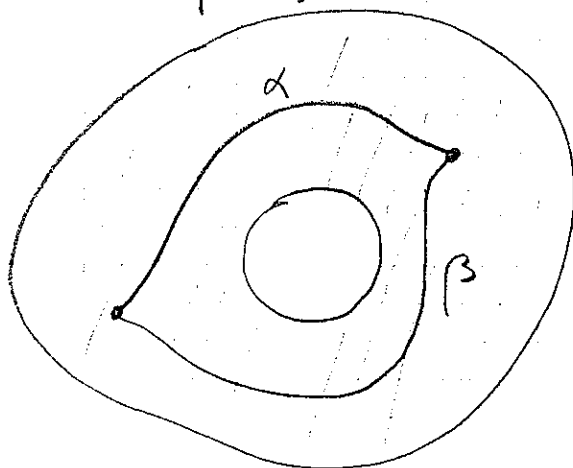
$$(t, s) \longmapsto f(t, s)$$

$$\begin{cases} f(t, 0) = \alpha(t) & \forall t \in [a, b] \\ f(t, 1) = \beta(t) & \forall t \in [a, b] \\ f(a, s) = \alpha(a) = \beta(a) & \forall s \in [0, 1] \\ f(b, s) = \alpha(b) = \beta(b) & \forall s \in [0, 1] \end{cases}$$

fermatamente, questo vuol dire che due curve arbitrarie contenute in Ω con gli estremi estremi possono essere deformate una nell'altra in modo continuo (si dice che sono "omotope")



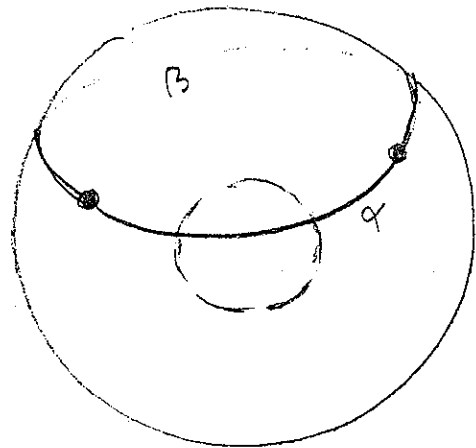
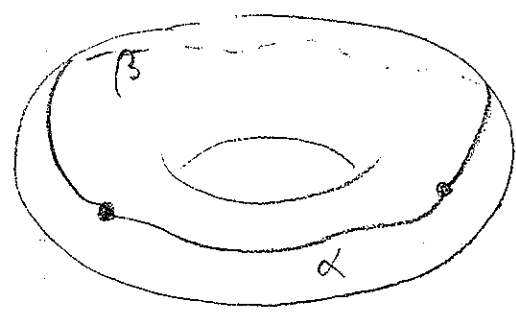
Ω semplicemente connesso



Ω non semplicemente connesso

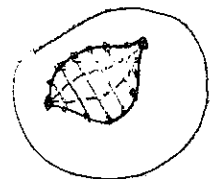
Se $\Omega \subset \mathbb{R}^2$, possiamo dire che Ω è semplicemente connesso se non ha "buchi".

Per $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ la cosa è più complicata; ad esempio una sfera con $B_R - B_r$, $R > r$, è semplicemente connessa, mentre un toro (una ciambella) non lo è.



Def: i sottinsiemi convessi di \mathbb{R}^2 (\mathbb{R}^3) sono semplicemente connessi. In fatti se $E \subset \mathbb{R}^2$ è convesso e $\alpha, \beta: [a, b] \rightarrow E$ sono due curve con $\alpha(a) = \beta(a)$, $\alpha(b) = \beta(b)$, allora

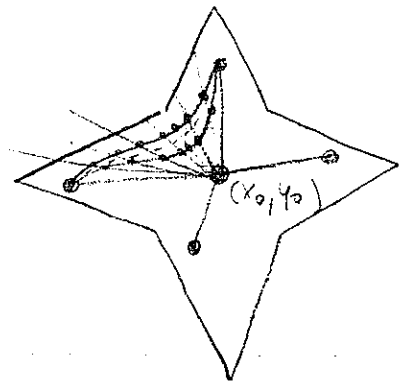
$$f(t, s) = s \alpha(t) + (1-s) \beta(t) \quad \begin{matrix} t \in [a, b] \\ s \in [0, 1] \end{matrix}$$



verifica tutte ipotesi richieste.

Un esempio particolare di insieme semplicemente connesso è l'insieme stellato

Ω si dice stellato se $\exists (x_0, y_0) \in \Omega$ t.c. $\forall (x, y) \in \Omega$, il segmento di estremi (x_0, y_0) e (x, y) sta tutto dentro Ω



Questo significa che ogni punto di Ω è raggiungibile a partire da (x_0, y_0) mediante un segmento continuo in Ω .

Possiamo ora enunciare il teorema fondamentale

TEOREMA

$\Omega \subset \mathbb{R}^2$ aperto
semplicemente
connesso \Rightarrow ogni forma $A dx + B dy$
chiusa in Ω , con $A, B \in C^1(\Omega)$,
è esatta in Ω .

Un dimostriamo il teorema nell'ipotesi più restrittiva che Ω sia stellato

LEMMA DI POINCARÉ

$\Omega \subset \mathbb{R}^2$ stellato

$\omega = A dx + B dy$ $\Rightarrow \omega$ è esatta in Ω
 $A, B \in C^1(\Omega)$

ω chiusa in Ω

Dim:

facendo eventualmente una traslazione del sistema di riferimento, possiamo supporre $(x_0, y_0) = (0, 0)$.

Il segmento che va da $(0, 0)$ ad (x, y) si parametrizza mediante

$$\gamma(t) = (tx, ty), \quad 0 \leq t \leq 1$$

Definiamo

$$u(x, y) = \int_{\gamma} A dx + B dy = \int_0^1 [A(tx, ty)x + B(tx, ty)y] dt$$

Vediamo che $\omega = du$, cioè che $u_x = A$, $u_y = B$.

Infatti derivando sotto il segno integrale abbiamo

$$u_x = \int_0^1 \frac{\partial}{\partial x} [A(tx, ty)x + B(tx, ty)y] dt =$$

$$= \int_0^1 \left[\frac{\partial A}{\partial x}(tx, ty) \cdot t \cdot x + A(tx, ty) \cdot 1 + \frac{\partial B}{\partial x}(tx, ty) \cdot t \cdot y \right] dt$$

$$= \int_0^1 \left[A(tx, ty) + \frac{\partial A}{\partial x}(tx, ty) \cdot tx + \frac{\partial A}{\partial y}(tx, ty) \cdot ty \right] dt$$

$$\frac{\partial A}{\partial y} = \frac{\partial B}{\partial x}$$

$$= \int_0^1 \left[A(tx, ty) + t \frac{d}{dt} (A(tx, ty)) \right] dt =$$

$$= \int_0^1 \frac{d}{dt} [t \cdot A(tx, ty)] dt = t A(tx, ty) \Big|_0^1 = A(x, y)$$

Analogamente $u_y = B$ #

OSSERVAZIONE

Osserviamo che nel primo passaggio si è usato il teorema di derivazione sotto il segno d'integrale. Pur ritenendo sia cosa nota, riproponiamo

↓ seguito l'enunciato e la dimostrazione

TEOREMA

Sia $f: [a, b] \times [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione continua, con derivate rispetto alla seconda variabile continue.

Allora la funzione definita in $[c, d]$ come

$$\varphi(y) = \int_a^b f(x, y) dx$$

è derivabile e si ha

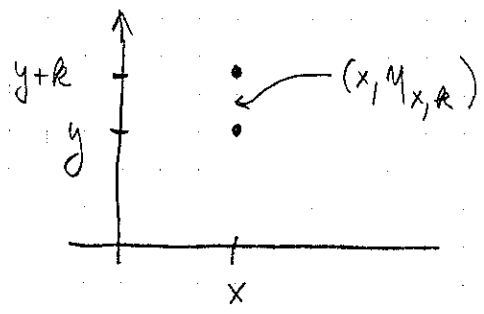
$$\varphi'(y) = \int_a^b f_y(x, y) dx$$

d.w.:

$$\frac{\varphi(y+k) - \varphi(y)}{k} = \int_a^b \frac{f(x, y+k) - f(x, y)}{k} dx = \int_a^b \frac{f(x, \eta_{x,k}) - f(x, y)}{k} dx$$

← teniamo del
valore medio

$$= \int_a^b f_y(x, \eta_{x,k}) dx \quad \text{Cavalieri}$$



$$\left| \int_a^b f_y(x, y) dx - \int_a^b f_y(x, \eta_{x,k}) dx \right| \leq \int_a^b |f_y(x, y) - f_y(x, \eta_{x,k})| dx \leq \varepsilon (b-a)$$

↓
grazie all'uniforme
continuità di f_y

#

OSS:

abbiamo già osservato che nel caso una forma ω sia esatta e un se ne conosce la potenziale, per calcolare $\int \omega$ è possibile calcolare

$$\int_{\gamma} \omega, \text{ con } \gamma \text{ molto più semplice } (\gamma(a) = \bar{\gamma}(a), \bar{\gamma}(b) = \gamma(b))$$

perché se una forma è esatta, $\int \omega$ dipende solo dagli estremi della curva.

Avendo dimostrato che una forma, in un "buon" dominio, se è chiusa è anche esatta, è evidente che queste osservazioni diventano particolarmente utili. Vediamo un esempio.

ESEMPIO $\Omega = \mathbb{R}^2$

Calcolare $\int_{\gamma} (x^2 - y^2) dx - 2xy dy$ con $\gamma(t) = (t^2 - 1, t^2 + t + 2)$
 $t \in [0, 1]$

Ris:

provate a calcolare l'integrale direttamente !!

Ma seguiremo l'idea precedentemente accennata. Vediamo se ω è chiusa

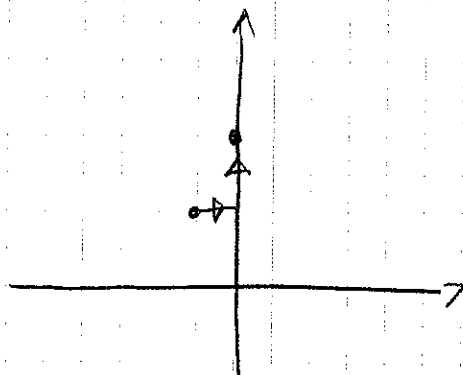
$$\frac{\partial}{\partial y} (x^2 - y^2) = -2y = \frac{\partial}{\partial x} (-2xy) = -2y \quad \text{Sì.}$$

Perché il dominio $\Omega = \mathbb{R}^n$ siamo un ^{un} dominio semplicemente connesso e quindi ω è esatta

Per calcolare $\int_{\gamma} \omega$ possiamo invece calcolare

$\int_{\bar{\gamma}} \omega$ dove $\bar{\gamma}$ è data dal

segmento ^{primo} orizzontale e poi
verticale che va da
 $\gamma(0)$ a $\gamma(1)$



$$\gamma(0) = (-1, 2)$$

$$\gamma(1) = (0, 4)$$

Altezza

$$\int_{\bar{\gamma}} (x^2 - y^2) dx - 2xy dy =$$

$$= \int_{\gamma_1} (x^2 - y^2) dx + \int_{\gamma_2} (-2xy) dy =$$

$$= \int_{-1}^0 (t^2 - 4) dt + \int_2^4 0 dt = \int_{-1}^0 (t^2 - 4) dt = \left. \frac{t^3}{3} - 4t \right|_{-1}^0 = +\frac{1}{3} - 4 = -\frac{11}{3}$$

$$\bar{\gamma}(t) = \gamma_1(t) + \gamma_2(t) =$$

$$\gamma_1(t) = (t, 2) \quad t \in [-1, 0]$$

$$\gamma_2(t) = (0, t) \quad t \in [2, 4]$$

Se un altro punto strada, oltre ad essere nettamente più semplice del calcolo diretto, è anche più breve del calcolo con l'uso del potenziale. Facciamolo.

Cerchiamo $u(x, y)$ t.c. $u_x = (x^2 - y^2)$ e $u_y = -2xy$

$$\text{Avremo } u(x, y) = \int (x^2 - y^2) dx + \varphi(y) =$$

$$= \frac{x^3}{3} - y^2 x + \varphi(y) \quad \text{dove } \varphi \text{ è pr}$$

$$\frac{\partial}{\partial y} u(x, y) = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{x^3}{3} - y^2 x + \varphi(y) \right) \stackrel{\text{deriva}}{=} -2xy$$

Circa'

$$-2xy + \varphi'(y) = -2xy \Leftrightarrow \varphi'(y) = 0 \Leftrightarrow \varphi(y) = \text{cost}$$

$$\Rightarrow u(x, y) = \frac{x^3}{3} - y^2 x$$

A questo punto

$$\int_{\gamma} \omega = u(\gamma(1)) - u(\gamma(0)) = u(0, 4) - u(-1, 2) =$$

$$= 0 - \left(-\frac{1}{3} + 4 \right) = -\frac{11}{3}$$

ESERCIZIO

Sia Ω semplicemente connesso, Trovare una funzione $f(x)$ tale che la forma differenziale

$$\omega = f(x)(x+y^2)dx + f(x)xy dy = Adx + Bdy$$

sia esatta. Trovare un potenziale

Ris

per essere esatta deve essere necessariamente chiusa, quindi deve essere

$$\frac{\partial A}{\partial y} = \frac{\partial B}{\partial x} \Leftrightarrow f(x) \cdot 2y = f'(x) \cdot xy + f(x) \cdot y$$

$$\Leftrightarrow f'(x) \cdot xy = f(x) \cdot y \Leftrightarrow f'(x) \cdot x = f(x)$$

$f(x) = x$ va bene. Quindi

$$\omega = (x^2 + xy^2)dx + x^2y dy$$

è esatta (perché chiusa e Ω è semplicemente connesso).

Troviamo il potenziale: deve essere

$$u_x = x^2 + xy^2, \quad u_y = x^2y$$

Sembra più semplice partire dalla seconda equazione, quindi sarà $u(x,y) = \int x^2y dy + \varphi(x) = x^2 \frac{y^2}{2} + \varphi(x)$.

$$\text{Ora } \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left(x^2 \cdot \frac{y^2}{2} + \varphi(x) \right) = xy^2 + \varphi'(x) \stackrel{\text{deve}}{=} x^2 + xy^2 \Leftrightarrow \varphi'(x) = x^2$$

$$\Leftrightarrow \varphi(x) = \frac{x^3}{3} + c \quad \text{e quindi } u(x,y) = \frac{1}{2}x^2y^2 + \frac{x^3}{3}$$

Riassumiamo i teoremi e le conseguenze fatte finora.
 Si ha

i) ω esatta in Ω
 Ω aperto connesso $\Leftrightarrow \int_{\gamma} \omega = 0 \quad \forall \gamma$ chiusa contenuta
 in Ω

ii) ω esatta in Ω
 Ω aperto connesso $\Rightarrow \omega$ chiusa
 \nLeftarrow esempio

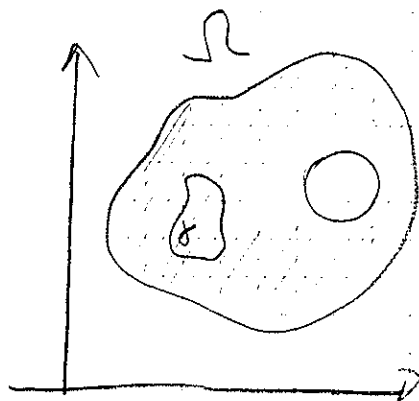
iii) ω chiusa in Ω
 Ω aperto semplicemente
 connesso $\Rightarrow \omega$ esatta

ci chiediamo infine che cosa si può dire se ω
 è una forma chiusa ed Ω non è semplicemente
 connesso, cioè Ω ha dei "buchi". Vediamo
 il caso in cui Ω ha un buco

(con più "buchi" il ragionamento è analogo)

Dimosteremo che

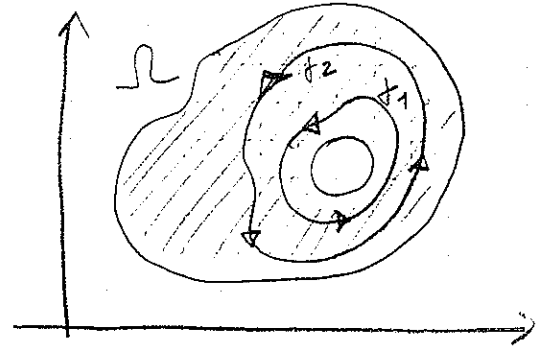
a) ω chiusa, $\gamma \subset \Omega$ curva
 chiusa che un'ante-
 ne il buco al suo
 interno $\Rightarrow \int_{\gamma} \omega \neq 0$



b) ω chiusa, γ_1 e γ_2 curve chiuse
 orientate in senso orario e per senso
 nello stesso senso

$$\left\{ \Rightarrow \int_{\gamma_1} \omega = \int_{\gamma_2} \omega = K \right.$$

cioè l'integrale di una forma
 chiusa lungo qualunque
 curve chiuse orientate in
 senso orario ha lo stesso valore



Ma allora, se $k=0$, grazie ad a) e b) si ha che

$\int_{\gamma} \omega = 0$ $\forall \gamma$ chiusa orientata in Ω e quindi ω

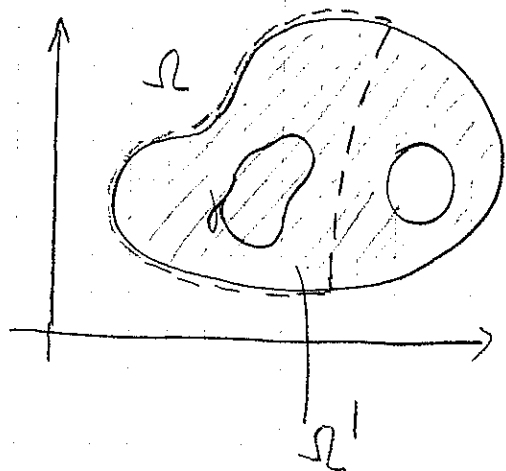
è esatta in Ω (caratterizzazione delle forme esatte)

In definitiva

per avere l'esattezza di una forma chiusa in un
 dominio con un buco, basta che il suo integrale
 lungo una qualsiasi curve chiusa orientata
 in senso orario sia zero.

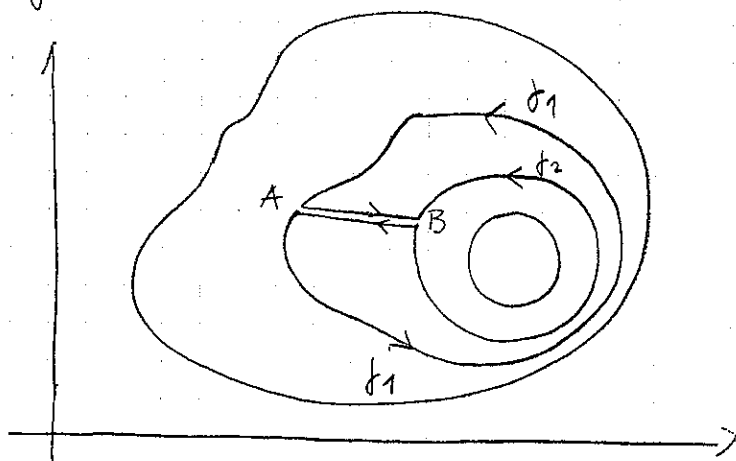
Ma vediamo di dimostrare a) e b)

- a) se prendiamo una curva che non interseca i buchi possiamo applicare le caratteristiche delle forme esatte ad ω in Ω'



(ω è chiusa in Ω' semplicemente connesso e quindi è esatta); ne deriva che $\int_{\gamma} \omega = 0$

- b) se compiamo le curve γ_1 e $-\gamma_2$ mediante il segmento AB (vedi figura) otteniamo una curva chiusa γ non intersecante i buchi



Per a) abbiamo quindi

$$0 = \int_{\gamma} \omega = \int_{\gamma_1} \omega + \int_{AB} \omega + \int_{-\gamma_2} \omega + \int_{BA} \omega, \text{ cioè}$$

$$\int_{\gamma_1} \omega + \int_{-\gamma_2} \omega = 0 \text{ e pertanto } \int_{\gamma_1} \omega = -\int_{-\gamma_2} \omega = \int_{\gamma_2} \omega \quad \#$$

Vediamo un esempio importante dove si usano proprio queste considerazioni

ESEMPIO

Il vettore campo elettrico è definito in $\mathbb{R}^2 - \{(0,0)\}$ da

$$F = (A, B) = \left(\frac{x}{r^3}, \frac{y}{r^3} \right), \quad r = \sqrt{x^2 + y^2}$$

Si verifica subito che la forma

$$\omega = A(x, y) dx + B(x, y) dy$$

è chiusa, infatti

$$\begin{aligned} \frac{\partial A}{\partial y} &= \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{x}{(x^2 + y^2)^{3/2}} \right) = \frac{-x \cdot \frac{3}{2} (x^2 + y^2)^{-3/2} \cdot 2y}{(x^2 + y^2)^3} = \\ &= \frac{-3xy}{(x^2 + y^2)^{5/2}} = -\frac{3xy}{r^5} \end{aligned}$$

ed anche

$$\begin{aligned} \frac{\partial B}{\partial x} &= \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{y}{(x^2 + y^2)^{3/2}} \right) = \frac{-y \cdot \frac{3}{2} (x^2 + y^2)^{-3/2} \cdot 2x}{(x^2 + y^2)^3} = \\ &= \frac{-3yx}{(x^2 + y^2)^{5/2}} = -\frac{3xy}{r^5} \end{aligned}$$

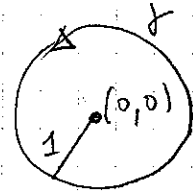
In questo caso $\Omega = \mathbb{R}^2 - \{(0,0)\}$ non è semplicemente connesso e quindi, per vedere se la forma è esatta,

devo calcolare $\int_{\gamma} \omega$, γ chiusa antioraria e l'origine

e vedere se vale perf.

Prendiamo la curva chiusa $\gamma(t) = (\cos t, \sin t)$, $t \in [0, 2\pi]$
(che contiene $\setminus \{0,0\}$)

h'ho



$$\int_{\gamma} \omega = \int_{\gamma} \frac{x}{r^3} dx + \frac{y}{r^3} dy =$$

$$= \int_0^{2\pi} \frac{\cos t}{1} (-\sin t) dt + \frac{\sin t}{1} (\cos t) dt = 0$$

Quindi ω risulta essere esatta in $\mathbb{R}^2 \setminus \{0,0\}$, cioè
le forze $F = \left(\frac{x}{r^3}, \frac{y}{r^3}\right)$ e' il gradiente d'una funzione
in $\mathbb{R}^2 \setminus \{0,0\} \rightarrow \mathbb{R}$.

Calcoliamo tale potenziale $u(x,y)$:

deve essere:

$$u_x = \frac{x}{r^3} \Rightarrow u(x,y) = \int \frac{x}{r^3} dx + \varphi(y) = \int \frac{x}{(x^2+y^2)^{3/2}} dx + \varphi(y) =$$

$$= \frac{1}{2} \int \frac{dt}{t^{3/2}} + \varphi(y) = \frac{1}{2} \frac{1}{(-\frac{3}{2}+1)} t^{-\frac{3}{2}+1} + \varphi(y) = -\frac{1}{\sqrt{t}} + \varphi(y)$$

↓

$$(x^2+y^2) = t$$

$$2x dx = dt$$

$$= -\frac{1}{\sqrt{x^2+y^2}} + \varphi(y)$$

Imponendo ora che u_y deve essere uguale a $\frac{y}{r^3}$,

otteniamo

$$\frac{\partial}{\partial y} \left(-\frac{1}{\sqrt{x^2+y^2}} + \varphi(y) \right) = \frac{y}{(x^2+y^2)^{3/2}}$$

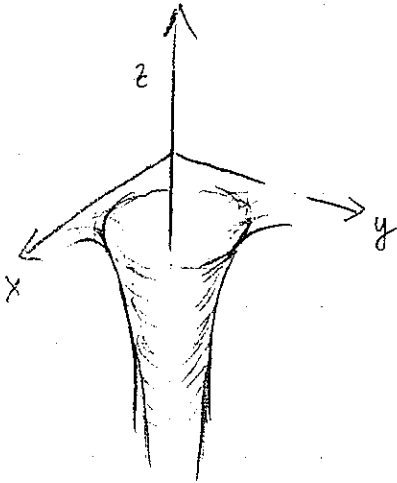


$$\frac{1}{2} (x^2+y^2)^{-\frac{3}{2}} \cdot (2y) + \varphi'(y) = \frac{y}{(x^2+y^2)^{3/2}} \quad \Leftrightarrow \varphi'(y) = 0$$

$$\Leftrightarrow \varphi(y) = \text{cost}$$

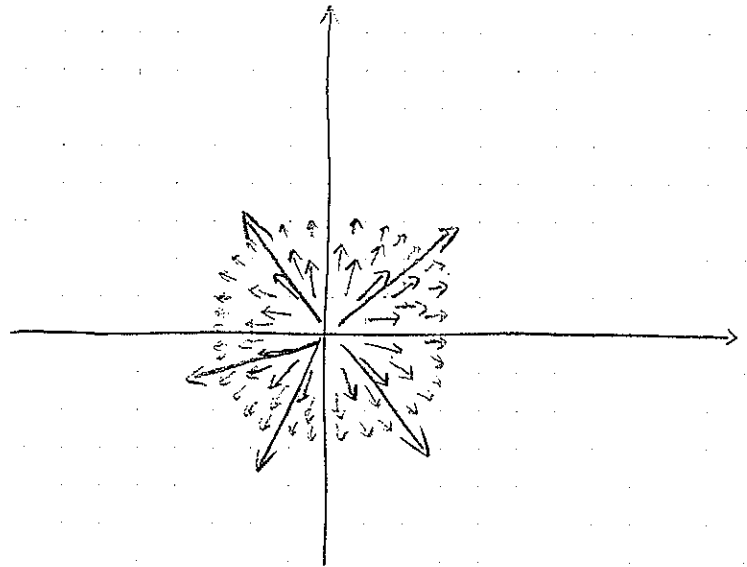
Quindi

$$u(x, y) = -\frac{1}{\sqrt{x^2+y^2}} + \text{cost} = -\frac{1}{r} + \text{cost}$$



il potenziale
elettrico

$$u(x, y) = -\frac{1}{r}$$



il suo campo di forze

$$F = du = \left(\frac{x}{r^3}, \frac{y}{r^3} \right)$$

ESERCIZIO su integrali di forme in \mathbb{R}^3 ;
EXTRA

calcolare $\int_C y dx + z dy + x dz$, dove f è la curva

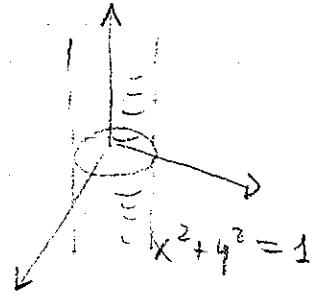
intersezione della superficie $z = xy$ con il cilindro $x^2 + y^2 = 1$, percorso in senso antiorario.

Ris:

parametriamo in tutto la curva;

perché $x^2 + y^2 = 1$ si può descrivere

con $x = \cos t$, $y = \sin t$, $t \in [0, 2\pi]$



le componenti $z = xy$ sarà $z = \cos t \sin t$ e di conseguenza la curva si può parametrizzare con

$$f(t) = (\cos t, \sin t, \cos t \sin t) \quad t \in [0, 2\pi]$$

Osserviamo che $f(0) = (1, 0, 0) = f(2\pi)$ e quindi

la curva è chiusa. Se ω fosse chiusa (essendo

$\Omega = \mathbb{R}^3$ aperto semplicemente connesso) sarebbe anche esatta e quindi $\int_C \omega = 0$. Vediamo quindi un caso

in cui ω è chiusa. Deve essere

$$\frac{\partial y}{\partial y} = \frac{\partial z}{\partial x} \quad \frac{\partial y}{\partial z} = \frac{\partial x}{\partial x} \quad \frac{\partial z}{\partial z} = \frac{\partial x}{\partial y} ; \text{ una curva chiusa}$$

$$1 = 0 \quad 0 = 1 \quad 1 = 0 \quad \text{quindi una curva chiusa non è esatta e}$$

allora siamo costretti a fare i conti direttamente.

Abbiamo

$$dx = x'(t)dt = (-\operatorname{sen} t) dt$$

$$dy = y'(t)dt = \operatorname{cost} dt$$

$$\begin{aligned} dz = z'(t)dt &= [(-\operatorname{sen} t)\operatorname{sen} t + \operatorname{cost} \operatorname{cost}] dt = \\ &= [-\operatorname{sen}^2 t + \operatorname{cos}^2 t] dt \end{aligned}$$

e quindi

$$\int_C y dx + z dy + x dz =$$

$$= \int_0^{2\pi} [\operatorname{sen} t (-\operatorname{sen} t) + \operatorname{cost} \operatorname{sen} t \operatorname{cost} dt + \operatorname{cost} (-\operatorname{sen}^2 t + \operatorname{cos}^2 t)] dt =$$

$$= - \int_0^{2\pi} \operatorname{sen}^2 t dt + \int_0^{2\pi} \operatorname{sen} t \operatorname{cos}^2 t dt - \int_0^{2\pi} \operatorname{cost} \operatorname{sen}^2 t dt + \int_0^{2\pi} \operatorname{cos}^3 t dt =$$

$$= -\pi + \int_0^{2\pi} \operatorname{sen} t dt - \int_0^{2\pi} \operatorname{sen}^3 t dt - \int_0^{2\pi} \operatorname{cost} dt + \int_0^{2\pi} \operatorname{cos}^3 t dt + \int_0^{2\pi} \operatorname{cos}^3 t dt =$$

$$= -\pi$$

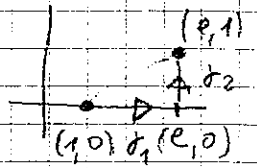
cost , $\operatorname{sen} t$, $\operatorname{cos}^3 t$, $\operatorname{sen}^3 t$ hanno
integrale nullo tra 0 e 2π

ESERCIZIO Sia $\omega = (3x^2 + 6xy)dx + (3x^2 - 3y^2)dy$ 46

1) ^{verif. c. che} ω è chiuso, allora è anche esatto; calcoleremo il potenziale u tale che $u(0,0) = 0$

2) calcolare $\int_{\gamma} \omega$, dove $\gamma = (e^t, t) \quad t \in [0, 1]$

(calcolo diretto e calcolo con l'uso del potenziale)



3) Verificare $\int_{\gamma} \omega = \int_{\gamma} \omega$ dove γ sono i due segmenti che uniscono $(1,0)$ a $(e,0)$ a $(e,1)$

Perché?

$$1) \frac{\partial}{\partial y} (3x^2 + 6xy) \stackrel{?}{=} \frac{\partial}{\partial x} (3x^2 - 3y^2) \Leftrightarrow 6x = 6x \quad \text{e' chiuso}$$

$$\omega = du \Leftrightarrow \frac{du}{dx} = 3x^2 + 6xy \Rightarrow u = x^3 + 3x^2y + \varphi(y) \Rightarrow$$

$$\frac{du}{dy} = 3x^2 + \varphi'(y) = 3x^2 - 3y^2 \Leftrightarrow \varphi'(y) = -3y^2 \Leftrightarrow \varphi(y) = -y^3 + k$$

$$u(x,y) = x^3 + 3x^2y - y^3 + k \quad u(0,0) = k = 0 \Rightarrow \boxed{u(x,y) = x^3 + 3x^2y - y^3}$$

$$2) \int_{\gamma} \omega = \int_0^1 (3e^{2t} + 6te^{2t}) e^t dt + \int_0^1 (3e^{2t} - 3t^2) dt = \int_0^1 (3e^{3t} + 6te^{2t} + 3e^{2t} - 3t^2) dt$$

$$= e^{3t} \Big|_0^1 - t^3 \Big|_0^1 + 6t \frac{e^{2t}}{2} \Big|_0^1 - 6 \int_0^1 \frac{e^{2t}}{2} dt = e^3 - 1 + \frac{6}{2} e^2 - \frac{6}{4} e^2 + \frac{6}{4} + \frac{3}{2} e - \frac{3}{2} = e^3 + 3e^2 - 2$$

$$\int_{\gamma} \omega = u(\gamma(1)) - u(\gamma(0)) = u(e,1) - u(1,0) = e^3 + 3e^2 - 1 - 1 = e^3 + 3e^2 - 2$$

$$\int_{\gamma} \omega = \int_{\gamma_1} + \int_{\gamma_2} = \int_1^e 3x^2 dx + \int_0^1 (3e^2 - 3y^2) dy =$$

$$= x^3 \Big|_1^e + 3e^2 - y^3 \Big|_0^1 = e^3 - 1 + 3e^2 - 1 = e^3 + 3e^2 - 2$$