

Elementi di topologia in \mathbb{R}^n

Raul Paolo Serapioni

Analisi Matematica A – Secondo modulo
Corso di Laurea in Matematica
Università di Trento

Lezione 15



$$\mathbb{R}^n := \left\{ \mathbf{x} := \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} : x_i \in \mathbb{R} \right\}.$$

Per ogni $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$ e $\lambda \in \mathbb{R}$ sono definite le operazioni

$$\mathbf{x} + \mathbf{y} := \begin{pmatrix} x_1 + y_1 \\ \vdots \\ x_n + y_n \end{pmatrix}, \quad \lambda \mathbf{x} := \begin{pmatrix} \lambda x_1 \\ \vdots \\ \lambda x_n \end{pmatrix}$$

Vedi: Cap 3: par 1.1, 1.2, 1.4, 2.1



La *base canonica* di \mathbb{R}^n è la famiglia di vettori

$$\mathbf{e}_1 := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{e}_2 := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \dots, \quad \mathbf{e}_n := \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Quindi

$$\mathbf{x} = \sum_{i=1}^n x_i \mathbf{e}_i$$



Per $n = 2$ o $n = 3$ spesso si usano anche le notazioni

$$\mathbb{R}^2 := \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} : x, y \in \mathbb{R} \right\} = \{x\mathbf{i} + y\mathbf{j} : x, y \in \mathbb{R}\}.$$

in cui abbiamo definito la *base canonica*

$$\mathbf{i} := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{j} := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

$$\mathbb{R}^3 := \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} : x, y, z \in \mathbb{R} \right\} = \{x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k} : x, y, z \in \mathbb{R}\}, \text{ con}$$

$$\text{base canonica: } \mathbf{i} := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{j} := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{k} := \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$



Definizione:

Se $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ e $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$ il loro **prodotto scalare** è definito:

$$\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle := \sum_{i=1}^n x_i y_i.$$

Proprietà del prodotto scalare

(S1): $\langle \mathbf{x}, \mathbf{x} \rangle \geq 0$ e $\langle \mathbf{x}, \mathbf{x} \rangle = 0 \implies \mathbf{x} = \mathbf{0}$;

(S2): $\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle = \langle \mathbf{y}, \mathbf{x} \rangle$;

(S3): $\langle \mathbf{x} + \mathbf{y}, \mathbf{z} \rangle = \langle \mathbf{x}, \mathbf{z} \rangle + \langle \mathbf{y}, \mathbf{z} \rangle$;

(S4): $\langle \lambda \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle = \lambda \langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle$ per ogni $\lambda \in \mathbb{R}$;



Definizione:

Se $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ la **norma euclidea** di \mathbf{x} è

$$\|\mathbf{x}\| := \sqrt{\langle \mathbf{x}, \mathbf{x} \rangle} = \left(\sum_{i=1}^n x_i^2 \right)^{1/2}$$

Proprietà della norma:

(N1): $\|\mathbf{x}\| \geq 0$ e $\|\mathbf{x}\| = 0 \implies \mathbf{x} = \mathbf{0}$;

(N2): $\|\lambda \mathbf{x}\| = |\lambda| \|\mathbf{x}\|$;

(N3): $\|\mathbf{x} + \mathbf{y}\| \leq \|\mathbf{x}\| + \|\mathbf{y}\|$.



Lo spazio \mathbb{C}^n

$$\mathbb{C}^n := \left\{ \mathbf{z} := \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix} : z_i \in \mathbb{R} \right\}$$

è uno spazio vettoriale sul campo \mathbb{C} con le operazioni

$$\mathbf{z} + \mathbf{w} := \begin{pmatrix} z_1 + w_1 \\ \vdots \\ z_n + w_n \end{pmatrix}, \quad \lambda \mathbf{z} := \begin{pmatrix} \lambda z_1 \\ \vdots \\ \lambda z_n \end{pmatrix}$$



Lo spazio \mathbb{C}^n Prodotto scalare (hermitiano) in \mathbb{C}^n

Se $\mathbf{z} \in \mathbb{C}^n$ e $\mathbf{w} \in \mathbb{C}^n$ il loro **prodotto scalare** $\in \mathbb{C}$ ed è definito:

$$\langle \mathbf{z}, \mathbf{w} \rangle := \sum_{i=1}^n z_i \bar{w}_i.$$

Le proprietà del prodotto hermitiano sono:

$$(H1): \langle \mathbf{z}, \mathbf{z} \rangle \geq 0, \quad \langle \mathbf{z}, \mathbf{z} \rangle = 0 \implies \mathbf{z} = \mathbf{0};$$

$$(H2): \langle \mathbf{z}, \mathbf{w} \rangle = \overline{\langle \mathbf{w}, \mathbf{z} \rangle};$$

$$(H3): \langle \mathbf{z} + \mathbf{w}, \mathbf{u} \rangle = \langle \mathbf{z}, \mathbf{u} \rangle + \langle \mathbf{w}, \mathbf{u} \rangle;$$

$$(H4): \langle \lambda \mathbf{z}, \mathbf{w} \rangle = \lambda \langle \mathbf{z}, \mathbf{w} \rangle \quad \text{per } \lambda \in \mathbb{C};$$



Teorema: disuguaglianza di Cauchy-Schwarz

Se $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$ allora

$$|\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle| \leq \|\mathbf{x}\| \|\mathbf{y}\|.$$

Traccia di dimostrazione:

Per ogni $\lambda \in \mathbb{R}$

$$0 \leq \langle \mathbf{x} - \lambda \mathbf{y}, \mathbf{x} - \lambda \mathbf{y} \rangle = \|\mathbf{x}\|^2 - 2\lambda \langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle + \lambda^2 \|\mathbf{y}\|^2$$

e quindi

$$\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle^2 - \|\mathbf{x}\|^2 \|\mathbf{y}\|^2 \leq 0.$$



Angolo fra due vettori \mathbf{x} e \mathbf{y}

L'angolo θ , fra due vettori \mathbf{x} e \mathbf{y} è definito da

$$-\pi < \theta \leq \pi : \quad \cos \theta := \frac{\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle}{\|\mathbf{x}\| \|\mathbf{y}\|}.$$

Vettori ortogonali e "teorema di Pitagora"

$$\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle = 0 \implies \|\mathbf{x} + \mathbf{y}\|^2 = \|\mathbf{x}\|^2 + \|\mathbf{y}\|^2.$$



Definizione:

Se \mathbf{x} e $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$ la **distanza euclidea** $d(\mathbf{x}, \mathbf{y})$ fra \mathbf{x} e \mathbf{y} è il numero non negativo:

$$d(\mathbf{x}, \mathbf{y}) := \|\mathbf{x} - \mathbf{y}\| = \left(\sum_{i=1}^n (x_i - y_i)^2 \right)^{1/2}.$$

Proprietà della distanza.

$$(D1): d(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \geq 0, \quad d(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = 0 \implies \mathbf{x} = \mathbf{y};$$

$$(D2): d(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = d(\mathbf{y}, \mathbf{x});$$

$$(D3): d(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \leq d(\mathbf{x}, \mathbf{z}) + d(\mathbf{z}, \mathbf{y}).$$



Definizione:

Se $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ e $r > 0$ si definisce **intorno sferico** $B(\mathbf{x}, r)$ di \mathbf{x} di raggio r l'insieme

$$B(\mathbf{x}, r) := \{\mathbf{y} : d(\mathbf{x}, \mathbf{y}) < r\}$$

Proprietà degli intorni (sferici)

- (U1): ogni \mathbf{x} ha almeno un intorno $B(\mathbf{x}, r)$ e $\mathbf{x} \in B(\mathbf{x}, r)$;
- (U2): ogni intersezione $B(\mathbf{x}, r_1) \cap B(\mathbf{x}, r_2)$ di due intorni di \mathbf{x} contiene un intorno di \mathbf{x} ;
- (U3): per ogni $\mathbf{y} \in B(\mathbf{x}, r)$ esiste $s > 0$ tale che $B(\mathbf{y}, s) \subset B(\mathbf{x}, r)$;
- (U4): per ogni coppia $\mathbf{x} \neq \mathbf{y}$ esistono $r_1 > 0$ e $r_2 > 0$ tali che $B(\mathbf{x}, r_1) \cap B(\mathbf{y}, r_2) = \emptyset$.



Definizione di limite di una successione a valori in \mathbb{R}^n

Se $(\mathbf{x}_n)_n : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^n$ è una successione e $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^n$ diciamo che

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbf{x}_n = \mathbf{v}$$

se:

per ogni $\varepsilon > 0$ esiste $\bar{n} = \bar{n}(\varepsilon) \in \mathbb{N}$ tale che per ogni $n > \bar{n}$ è vero che $\mathbf{x}_n \in B(\mathbf{v}, \varepsilon)$.



Definizione 2.1:

Sia $E \subset \mathbb{R}^n$

- \mathbf{x} si dice *punto interno di E* se esiste un $r > 0$ tale che $B(\mathbf{x}, r)$ sia contenuto in E ;
- \mathbf{x} si dice *punto esterno di E* se \mathbf{x} è un punto interno di $\mathcal{C}E$;
- \mathbf{x} si dice *punto di frontiera di E* se non è né punto interno né punto esterno di E .

Osservazione: fissato un qualsiasi insieme $E \subset \mathbb{R}^n$ ogni punto di \mathbb{R}^n è o interno ad E , o esterno ad E o di frontiera per E .



Definizione 2.2

$\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ è un *punto di accumulazione di E* se in ogni intorno $B(\mathbf{x}, r)$ esiste almeno un punto di E diverso da \mathbf{x} .



Definizione 2.3:

Sia $E \subset \mathbb{R}^n$ allora

- E è **aperto in \mathbb{R}^n** se ogni suo punto è un punto interno di E ;
- E è **chiuso in \mathbb{R}^n** se $\mathcal{C}E$ è aperto in \mathbb{R}^n .



Osservazione:

- \emptyset è aperto in \mathbb{R}^n (per definizione);
- Poiché \mathbb{R}^n è aperto segue che \emptyset è anche chiuso;
- \emptyset e \mathbb{R}^n sono gli unici insiemi di \mathbb{R}^n che sono aperti e chiusi.

Teorema:

Gli insiemi chiusi contengono i propri punti di accumulazione.

Prova: Se E è chiuso e se $\mathbf{x} \in \mathcal{C}E$ allora \mathbf{x} è un punto interno di $\mathcal{C}E$ e quindi non è di accumulazione per E . □



Examples

- (a, b) , $(a, +\infty)$, \mathbb{R} sono aperti in \mathbb{R} ;
- $[a, b]$, $[a, +\infty)$, \mathbb{R} sono chiusi in \mathbb{R} ;
- $\{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^2 : x_1^2 + x_2^2 \leq 1\}$ è chiuso in \mathbb{R}^2 ;
- $\{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^2 : x_1^2 + x_2^2 < 1\}$ è aperto in \mathbb{R}^2 ;
- $\{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^2 : 0 < x_1 < 1, x_2 = 0\}$ non è aperto nè chiuso in \mathbb{R}^2 ;
- $\{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x_1 \leq 1, x_2 = 0\}$ è chiuso in \mathbb{R}^2 ;



Teorema su unione/intersezione di famiglie di aperti e chiusi

Se A_α è una famiglia di insiemi aperti allora

$\bigcup_{\alpha} A_\alpha$ e $\bigcap_{\alpha_1, \dots, \alpha_n} A_{\alpha_j}$ sono insiemi aperti.

Se C_α è una famiglia di insiemi chiusi allora

$\bigcap_{\alpha} C_\alpha$ e $\bigcup_{\alpha_1, \dots, \alpha_n} C_{\alpha_j}$ sono insiemi chiusi.



Definizione:

Sia $E \subset \mathbb{R}^n$.

- l'**interno** di E è l'insieme dei punti interni di E ;
- la **frontiera** di E indicata con ∂E è l'insieme dei punti di frontiera di E ;
- la **chiusura** di E indicata come \bar{E} è definita come

$$\bar{E} := E \cup \partial E$$



Teorema: una caratterizzazione degli insiemi chiusi

Le tre affermazioni seguenti sono **equivalenti**:

- 1 E è chiuso;
- 2 $\partial E \subset E$;
- 3 ogni punto di accumulazione di E è un punto di E .

Cenno di prova:

- (1) \implies (2) e (1) \implies (3) sono provati nelle osservazioni.
- (2) \implies (1): se $\partial E \subset E$ allora tutti i punti di $\mathcal{C}E$ sono punti interni di $\mathcal{C}E$ che quindi è un aperto.

