

# Estremi vincolati

Raul Paolo Serapioni

Analisi Matematica A – Secondo modulo  
Corso di Laurea in Matematica  
Università di Trento

*Lezione 25*



Supponiamo che:

- $A$  sia un aperto di  $\mathbb{R}^2$ ,  $f : A \rightarrow \mathbb{R}$  e  $f \in C^1(A)$ ;
- $\mathbf{r} : (t_0 - \varepsilon, t_0 + \varepsilon) \rightarrow A$  sia una curva  $C^1$  con  $\mathbf{r}'(t) \neq 0$ ;
- $\gamma$  sia il supporto di  $\mathbf{r}$ ;
- $\mathbf{r}(t_0)$  sia **il punto di massimo (o di minimo) di  $f$  su  $\gamma$** , cioè

$$f(\mathbf{r}(t_0)) \geq f(\mathbf{r}(t)), \quad \text{per ogni } t \in (t_0 - \varepsilon, t_0 + \varepsilon).$$

Allora,

$$f \circ \mathbf{r} : (t_0 - \varepsilon, t_0 + \varepsilon) \rightarrow \mathbb{R}$$

è derivabile e ha un punto di massimo in  $t_0$ , quindi

$$0 = \frac{d}{dt}(f \circ \mathbf{r})|_{t=t_0} = \partial_1 f|_{\mathbf{r}(t_0)} r'_1(t_0) + \partial_2 f|_{\mathbf{r}(t_0)} r'_2(t_0).$$



Se

- $f \in C^1(A)$ ,
- $\mathbf{r}$  è una curva di classe  $C^1$ , contenuta in  $A$  e  $\mathbf{r}'(t) \neq 0$ ,
- $\mathbf{r}(t_0)$  è un punto di massimo/minimo locale di  $f$  ristretto al supporto di  $\mathbf{r}$ , cioè esiste  $\varepsilon > 0$  tale che

$$\max_{(t_0-\varepsilon, t_0+\varepsilon)} f(\mathbf{r}(t)) = f(\mathbf{r}(t_0)),$$

allora,

$$\langle (\nabla f)|_{\mathbf{r}(t_0)}, \mathbf{r}'(t_0) \rangle = 0,$$

o, equivalentemente,

nei punti di massimo/minimo locale vincolati la componente del gradiente tangenziale al vincolo è nulla.



## Definizione

Sia  $\mathcal{A} \subset \mathbb{R}^2$ ,  $f$  e  $F : \mathcal{A} \rightarrow \mathbb{R}$ .

$(x_0, y_0)$  è un **punto di massimo** di  $f$  vincolato a  $F(x, y) = 0$  se

- $F(x_0, y_0) = 0$
- $f(x, y) \leq f(x_0, y_0)$  per ogni  $(x, y)$  tale che  $F(x, y) = 0$ .

Analogamente

$(x_0, y_0)$  è un **punto di massimo locale** di  $f$  vincolato a  $F(x, y) = 0$  se

- $F(x_0, y_0) = 0$
- se esiste  $r > 0$  tale che  $f(x, y) \leq f(x_0, y_0)$  per ogni  $(x, y) \in B((x_0, y_0), r)$  tale che  $F(x, y) = 0$ .



## Teorema

Sia  $\mathcal{A}$  aperto in  $\mathbb{R}^2$ ,  $(x_0, y_0) \in \mathcal{A}$ .

Supponiamo che  $F : \mathcal{A} \rightarrow \mathbb{R}$  sia di classe  $C^1$  in  $\mathcal{A}$  e che

- $F(x_0, y_0) = 0$  e  $\nabla F(x_0, y_0) \neq 0$ .

Se  $g : \mathcal{A} \rightarrow \mathbb{R}$  è di classe  $C^1$ , se  $(x_0, y_0)$  è un punto di massimo o minimo locale di  $g$  vincolato a  $F(x, y) = 0$  allora

esiste  $\lambda \in \mathbb{R}$  tale che  $\nabla g(x_0, y_0) = \lambda \nabla F(x_0, y_0)$ .



## Definizione

Sia  $\mathcal{A} \subset \mathbb{R}^2$ ,  $f$  e  $F : \mathcal{A} \rightarrow \mathbb{R}$ .

$(x_0, y_0)$  è un **punto di massimo** di  $f$  vincolato a  $F(x, y) = 0$  se

- $F(x_0, y_0) = 0$
- $f(x, y) \leq f(x_0, y_0)$  per ogni  $(x, y)$  tale che  $F(x, y) = 0$ .

Analogamente

$(x_0, y_0)$  è un **punto di massimo locale** di  $f$  vincolato a  $F(x, y) = 0$  se

- $F(x_0, y_0) = 0$
- se esiste  $r > 0$  tale che  $f(x, y) \leq f(x_0, y_0)$  per ogni  $(x, y) \in B((x_0, y_0), r)$  tale che  $F(x, y) = 0$ .



## Teorema (uguale in 3 variabili)

Sia  $\mathcal{A}$  aperto in  $\mathbb{R}^3$ ,  $(x_0, y_0, z_0) \in \mathcal{A}$ .

Supponiamo che  $F : \mathcal{A} \rightarrow \mathbb{R}$  sia di classe  $C^1$  in  $\mathcal{A}$  e che

- $F(x_0, y_0, z_0) = 0$  e  $\nabla F(x_0, y_0, z_0) \neq 0$ .

Se  $g : \mathcal{A} \rightarrow \mathbb{R}$  è di classe  $C^1$ , se  $(x_0, y_0, z_0)$  è un punto di massimo o minimo locale di  $g$  vincolato a  $F(x, y, z) = 0$  allora

esiste  $\lambda \in \mathbb{R}$  tale che  $\nabla g(x_0, y_0, z_0) = \lambda \nabla F(x_0, y_0, z_0)$ .



# Funzione di Lagrange in 2 variabili

I punti critici di  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  vincolati al vincolo  $F(x, y) = 0$  sono punti critici liberi della **funzione di Lagrange**

$$\mathcal{L}(x, y, \lambda) := f(x, y) - \lambda F(x, y)$$

cioè punti per i quali  $\nabla_{x,y,\lambda} \mathcal{L}(x, y, \lambda) = 0$ . Infatti

$$\begin{aligned} \nabla \mathcal{L}(x, y, \lambda) &= \\ &= (\partial_x f(x, y) - \lambda \partial_x F(x, y), \partial_y f(x, y) - \lambda \partial_y F(x, y), -F(x, y)) \end{aligned}$$

e la condizione  $\nabla \mathcal{L}(x_0, y_0, \lambda_0) = 0$  è equivalente a

$$\begin{cases} \partial_x f(x_0, y_0) = \lambda_0 \partial_x F(x_0, y_0) \\ \partial_y f(x_0, y_0) = \lambda_0 \partial_y F(x_0, y_0) \\ F(x_0, y_0) = 0 \end{cases} \quad \text{cioè} \quad \begin{cases} \nabla f(x_0, y_0) = \lambda_0 \nabla F(x_0, y_0) \\ F(x_0, y_0) = 0 \end{cases}$$





# Funzione di Lagrange in più di 2 variabili

I punti critici di  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  vincolati al vincolo  $F(x, y, z) = 0$  sono punti critici liberi della **funzione di Lagrange**

$$\mathcal{L}(x, y, z, \lambda) := f(x, y, z) - \lambda F(x, y, z)$$

cioè punti per i quali  $\nabla_{x,y,z,\lambda} \mathcal{L}(x, y, z, \lambda) = 0$ . Infatti

$$\nabla_{x,y,z,\lambda} \mathcal{L} = (\nabla_{x,y,z} f - \lambda \nabla_{x,y,z} F, -F) = 0$$

e

$$\nabla_{x,y,z,\lambda} \mathcal{L}(x_0, y_0, z_0, \lambda_0) = 0$$

è equivalente a

$$\begin{cases} \nabla f(x_0, y_0, z_0) = \lambda_0 \nabla F(x_0, y_0, z_0) \\ F(x_0, y_0, z_0) = 0 \end{cases}$$



### Example (Problema 1)

Sia  $C := \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^2 : \|\mathbf{x}\| = 1\}$ ,  $A$  una matrice  $2 \times 2$  simmetrica e  $q_A : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  la forma quadratica associata:

$$q_A(\mathbf{x}) := \mathbf{x}^T \cdot A \cdot \mathbf{x}$$

Trovate punti e valori di massimo/minimo assoluto di  $q_A$  su  $C$ .

### Example (Stesso problema in più di 2 variabili)

Sia  $S := \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 : \|\mathbf{x}\| = 1\}$ ,  $A$  una matrice  $3 \times 3$  simmetrica e  $q_A : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  la forma quadratica associata:

$$q_A(\mathbf{x}) := \mathbf{x}^T \cdot A \cdot \mathbf{x}$$

Trovate punti e valori di massimo/minimo assoluto di  $q_A$  su  $S$ .



- Cerchiamo i punti  $\mathbf{y} \in C$  tali che

$$\nabla q_A(\mathbf{y}) = 2A \cdot \mathbf{y} \quad \text{sia ortogonale a } C \text{ in } \mathbf{y}.$$

- Poiché  $C$  è una linea di livello, per esempio, di  $g(\mathbf{x}) := \|\mathbf{x}\|^2$

$$\nabla g(\mathbf{x}) = 2\mathbf{x} \quad \text{è ortogonale a } C \text{ in ogni suo punto.}$$

- Cerchiamo quindi i punti  $\mathbf{y} \in C$ , tali che

$$\nabla q_A(\mathbf{y}) \quad \text{è multiplo di } \nabla g(\mathbf{x}).$$

Equivalentemente, cerchiamo gli  $\mathbf{y} \in C$  per i quali esiste  $\lambda \neq 0$  tale che

$$A \cdot \mathbf{y} = \lambda \mathbf{y}$$



- I punti di massimo e minimo di  $q_A$  sul cerchio unitario  $C$  sono gli autovettori di norma unitaria di  $A$ .  
Se  $\mathbf{v}^1$  è l'autovettore associato all'autovalore  $\lambda^1$

$$q_A(\mathbf{v}^1) := (\mathbf{v}^1)^T \cdot A \cdot \mathbf{v}^1 = (\mathbf{v}^1)^T \cdot \lambda^1 \mathbf{v}^1 = \lambda^1 \|\mathbf{v}^1\|^2 = \lambda^1.$$

Il massimo autovalore di  $A$  è il valore massimo della forma quadratica  $q_A$  sul cerchio unitario;

Il punto di massimo assoluto di  $q_A$  è l'autovettore associato al massimo autovalore.

Analogamente per il valore minimo e per il minimo autovalore.

