

Funzioni di classe C^2 e formula di Taylor

Estremi liberi

Raul Paolo Serapioni

Analisi Matematica A – Secondo modulo
Corso di Laurea in Matematica
Università di Trento

Lezione 20



Supponiamo che A sia aperto in \mathbb{R}^n e $f : A \rightarrow \mathbb{R}$.

Definizione: Funzioni di classe C^2

- Se tutte le derivate parziali fino all'ordine 2: $D_{x_1} f, \dots, D_{x_n} f, D_{x_1, x_1}^2 f, D_{x_1, x_2}^2 f, \dots, D_{x_n, x_n}^2 f$, esistono in ogni $\mathbf{x} \in A$
- se $f, D_1 f, \dots, D_n f, D_{x_1, x_1}^2 f, \dots, D_{x_n, x_n}^2 f$ sono continue in A

allora f è di **classe C^2 in A** (o $f \in C^2(A)$).

Definizione: Funzioni di classe $C^k, k > 1$

- Se tutte le derivate parziali fino all'ordine k : $D_{x_1} f, \dots, D_{x_n} f, D_{x_1, x_1}^2 f, \dots, D_{x_{i_1}, \dots, x_{i_k}}^k f$, esistono in ogni $\mathbf{x} \in A$
- se $f, D_{x_i} f, D_{x_i, x_j}^2 f, \dots, D_{x_{i_1}, \dots, x_{i_k}}^k f$ sono continue in A

allora f è di **classe C^k in A** (o $f \in C^k(A)$).



Teorema di Schwartz

Sia A sia aperto in \mathbb{R}^n e $f : A \rightarrow \mathbb{R}$.

- Se le derivate seconde miste $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}$ e $\frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}$ esistono in un intorno di $\mathbf{x} \in A$
- se $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}$ e $\frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}$ sono continue in \mathbf{x}

allora

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(\mathbf{x}) = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(\mathbf{x}).$$



Corollario

Se $f \in C^2(A)$ allora in ogni $\mathbf{x} \in A$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(\mathbf{x}) = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(\mathbf{x}) \quad \text{per ogni } 1 \leq i < j \leq n.$$



Definizione: la matrice Hessiana

Se f è due volte derivabile in $\mathbf{x} \in A \subset \mathbb{R}^n$ si definisce **matrice Hessiana** $Hf(\mathbf{x})$ di f in \mathbf{x} la matrice $n \times n$ formata da tutte le derivate parziali seconde.

$$Hf(\mathbf{x}) := \begin{bmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2}(\mathbf{x}), & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2}(\mathbf{x}), & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n}(\mathbf{x}) \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1}(\mathbf{x}), & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2}(\mathbf{x}), & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_n}(\mathbf{x}) \\ \vdots & & & \vdots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_1}(\mathbf{x}), & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_2}(\mathbf{x}), & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2}(\mathbf{x}) \end{bmatrix}$$



Corollario 1

Se A è un aperto di \mathbb{R}^n e se $f \in C^2(A)$ allora la matrice Hessiana è una **matrice simmetrica** in ogni punto di A ;

Corollario 2

Se A è un aperto di \mathbb{R}^n e se $f \in C^2(A)$ allora per ogni coppia di vettori \mathbf{v} e \mathbf{w} e per ogni $\mathbf{x} \in A$

$$D_{\mathbf{v}, \mathbf{w}}^2 f(\mathbf{x}) = \mathbf{w}^T (Hf(\mathbf{x})) \mathbf{v} = \langle Hf(\mathbf{x}) \mathbf{v}, \mathbf{w} \rangle.$$



Example

Se A è un aperto di \mathbb{R}^2 e se $f \in C^3(A)$ allora

$$\frac{\partial^3 f}{\partial x^2 \partial y} = \frac{\partial^3 f}{\partial x \partial y \partial x} = \frac{\partial^3 f}{\partial y \partial x^2}; \quad \frac{\partial^3 f}{\partial y^2 \partial x} = \frac{\partial^3 f}{\partial y \partial x \partial y} = \frac{\partial^3 f}{\partial x \partial y^2}$$

Example

Se A è un aperto di \mathbb{R}^3 e se $f \in C^4(A)$

$$\frac{\partial^4 f}{\partial x_1^2 \partial x_2 \partial x_3} = \frac{\partial^4 f}{\partial x_2 \partial x_1^2 \partial x_3} = \dots = \partial_{x_1^2, x_2, x_3}^4 f$$

$$\frac{\partial^4 f}{\partial x_2^2 \partial x_3^2} = \frac{\partial^4 f}{\partial x_2 \partial x_3 \partial x_2 \partial x_3} = \dots = \partial_{x_2^2, x_3^2}^4 f$$



Memo: formula di Taylor in una variabile.

Sia I un intervallo, $g : I \rightarrow \mathbb{R}$, $g \in C^2(I)$ e $x_0 \in I$.

con resto secondo Peano:

se $x_0 + h \in I$

$$g(x_0 + h) = g(x_0) + g'(x_0)h + \frac{1}{2}g''(x_0)h^2 + o(h^2)$$

per $h \rightarrow 0$

con resto secondo Lagrange:

per ogni h , se $x_0 + h \in I$ esiste $\theta = \theta(x_0, h)$, compreso fra x_0 e $x_0 + h$, t.c.

$$g(x_0 + h) = g(x_0) + g'(x_0)h + \frac{1}{2}g''(\theta)h^2.$$



Teorema: formula di Taylor con resto di tipo Peano

Sia A aperto in \mathbb{R}^n , $f \in C^2(A)$. Supponiamo che il segmento $[\mathbf{x}_0, \mathbf{x}_0 + \mathbf{h}] \subset A$. Allora

$$\lim_{\mathbf{h} \rightarrow \mathbf{0}} \frac{f(\mathbf{x}_0 + \mathbf{h}) - f(\mathbf{x}_0) - \langle \nabla f(\mathbf{x}_0), \mathbf{h} \rangle - \frac{1}{2} \mathbf{h}^T (\mathbf{H}f(\mathbf{x}_0)) \mathbf{h}}{\|\mathbf{h}\|^2} = 0.$$

Equivalentemente,

$$f(\mathbf{x}_0 + \mathbf{h}) = f(\mathbf{x}_0) + \langle \nabla f(\mathbf{x}_0), \mathbf{h} \rangle + \frac{1}{2} \mathbf{h}^T (\mathbf{H}f(\mathbf{x}_0)) \mathbf{h} + o(\|\mathbf{h}\|^2)$$

per $\mathbf{h} \rightarrow \mathbf{0}$.



Teorema: formula di Taylor con resto di tipo Lagrange

Sia A aperto in \mathbb{R}^n , $f \in C^2(A)$, $\mathbf{x}_0 \in A$.

Allora, per ogni \mathbf{h} , per il quale il segmento $[\mathbf{x}_0, \mathbf{x}_0 + \mathbf{h}] \subset A$, esiste $\mathbf{c} = \mathbf{c}(\mathbf{x}_0, \mathbf{h})$ contenuto nel segmento $(\mathbf{x}_0, \mathbf{x}_0 + \mathbf{h})$ e tale che

$$f(\mathbf{x}_0 + \mathbf{h}) = f(\mathbf{x}_0) + \langle \nabla f(\mathbf{x}_0), \mathbf{h} \rangle + \frac{1}{2} \mathbf{h}^T (\mathbf{H}f(\mathbf{c})) \mathbf{h}.$$



Traccia di dimostrazione:

$\mathbf{x}_0 + t\mathbf{h} \in A$ per $t \in [0, 1]$. Si definisce $g : [0, \|\mathbf{h}\|] \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ come

$$g(t) := f(\mathbf{x}_0 + t\mathbf{h}/\|\mathbf{h}\|).$$

g è due volte derivabile in $[0, \|\mathbf{h}\|]$ e

$$g'(t) = D_{\mathbf{h}/\|\mathbf{h}\|}g(t) = \frac{1}{\|\mathbf{h}\|} \langle \nabla f(\mathbf{x}_0 + t\mathbf{h}/\|\mathbf{h}\|), \mathbf{h} \rangle$$

$$g''(t) = \frac{1}{\|\mathbf{h}\|^2} \mathbf{h}^T \cdot Hf(\mathbf{x}_0 + t\mathbf{h}/\|\mathbf{h}\|) \cdot \mathbf{h}$$



La formula di Taylor per g con resto di Peano implica che per $\|\mathbf{h}\| \rightarrow 0$

$$\begin{aligned}f(\mathbf{x}_0 + \mathbf{h}) &= g(\|\mathbf{h}\|) \\&= g(0) + g'(0) \|\mathbf{h}\| + \frac{1}{2}g''(0) \|\mathbf{h}\|^2 + o(\|\mathbf{h}\|^2) \\&= f(\mathbf{x}_0) + \langle \nabla f(\mathbf{x}_0), \mathbf{h} \rangle + \frac{1}{2}\mathbf{h}^T \cdot (Hf(\mathbf{x}_0)) \cdot \mathbf{h} + o(\|\mathbf{h}\|^2).\end{aligned}$$



La formula di Taylor per g con resto di Lagrange implica l'esistenza di un opportuno $\theta \in (0, \|\mathbf{h}\|)$ tale che

$$\begin{aligned}f(\mathbf{x}_0 + \mathbf{h}) &= g(\|\mathbf{h}\|) \\ &= g(0) + g'(0) \|\mathbf{h}\| + \frac{1}{2} g''(\theta) \|\mathbf{h}\|^2 \\ &= f(\mathbf{x}_0) + \langle \nabla f(\mathbf{x}_0), \mathbf{h} \rangle + \frac{1}{2} \mathbf{h}^T (\mathbf{H}f(\mathbf{c})) \mathbf{h},\end{aligned}$$

dove $\mathbf{c} := \mathbf{x}_0 + \theta \frac{\mathbf{h}}{\|\mathbf{h}\|}$.



La formula di Taylor scritta in forma estesa:

$$\begin{aligned} f(\mathbf{x}_0 + \mathbf{h}) - f(\mathbf{x}_0) &= \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(\mathbf{x}_0) h_i + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(\mathbf{x}_0) h_i h_j + o(h_1^2 + \dots + h_n^2). \end{aligned}$$

In particolare, due variabili, se $\mathbf{x}_0 + \mathbf{h} \mapsto (x, y)$, diventa

$$\begin{aligned} f(x, y) &= f(x_0, y_0) \\ &+ \langle \nabla f(x_0, y_0), (x - x_0, y - y_0) \rangle \\ &+ \frac{1}{2} (x - x_0, y - y_0)^T Hf(x_0, y_0) (x - x_0, y - y_0) \\ &+ o((x - x_0)^2 + (y - y_0)^2), \end{aligned}$$

per $(x, y) \rightarrow (x_0, y_0)$



e scrivendo esplicitamente i termini della matrice Hessiana (al fine di apprezzare i vantaggi di una scrittura compatta!)

$$\begin{aligned} f(x, y) &= f(x_0, y_0) \\ &+ \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)(x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)(y - y_0) \\ &+ \frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0)(x - x_0)^2 + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0)(x - x_0)(y - y_0) \right. \\ &\quad \left. + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0)(y - y_0)^2 \right) \\ &\quad + o((x - x_0)^2 + (y - y_0)^2), \end{aligned}$$

per $(x, y) \rightarrow (x_0, y_0)$.



Il "polinomio di Taylor" di secondo grado

$$\mathbf{h} \mapsto f(\mathbf{x}_0) + \langle \nabla f(\mathbf{x}_0), \mathbf{h} \rangle + \frac{1}{2} \mathbf{h}^T \cdot Hf(\mathbf{x}_0) \cdot \mathbf{h}$$

è la somma di

$$f(\mathbf{x}_0)$$

$$\mathbf{h} \mapsto \langle \nabla f(\mathbf{x}_0), \mathbf{h} \rangle \quad \text{lineare in } \mathbf{h}$$

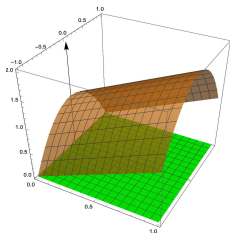
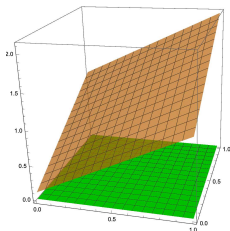
$$\mathbf{h} \mapsto \frac{1}{2} \mathbf{h}^T \cdot Hf(\mathbf{x}_0) \cdot \mathbf{h} \quad \text{omogeneo di secondo grado in } \mathbf{h}$$

La funzione

$$\mathbf{h} \mapsto \frac{1}{2} \mathbf{h}^T \cdot Hf(\mathbf{x}_0) \cdot \mathbf{h}$$

è una forma quadratica nelle variabili h_1, \dots, h_n .





Definizione

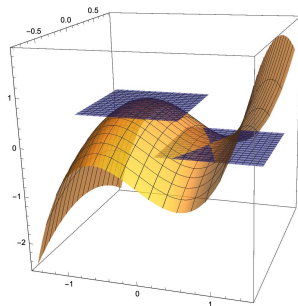
Sia $f : E \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ e $\mathbf{x}_0 \in E$.

- \mathbf{x}_0 è un **punto di massimo assoluto** per f in E se $f(\mathbf{x}) \leq f(\mathbf{x}_0)$ per ogni $\mathbf{x} \in E$.
- \mathbf{x}_0 è un **punto di massimo locale** per f in E se esiste $r > 0$ tale che

$$f(\mathbf{x}) \leq f(\mathbf{x}_0)$$

per ogni $\mathbf{x} \in B(\mathbf{x}_0, r) \cap E$.





Definizione

Sia $f : E \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ e $\mathbf{x}_0 \in E$.
Diciamo che \mathbf{x}_0 è un
punto stazionario di f se

- f è differenziabile in \mathbf{x}_0
- $\nabla f(\mathbf{x}_0) = 0$.



Condizione necessaria per gli estremi liberi.

Teorema (tradizionalmente noto come teorema di Fermat)

- 1 Se A è un sottoinsieme aperto di \mathbb{R}^n ,
- 2 se $f : A \rightarrow \mathbb{R}$ è differenziabile in $\mathbf{x}_0 \in A$,
- 3 se $\mathbf{x}_0 \in A$ è un punto di massimo o minimo locale per f

allora \mathbf{x}_0 è un punto stazionario di f , cioè

$$\nabla f(\mathbf{x}_0) = 0.$$



Traccia di dimostrazione

Proviamo che $\frac{\partial f}{\partial x_i}(\mathbf{x}_0) = 0$ per $i = 1, \dots, n$.

Poiché \mathbf{x}_0 è un massimo locale e A è aperto, esiste

$\varepsilon = \varepsilon(\mathbf{x}_0) > 0$ t.c.

$$f(\mathbf{x}_0 + h\mathbf{e}_i) - f(\mathbf{x}_0) \leq 0 \quad \text{per } h \in (-\varepsilon, \varepsilon)$$

$$\text{quindi} \quad \frac{f(\mathbf{x}_0 + h\mathbf{e}_i) - f(\mathbf{x}_0)}{h} \quad \begin{cases} \geq 0 & h \in (-\varepsilon, 0) \\ \leq 0 & h \in (0, \varepsilon). \end{cases}$$

Per ipotesi $\frac{\partial f}{\partial x_i}(\mathbf{x}_0)$ esiste allora entrambi i seguenti limiti esistono e, per il teorema di permanenza del segno,

$$\lim_{h \rightarrow 0^-} \frac{f(\mathbf{x}_0 + h\mathbf{e}_i) - f(\mathbf{x}_0)}{h} \geq 0, \quad \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{f(\mathbf{x}_0 + h\mathbf{e}_i) - f(\mathbf{x}_0)}{h} \leq 0$$

$$\text{quindi} \quad \frac{\partial f}{\partial x_i}(\mathbf{x}_0) := \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(\mathbf{x}_0 + h\mathbf{e}_i) - f(\mathbf{x}_0)}{h} = 0$$



Memo: Forme quadratiche e loro segno

- A è una matrice $n \times n$ simmetrica. Definiamo forma quadratica il polinomio omogeneo di secondo grado

$$\mathbf{x} \mapsto Q(\mathbf{x}) := \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$$

- A può essere diagonalizzata. Esiste una base ortogonale $(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n)$ di \mathbb{R}^n rispetto alla quale Q diventa

$$Q(\mathbf{x}) = \mathbf{y}^T C^T A C \mathbf{y} = \sum_{i=1}^n \lambda_i y_i^2$$

- Dalla precedente seguono le disuguaglianze

$$\min_i \lambda_i \|\mathbf{x}\|^2 \leq Q(\mathbf{x}) \leq \max_i \lambda_i \|\mathbf{x}\|^2$$



Definizione

La forma quadratica $\mathbf{x} \mapsto Q(\mathbf{x}) := \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$ è

- **definita positiva** se $\lambda := \min_i \lambda_i > 0$ e quindi

$$\lambda \|\mathbf{x}\|^2 \leq Q(\mathbf{x})$$

- **definita negativa** se $\mu := \max_i \lambda_i < 0$ e quindi

$$Q(\mathbf{x}) \leq \mu \|\mathbf{x}\|^2$$

- **indefinita** se $\lambda := \min_i \lambda_i < 0 < \mu := \max_i \lambda_i$. In questo caso esistono \mathbf{v} e \mathbf{w} tali che, per ogni $t \in \mathbb{R}$,

$$Q(t\mathbf{v}) = \lambda t^2$$

$$Q(t\mathbf{w}) = \mu t^2.$$



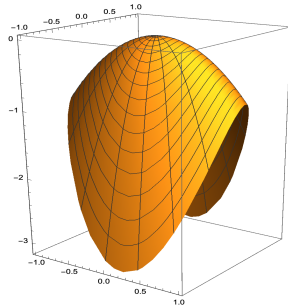


Figure: Grafico di una forma quadratica su \mathbb{R}^2 definita negativa.

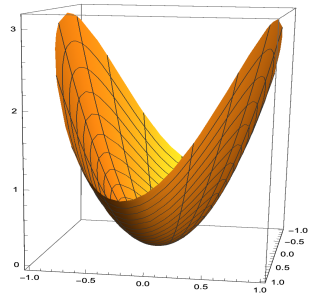


Figure: Grafico di una forma quadratica su \mathbb{R}^2 definita positiva.



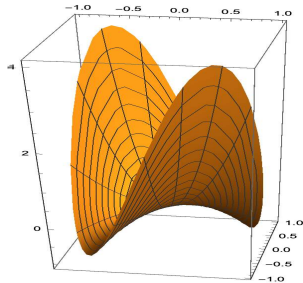


Figure: Grafico di una forma quadratica su \mathbb{R}^2 indefinita.

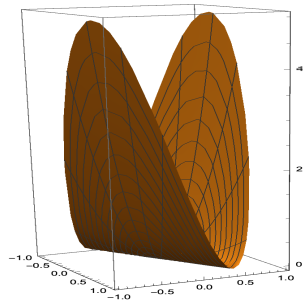


Figure: Grafico di una forma quadratica su \mathbb{R}^2 semidefinita positiva.



Definizione: forme quadratiche semidefinite

La forma quadratica $\mathbf{x} \mapsto Q(\mathbf{x}) := \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}$ è

- **semidefinita positiva** se
 $\lambda := \min_i \lambda_i = 0$ e $\mu := \max_i \lambda_i > 0$.
- **semidefinita negativa** se
 $\lambda := \min_i \lambda_i < 0$ e $\mu := \max_i \lambda_i = 0$.



Memo: Condizioni *sufficienti* perchè un punto sia di massimo o minimo locale di $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$.

Teorema: Estremi liberi su un intervallo

Supponiamo che $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ e $f \in C^2((a, b))$.

- 1 Se $f'(x_0) = 0$ e $f''(x_0) > 0$ allora x_0 è un **minimo locale**;
- 2 Se $f'(x_0) = 0$ e $f''(x_0) < 0$ allora x_0 è un **massimo locale**;



Condizioni *sufficienti* perché un punto sia di massimo o minimo locale

Teorema: condizioni sufficienti di massimo/minimo

Supponiamo che A sia aperto in \mathbb{R}^n , $f : A \rightarrow \mathbb{R}$ e $f \in C^2(A)$.

- 1 Se $\mathbf{x}_0 \in A$ è un punto stazionario di f e $Hf(\mathbf{x}_0)$ è definita positiva allora \mathbf{x}_0 è un punto di **minimo locale** per f ;
- 2 se $\mathbf{x}_0 \in A$ è un punto stazionario di f e $Hf(\mathbf{x}_0)$ è definita negativa allora \mathbf{x}_0 è un punto di **massimo locale** per f ;
- 3 se $\mathbf{x}_0 \in A$ è un punto stazionario di f e $Hf(\mathbf{x}_0)$ è indefinita allora \mathbf{x}_0 **non** è né massimo né minimo; \mathbf{x}_0 si dice punto di **sella** per f .



Traccia di dimostrazione:

- Se $Hf(\mathbf{x}_0)$ è definita positiva, esiste $\lambda_1 > 0$ tale che

$$\mathbf{h}^T (Hf(\mathbf{x}_0)) \mathbf{h} \geq \lambda_1 \|\mathbf{h}\|^2.$$

Per la formula di Taylor, ricordando che $\nabla f(\mathbf{x}_0) = 0$,

$$\begin{aligned} f(\mathbf{x}_0 + \mathbf{h}) - f(\mathbf{x}_0) &= \frac{1}{2} \mathbf{h}^T (Hf(\mathbf{x}_0)) \mathbf{h} + o(\|\mathbf{h}\|^2) \\ &\geq \frac{\lambda_1}{2} \|\mathbf{h}\|^2 + o(\|\mathbf{h}\|^2) \\ &= \|\mathbf{h}\|^2 \left(\frac{\lambda_1}{2} + \frac{o(\|\mathbf{h}\|^2)}{\|\mathbf{h}\|^2} \right) \end{aligned}$$



Poiché

$$\lim_{\mathbf{h} \rightarrow 0} \frac{o(\|\mathbf{h}\|^2)}{\|\mathbf{h}\|^2} = 0,$$

esiste $r > 0$ tale che

$$\left| \frac{o(\|\mathbf{h}\|^2)}{\|\mathbf{h}\|^2} \right| < \frac{\lambda_1}{4} \quad \text{per } 0 < \|\mathbf{h}\| < r.$$

Quindi, per $0 < \|\mathbf{h}\| < r$,

$$\begin{aligned} f(\mathbf{x}_0 + \mathbf{h}) - f(\mathbf{x}_0) &\geq \|\mathbf{h}\|^2 \left(\frac{\lambda_1}{2} + \frac{o(\|\mathbf{h}\|^2)}{\|\mathbf{h}\|^2} \right) \\ &> \|\mathbf{h}\|^2 \lambda_1/4 \geq 0, \end{aligned}$$

cioè \mathbf{x}_0 è un punto di minimo locale.



- Se $Hf(\mathbf{x}_0)$ è definita negativa, esiste $\lambda_n < 0$ tale che

$$\mathbf{h}^T \cdot Hf(\mathbf{x}_0) \cdot \mathbf{h} \leq \lambda_n \|\mathbf{h}\|^2$$

e, analogamente, si deduce che \mathbf{x}_0 è un massimo locale.

- Se $Hf(\mathbf{x}_0)$ è indefinita, allora esistono $\lambda_1 < 0$, $\lambda_n > 0$ e due vettori \mathbf{v} e \mathbf{w} tali che

$$t\mathbf{v}^T \cdot Hf(\mathbf{x}_0) \cdot t\mathbf{v} = \lambda_1 t^2 \leq 0 \quad t \in \mathbb{R}$$

$$t\mathbf{w}^T \cdot Hf(\mathbf{x}_0) \cdot t\mathbf{w} = \lambda_n t^2 \geq 0 \quad t \in \mathbb{R}.$$

Stimiamo, con la formula di Taylor, separatamente, le differenze

$$f(\mathbf{x}_0 + t\mathbf{v}) - f(\mathbf{x}_0)$$

$$f(\mathbf{x}_0 + t\mathbf{w}) - f(\mathbf{x}_0),$$



e, con un argomento simile al precedente, otteniamo che esiste $r > 0$ tale che

$$\begin{aligned} f(\mathbf{x}_0 + \mathbf{tv}) - f(\mathbf{x}_0) &< 0 && \text{per } 0 < |t| < r \\ f(\mathbf{x}_0 + \mathbf{tw}) - f(\mathbf{x}_0) &> 0 && \text{per } 0 < |t| < r. \end{aligned}$$

Quindi in qualsiasi intorno $B(\mathbf{x}_0, t)$ per $t > 0$ esistono punti in cui f è maggiore di $f(\mathbf{x}_0)$ e punti in cui f è minore di $f(\mathbf{x}_0)$; cioè \mathbf{x}_0 non è né massimo né minimo locale.



Osservazione

Supponiamo che A sia aperto in \mathbb{R}^n , $f : A \rightarrow \mathbb{R}$ e $f \in C^2(A)$.

- 1 Se $\mathbf{x}_0 \in A$ è un punto stazionario e $Hf(\mathbf{x}_0)$ è **semidefinita positiva** allora \mathbf{x}_0 **non è** un punto di massimo locale per f ;
- 2 se $\mathbf{x}_0 \in A$ è un punto stazionario e $Hf(\mathbf{x}_0)$ è **semidefinita negativa** allora \mathbf{x}_0 **non è** un punto di minimo locale per f .

