

## Coniche

**Esercizio 13.1.** Stabilire il tipo di conica corrispondente alle seguenti equazioni. Se si tratta di una conica a centro determinare inoltre le coordinate del centro della conica.

- a)  $9x^2 + 4xy + 6y^2 = 10$
- b)  $x^2 + 6xy + y^2 + 2x + y + \frac{1}{2} = 0$
- c)  $x^2 + 6xy - 2y^2 + 2x - 4y + 2 = 0$
- d)  $x^2 + 2xy + y^2 + 3x + 3y = 0$
- e)  $2x^2 + 2xy + 3y^2 + 1 = 0$
- f)  $5x^2 + 5y^2 - 6xy + 16\sqrt{2}x + 38 = 0$
- g)  $25x^2 - 7y^2 + 48y + 7 = 0$
- h)  $x^2 + 9y^2 - 6xy + 2x - 6y + 1 = 0$
- i)  $x^2 + 2xy + x + 2y - 2 = 0$
- l)  $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0$
- m)  $x^2 + xy - 2y^2 + 3y - 1 = 0$

**Esercizio 13.2.** Ridurre in forma canonica le coniche f), g) dell'esercizio precedente e le coniche

- n)  $9x^2 + 4xy + 6y^2 = 10$
- p)  $x^2 + 6xy + y^2 + 2x + y + \frac{1}{2} = 0$

**Esercizio 13.3.** Siano assegnate le seguenti coniche non degeneri  $f(x, y) = 0$ :

- (1)  $9x^2 + 4xy + 6y^2 - 10 = 0$
- (2)  $x^2 + 6xy + y^2 + 2x + y + \frac{1}{2} = 0$
- (3)  $5x^2 + 5y^2 - 6xy + 16\sqrt{2}x + 38 = 0$
- (4)  $25x^2 - 7y^2 + 48y + 7 = 0$
- (5)  $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0$

Per ognuna di esse:

- a) Determinare la matrice  $A$  della forma quadratica associata alla conica.
- b) Determinare la matrice di rotazione  $R$  (ortogonale speciale) tale che  $R^T A R = D$ , con  $D$  matrice diagonale.
- c) Stabilire se si tratta di un'iperbole, ellisse o parabola.
- d) Se si tratta di una conica a centro (ellisse o iperbole), determinarne il centro e gli assi.

**Esercizio 13.4.** Siano assegnate le seguenti coniche non degeneri  $f(x, y) = 0$ :

- (1)  $9x^2 + 4xy + 6y^2 - 10 = 0$
- (2)  $x^2 + 6xy + y^2 + 2x + y + \frac{1}{2} = 0$

(3)  $5x^2 + 5y^2 - 6xy + 16\sqrt{2}x + 38 = 0$

(4)  $25x^2 - 7y^2 + 48y + 7 = 0$

(5)  $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0$

Per ognuna di esse:

- Determinare la matrice  $A$  della forma quadratica associata alla conica.
- Stabilire se si tratta di un'iperbole, ellisse o parabola.
- Se si tratta di una conica a centro (ellisse o iperbole), determinarne il centro e gli assi. Se si tratta di una parabola, determinarne il vertice e l'asse.

**Esercizio 13.5.** Riconoscere che le seguenti coniche  $f(x, y) = 0$  sono degeneri e determinare le equazioni delle rette che le formano. Se si tratta di una conica a centro determinarne il centro.

(1)  $x^2 + 2xy + y^2 + 3x + 3y = 0$

(2)  $x^2 + 9y^2 - 6xy + 2x - 6y + 1 = 0$

(3)  $x^2 + xy - 2y^2 + 3y - 1 = 0$

**Esercizio 13.6.** Ridurre in forma canonica le seguenti coniche:

a)  $5x^2 + 5y^2 - 6xy + 16\sqrt{2}x + 38 = 0$

b)  $25x^2 - 7y^2 + 48y + 7 = 0$

c)  $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0$

**Esercizio 13.7.** Ridurre in forma canonica le seguenti coniche e determinare il cambiamento di coordinate necessario per passare da una forma all'altra:

a)  $5x^2 + 5y^2 - 6xy + 16\sqrt{2}x + 38 = 0$

b)  $25x^2 - 7y^2 + 48y + 7 = 0$

c)  $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0$

**Esercizio 13.8.** Sia  $C$  la conica di equazione

$$C : 2xy - x - 3y = k$$

- Stabilire per quali valori di  $k$  la conica  $C$  è degenera.
- Posto  $k = 0$ , stabilire di quale tipo di conica si tratti.
- Trovare gli assi (o l'asse) di simmetria di  $C$ .

**Esercizio 13.9.** Sia  $k$  un parametro reale. Si consideri la famiglia di coniche  $C_k$  di equazione

$$C_k : 2kx^2 + 2(k-2)xy - 4y^2 + 2x = 1.$$

- Esistono coniche degeneri nella famiglia?
- Si classifichi la conica  $C_k$  al variare di  $k$ .
- Si determinino le coordinate dei centri delle coniche  $C_k$  (quando esistono).

**Esercizio 13.10.** Sia  $C_k$  la conica di equazione

$$C_k : x^2 + (k-2)xy + y^2 - 4 = 0 \quad (k \text{ parametro reale})$$

- Al variare di  $k \in \mathbf{R}$ , riconoscere di quale tipo di conica si tratti.
- Trovare le coniche degeneri della famiglia.
- Mostrare che ci sono due rette che sono assi di simmetria di ogni conica della famiglia.

**Esercizio 13.11.** Sia  $C_k$  la conica di equazione

$$C_k : x^2 + kxy + y^2 - 4 = 0 \quad (k \text{ parametro reale})$$

- Al variare di  $k \in \mathbf{R}$ , riconoscere di quale tipo di conica si tratti.
- Trovare le coniche degeneri della famiglia.
- Mostrare che tutte le ellissi appartenenti alla famiglia sono reali.

**Esercizio 13.12.** Fissato il parametro reale  $t$ , sia  $C_t$  la conica di equazione

$$C_t : (2t-1)x^2 + 6txy + ty^2 + 2x = 0$$

- a) Stabilire se esistono valori di  $t$  per cui la conica è degenerare.  
 b) Determinare il tipo di conica al variare del parametro  $t$ .  
 c) Scrivere la forma canonica di  $C_t$  per  $t = \frac{1}{3}$ .

**Esercizio 13.13.** Fissato il parametro reale  $t$ , sia  $C_t$  la conica di equazione

$$C_t : tx^2 + 2xy + (t+2)y^2 - 2y = 0$$

- a) Stabilire se esistono valori di  $t$  per cui la conica è degenerare.  
 b) Determinare il tipo di conica al variare del parametro  $t$ .  
 c) Scrivere la forma canonica di  $C_t$  per  $t = -1$ .

**Esercizio 13.14.** Si consideri la matrice

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

- a) Calcolare autovalori e autovettori di  $A$ .  
 b) Calcolare una matrice diagonalizzante di  $A$ , che sia ortogonale e rappresenti una rotazione dello spazio attorno all'origine.  
 c) Scrivere la forma canonica della conica  $C$  con matrice associata  $A$

**Esercizio 13.15.** Si consideri la conica di equazione

$$2x^2 + 4xy + 5y^2 + 2x - 2y + 1 = 0$$

- a) Si determini il tipo di conica.  
 b) Si trovi l'eventuale centro della conica.  
 c) Si trovino gli assi di simmetria e la forma canonica della conica.

**Esercizio 13.16.** Sia  $C$  la conica di equazione

$$C : 3x^2 + 14xy - 5y^2 - 10x + 14y = 0$$

- a) Stabilire il tipo di conica.  
 b) Nel caso sia una conica a centro, trovare le coordinate del centro.  
 c) Trovare equazioni degli eventuali asintoti della conica.

**Esercizio 13.17.** Sia  $C$  la conica di equazione

$$x^2 + 4xy + 4y^2 + 4y = 0.$$

- a) Si determini il tipo di conica.  
 b) Si trovi la forma canonica della conica.  
 c) Si trovino gli eventuali assi di simmetria della conica.

**Esercizio 13.18.** Sia  $C$  la conica di equazione

$$C : 6x^2 + 4xy + 9y^2 - 5x + 10y = 0.$$

- a) Stabilire il tipo di conica e la forma canonica di  $C$ .  
 b) Trovare equazioni degli assi di simmetria di  $C$ .

## 1. Suggerimenti

### Equazione

A ogni conica  $f(x, y) = 0$ , possiamo associare due matrici quadrate simmetriche: la matrice  $A \in M_{2 \times 2}$  relativa alla forma quadratica associata alla conica, e la matrice  $A' \in M_{3 \times 3}$ :

$$A = \begin{bmatrix} \text{coeff. di } x^2 & 1/2 \text{ coeff. di } xy \\ 1/2 \text{ coeff. di } xy & \text{coeff. di } y^2 \end{bmatrix},$$

$$A' = \begin{bmatrix} A & h \\ h^T & k \end{bmatrix} \quad \text{dove } h = \begin{bmatrix} 1/2 \text{ coeff. della } x \\ 1/2 \text{ coeff. della } y \end{bmatrix}, \quad k = \text{termine noto dell'equazione}$$

Di conseguenza l'equazione della conica è

$$f(x, y) = [x, y, 1] \cdot A' \cdot [x, y, 1]^T = [x, y] \cdot A \cdot [x, y]^T + 2(h^T \cdot [x, y]^T) + k = 0$$

Possiamo inoltre definire gli **invarianti ortogonali** dell'equazione della conica.

- **Invariante cubico:**  $I_3 = \det(A')$ ,
  - **Invariante quadratico:**  $I_2 = \det(A)$ ,
  - **Invariante lineare:**  $I_1 = \text{traccia di } A = \text{somma degli elementi della diagonale di } A = \text{somma degli autovalori di } A$ .
- 

### Classificazione.

- Una conica è **non degenera** se  $I_3 = \det(A') \neq 0$ . Inoltre è:
    - **Ellisse:** se gli autovalori sono concordi, ovvero se  $I_2 = \det(A) > 0$ .
    - **Iperbole:** se gli autovalori sono discordi, ovvero se  $I_2 = \det(A) < 0$ .
    - **Parabola:** se ha un autovalore nullo, ovvero se  $I_2 = \det(A) = 0$ .
  - Una conica è **degenera** se  $I_3 = \det(A') = 0$ . Inoltre:
    - Se  $\text{rg}(A') = 2$  è **semplicemente degenera**, ovvero si tratta di una coppia di rette distinte (reali o immaginarie).
    - Se  $\text{rg}(A') = 1$  è **doppiamente degenera**, ovvero si tratta di una coppia di rette coincidenti.
- 

### Centro e assi o vertice e asse.

- **Centro**
    - Iperbole e ellisse sono coniche a centro. Il centro si determina risolvendo il sistema:
 
$$A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = -h$$
    - Se la conica è degenera e si tratta di una coppia di rette incidenti, si tratta di una conica a centro. Il centro è il punto di intersezione delle due rette e può anche essere determinato come per le coniche a centro non degeneri.
  - **Assi**
    - Gli assi di iperbole e ellisse sono le rette passanti per il centro, aventi direzioni parallele agli autovettori di  $A$ .
    - L'asse della parabola è una retta di direzione parallela all'autovettore relativo all'autovalore nullo passante per il vertice. Il **vertice** è dato dall'intersezione dell'asse con la parabola. Non avendo in generale il vertice, per determinare l'asse si può:
      - \* Determinare la direzione dell'asse.
      - \* Determinare la generica equazione di una retta  $r$  perpendicolare all'asse.
      - \* Determinare i punti di intersezione  $D$  e  $E$  di  $r$  con la parabola.
      - \* Determinare il punto medio  $M$  del segmento  $DE$ .
      - \* L'asse è la retta per  $M$  di direzione parallela all'autovettore relativo all'autovalore nullo.
      - \* Una volta nota l'equazione dell'asse si può ricavare il vertice.
    - In alternativa assi, centro e vertice si possono ricavare dalla forma canonica se si è a conoscenza delle trasformazioni che permettono di passare dall'equazione alla forma canonica e viceversa.
- 

### Rotazione.

La matrice  $A$  è simmetrica, quindi esiste una matrice  $R$  ortogonale speciale detta matrice di **rotazione** tale che

$$R^T A R = D = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{bmatrix} \quad \text{dove } \lambda_i \text{ sono autovalori di } A$$

La matrice  $R$  si ottiene dagli autovettori di  $A$  (normalizzati e con i segni in modo che il determinante sia 1).

---

**Forma canonica con equazioni della trasformazione.**

Per ottenere la forma canonica di una conica non degenera, ovvero una delle forme:

- $ax^2 + by^2 - 1 = 0$ , ellisse reale,
- $ax^2 + by^2 + 1 = 0$ , ellisse immaginaria,
- $ax^2 - by^2 - 1 = 0$ , iperbole,
- $x^2 - 2py = 0$ , parabola,

con  $a, b > 0$ , dobbiamo eseguire due trasformazioni:

- (1) **Rotazione.** Lo scopo è ruotare la conica in modo che gli assi (o l'asse) siano paralleli agli assi cartesiani. Dal punto di vista dell'equazione questo implica la mancanza del termine  $xy$ .
- (2) **Traslazione.** Lo scopo è traslare la conica in modo che il centro (nel caso di ellisse o iperbole) o il vertice (nel caso della parabola), coincida con l'origine degli assi cartesiani. Dal punto di vista dell'equazione questo implica la mancanza dei termini  $x$  e  $y$ .

Vediamo come procedere.

**(1) Rotazione.**

- i) Si determinano gli autovalori e autovettori di  $A$ , in modo da ottenere la matrice  $R$  ortogonale speciale tale che  $R^T A R = D$ , matrice diagonale. Questo corrisponde a effettuare il cambiamento di base:

$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = R \begin{bmatrix} X \\ Y \end{bmatrix} \quad \Rightarrow \quad \begin{bmatrix} X \\ Y \end{bmatrix} = R^T \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

- ii) Si sostituiscono al posto di  $x$  e  $y$  le nuove coordinate  $X$  e  $Y$  ottenendo così una equazione priva del termine  $XY$ . Notiamo che la forma quadratica associata alla conica nelle nuove coordinate sarà del tipo:

$$\lambda_1 X^2 + \lambda_2 Y^2$$

dove  $\lambda_i$  sono gli autovalori di  $A$ . E' quindi opportuno prendere gli autovalori nell'ordine desiderato (e non è necessario sostituire  $X$  e  $Y$  nella parte quadratica perché sappiamo già il risultato che otterremo).

**(2) Traslazione** Possiamo distinguere due casi.

- **Coniche a centro.** Si può procedere in due modi:
  - i) Completamento dei quadrati, che indicano la traslazione da effettuare.
  - ii) Ricerca del centro della conica (eventualmente modificato secondo il cambiamento di coordinate della rotazione), che indica la traslazione da effettuare.
- **Parabole.**
  - i) Completamento del quadrato e contemporaneamente eliminazione del termine noto, che indicano la traslazione da effettuare.
  - ii) Ricerca del vertice della parabola (eventualmente modificato secondo il cambiamento di coordinate della rotazione), che indica la traslazione da effettuare. Poiché la ricerca del vertice della parabola è piuttosto laboriosa, in genere conviene utilizzare il primo metodo.

**Forma canonica versione semplice.**

Per ottenere la forma canonica di una conica non degenera senza cercare però l'equazione della trasformazione che permette di passare dall'equazione originale alla forma canonica e viceversa, possiamo procedere nel seguente modo:

- Calcoliamo  $I_3 = \det(A')$  per verificare che la conica non sia degenera.
- Calcoliamo gli autovalori  $\lambda_1, \lambda_2$  di  $A$  e stabiliamo di quale conica si tratta.
- Se si tratta di un'ellisse o un'iperbole sappiamo che dobbiamo arrivare a una equazione del tipo  $ax^2 \pm by^2 \pm 1 = 0$ , passando attraverso una equazione del tipo

$$\lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 + t = 0 \quad \Leftrightarrow \quad B = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & t \end{bmatrix} \quad \text{con } \lambda_1, \lambda_2 \text{ autovalori di } A$$

Poiché  $I_3$  è un invariante, imponendo la condizione  $\det(A') = \det(B)$  possiamo ricavare il valore di  $t$ . Dividendo infine per  $t$  o  $-t$  si ottiene la forma canonica.

- Se si tratta di una **parabola** sappiamo che dobbiamo arrivare a una equazione del tipo  $x^2 - 2py = 0$ , passando attraverso una equazione del tipo

$$\lambda x^2 + 2ty = 0 \quad \Leftrightarrow \quad B = \begin{bmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & 0 & t \\ 0 & t & 0 \end{bmatrix} \quad \text{con } \lambda \text{ autovalore non nullo di } A$$

Poiché  $I_3$  è un invariante, imponendo la condizione  $\det(A') = \det(B)$  possiamo ricavare il valore di  $t$ . Dividendo infine per  $\lambda$  si ottiene la forma canonica.

**Equazioni della trasformazione.** Passando da un'equazione  $f(x, y) = 0$  alla corrispondente forma canonica  $f(X, Y) = 0$  abbiamo effettuato un cambiamento di base corrispondente a una rotazione  $R$  (definita dagli autovettori di  $A$ ) e una traslazione definita dal centro  $C(x_0, y_0)$  o dal vertice  $V(x_0, y_0)$  della conica. Il cambio di coordinate è dato da

$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = R \begin{bmatrix} X \\ Y \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} x_0 \\ y_0 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} X \\ Y \end{bmatrix} = R^T \begin{bmatrix} x - x_0 \\ y - y_0 \end{bmatrix}$$

dove  $R$  è la matrice di rotazione, ovvero la matrice diagonalizzante ortogonale speciale associata a  $A$ .

---

### Coniche degeneri.

Per determinare le equazioni delle rette che formano che le coniche degeneri si deve risolvere una equazione di secondo grado in cui si considera la  $x$  come variabile e la  $y$  come parametro, o viceversa.

- Se la conica è semplicemente degenere ( $\text{rg}(A') = 2$ ) si ottengono due rette distinte.
  - Se la conica è doppiamente degenere ( $\text{rg}(A') = 1$ ) si ottiene una sola retta.
  - Se la conica è a centro ( $\det(A) \neq 0$ , quindi  $\text{rg}(A') = 2$ ) si ottengono due rette incidenti nel centro.
  - Se è una parabola degenere ( $\det(A) = 0$ , ma  $\text{rg}(A') = 2$ ) si ottengono due rette parallele.
- 

## 2. Soluzioni

**Esercizio 13.1.** Stabilire il tipo di conica corrispondente alla seguente equazione. Se si tratta di una conica a centro determinare inoltre le coordinate del centro della conica.

- $9x^2 + 4xy + 6y^2 = 10$
- $x^2 + 6xy + y^2 + 2x + y + \frac{1}{2} = 0$
- $x^2 + 6xy - 2y^2 + 2x - 4y + 2 = 0$
- $x^2 + 2xy + y^2 + 3x + 3y = 0$
- $2x^2 + 2xy + 3y^2 + 1 = 0$
- $5x^2 + 5y^2 - 6xy + 16\sqrt{2}x + 38 = 0$
- $25x^2 - 7y^2 + 48y + 7 = 0$
- $x^2 + 9y^2 - 6xy + 2x - 6y + 1 = 0$
- $x^2 + 2xy + x + 2y - 2 = 0$
- $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0$
- $x^2 + xy - 2y^2 + 3y - 1 = 0$

SOLUZIONE:

a) Consideriamo l'equazione  $9x^2 + 4xy + 6y^2 = 10$ . La matrice  $A'$  associata a tale equazione è

$$A' = \begin{bmatrix} 9 & 2 & 0 \\ 2 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & -10 \end{bmatrix}$$

per cui l'equazione della conica risulta

$$[x, y, 1] \cdot A' \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix} = 0$$

Analogamente la matrice associata alla forma quadratica è

$$A = \begin{bmatrix} 9 & 2 \\ 2 & 6 \end{bmatrix}$$

per cui l'equazione della conica risulta

$$[x, y] \cdot A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + 2h^T \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + k = 0$$

con

$$h = \begin{bmatrix} 1/2 \text{ coeff. della } x \\ 1/2 \text{ coeff. della } y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad k = -10$$

Per stabilire se si tratta di una conica degenera o nondegenera determiniamo il rango di  $A'$  cominciando a calcolare il determinante di  $A'$ :

$$I_3 = \det(A') = -540 + 40 = -500 \neq 0 \Rightarrow \text{rg}(A') = 3$$

Quindi si tratta di una conica *non degenera*.

Per stabilire se si tratta di un'ellisse, di una parabola o di una iperbole calcoliamo il determinante di  $A$ :

$$I_2 = \det(A) = 54 - 4 = 50 > 0$$

Quindi si tratta di un'*ellisse*.

Poichè si tratta di una conica a centro ne possiamo determinare il centro risolvendo il sistema

$$A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + h = 0 \Rightarrow A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = -h$$

ovvero il sistema associato alla matrice

$$\begin{bmatrix} 9 & 2 & | & 0 \\ 2 & 6 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{matrix} 1/2II \\ I \end{matrix} \begin{bmatrix} 1 & 3 & | & 0 \\ 9 & 2 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow II - 9I \begin{bmatrix} 1 & 3 & | & 0 \\ 0 & -25 & | & 0 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = 0 \end{cases} \Rightarrow C = (0, 0)$$

Potevamo notare che il centro della conica è  $(0, 0)$  osservando che nell'equazione mancano i termini  $x$  e  $y$ .

b) Consideriamo l'equazione  $x^2 + 6xy + y^2 + 2x + y + \frac{1}{2} = 0$  e le matrici  $A'$  e  $A$  associate:

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 3 & 1 & \frac{1}{2} \\ 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}$$

L'equazione della conica risulta

$$[x, y, 1] \cdot A' \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix} = 0$$

ovvero

$$[x, y] \cdot A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + 2h^T \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + k = 0$$

con

$$h = \begin{bmatrix} 1/2 \text{ coeff. della } x \\ 1/2 \text{ coeff. della } y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix}, \quad k = \frac{1}{2}$$

Inoltre

$$I_3 = \det(A') = \frac{1}{4} - 3 + \frac{1}{2} = -\frac{9}{4} \neq 0 \Rightarrow \text{conica non degenera}$$

$$I_2 = \det(A) = 1 - 9 = -8 < 0 \Rightarrow \text{iperbole.}$$

Poichè si tratta di una conica a centro ne possiamo determinare il centro risolvendo il sistema

$$A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + h = 0 \Rightarrow A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = -h$$

ovvero il sistema associato alla matrice

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & | & -1 \\ 3 & 1 & | & -\frac{1}{2} \end{bmatrix} \Rightarrow 2II \begin{bmatrix} 1 & 3 & | & -1 \\ 6 & 2 & | & -1 \end{bmatrix} \Rightarrow II - 6I \begin{bmatrix} 1 & 3 & | & -1 \\ 0 & -16 & | & 5 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = -\frac{1}{16} \\ y = -\frac{5}{16} \end{cases} \Rightarrow C = \left( -\frac{1}{16}, -\frac{5}{16} \right)$$

c) Consideriamo l'equazione  $x^2 + 6xy - 2y^2 + 2x - 4y + 2 = 0$  e le matrici  $A$  e  $A'$  associate:

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 3 & -2 & -2 \\ 1 & -2 & 2 \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 3 & -2 \end{bmatrix}$$

Inoltre

$$h = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \end{bmatrix} \quad k = 2$$

Si ha

$$I_3 = \det(A') = -8 - 24 - 4 = -36 \neq 0 \Rightarrow \text{conica non degenera.}$$

$$I_2 = \det(A) = -2 - 9 = -11 < 0 \Rightarrow \text{iperbole.}$$

Determiniamo il centro risolvendo il sistema

$$A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + h = 0 \Rightarrow A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = -h$$

ovvero il sistema associato alla matrice

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & | & -1 \\ 3 & -2 & | & 2 \end{bmatrix} \Rightarrow II - 3I \begin{bmatrix} 1 & 3 & | & -1 \\ 0 & -11 & | & 5 \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = \frac{4}{11} \\ y = -\frac{5}{11} \end{cases} \Rightarrow C = \left( \frac{4}{11}, -\frac{5}{11} \right)$$

d) Consideriamo l'equazione  $x^2 + 2xy + y^2 + 3x + 3y = 0$  e le matrici  $A'$  e  $A$  associate

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & 1 & \frac{3}{2} \\ 1 & 1 & \frac{3}{2} \\ \frac{3}{2} & \frac{3}{2} & 0 \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Inoltre

$$h = \begin{bmatrix} \frac{3}{2} \\ \frac{3}{2} \end{bmatrix}, \quad k = 0$$

Poichè  $A'$  ha due righe uguali si ha  $I_3 = \det(A') = 0$  e  $\text{rg}(A') < 3$ . Inoltre  $A'$  ha una sottomatrice  $2 \times 2$  di determinante non nullo, per esempio:

$$\det \begin{bmatrix} 1 & \frac{3}{2} \\ \frac{3}{2} & 0 \end{bmatrix} = -\frac{9}{4} \neq 0 \Rightarrow$$

$$\text{rg}(A') = 2 \Rightarrow \text{conica semplicemente degenera.}$$

Si tratta quindi di due rette distinte.



Per determinare esplicitamente l'equazione delle due rette si può considerare l'equazione della conica come una equazione di secondo grado nell'incognita  $x$  e considerare la  $y$  come parametro:

$$x^2 + (2y + 3)x + (y^2 + 3y) = 0$$

Risolviendo tale equazione con la formula per le equazioni di secondo grado otteniamo

$$\begin{aligned} x_{1,2} &= \frac{-2y - 3 \pm \sqrt{(2y + 3)^2 - 4(y^2 + 3y)}}{2} = \frac{-2y - 3 \pm \sqrt{9}}{2} \\ &= \frac{-2y - 3 \pm 3}{2} \\ \Rightarrow x &= -y \quad \text{oppure} \quad x = -y - 3 \end{aligned}$$

Si tratta quindi di due rette reali parallele:

$$\begin{aligned} r_1 : x + y &= 0 \\ r_2 : x + y + 3 &= 0 \end{aligned}$$

e) Consideriamo l'equazione  $2x^2 + 2xy + 3y^2 + 1 = 0$  e le matrici associate:

$$A' = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$$

Inoltre

$$h = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad k = 1$$

Si ha

$$\begin{aligned} I_3 = \det(A') &= 5 \neq 0 \Rightarrow \text{rg}(A') = 3 \Rightarrow \text{conica non degenera.} \\ I_2 = \det(A) &= 5 > 0 \Rightarrow \text{ellisse.} \end{aligned}$$

Determiniamo il centro risolvendo il sistema

$$\begin{aligned} A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = -h &\Rightarrow \begin{bmatrix} 2 & 1 & | & 0 \\ 1 & 3 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow 2II - I \begin{bmatrix} 2 & 1 & | & 0 \\ 0 & 5 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \\ \begin{cases} x = 0 \\ y = 0 \end{cases} &\Rightarrow C = (0, 0) \end{aligned}$$

f) Consideriamo l'equazione  $5x^2 + 5y^2 - 6xy + 16\sqrt{2}x + 38 = 0$  e le matrici associate:

$$A' = \begin{bmatrix} 5 & -3 & 8\sqrt{2} \\ -3 & 5 & 0 \\ 8\sqrt{2} & 0 & 38 \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 5 & -3 \\ -3 & 5 \end{bmatrix}$$

Inoltre

$$h = \begin{bmatrix} 8\sqrt{2} \\ 0 \end{bmatrix}, \quad k = 38$$

Si ha

$$\begin{aligned} I_3 = \det(A') &= -32 \neq 0 \Rightarrow \text{conica non degenera.} \\ I_2 = \det(A) &= 25 - 9 = 16 > 0 \Rightarrow \text{ellisse.} \end{aligned}$$

Poichè si tratta di una conica a centro ne possiamo determinare il centro risolvendo il sistema

$$\begin{aligned} A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = -h &\Rightarrow \begin{bmatrix} 5 & -3 & | & -8\sqrt{2} \\ -3 & 5 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow 5II + 3I \begin{bmatrix} -3 & 5 & | & 0 \\ 0 & 16 & | & -24\sqrt{2} \end{bmatrix} \\ \Rightarrow \begin{cases} x = -\frac{5}{2}\sqrt{2} \\ y = -\frac{3}{2}\sqrt{2} \end{cases} &\Rightarrow C = \left( -\frac{5}{2}\sqrt{2}, -\frac{3}{2}\sqrt{2} \right) \end{aligned}$$

g) Consideriamo l'equazione  $25x^2 - 7y^2 + 48y + 7 = 0$  e le matrici associate

$$A' = \begin{bmatrix} 25 & 0 & 0 \\ 0 & -7 & 24 \\ 0 & 24 & 7 \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 25 & 0 \\ 0 & -7 \end{bmatrix}$$

Inoltre

$$h = \begin{bmatrix} 0 \\ 24 \end{bmatrix}, \quad k = 7$$

Si ha

$$I_3 = \det(A') = 25 \cdot (-49 - 24^2) \neq 0 \Rightarrow \text{conica non degenera.}$$

$$I_2 = \det(A) = -175 < 0 \Rightarrow \text{iperbole.}$$

Poichè si tratta di una conica a centro ne possiamo determinare il centro risolvendo il sistema

$$\left[ \begin{array}{cc|c} 25 & 0 & 0 \\ 0 & -7 & -24 \end{array} \right] \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = \frac{24}{7} \end{cases} \Rightarrow C = \left( 0, \frac{24}{7} \right)$$

h) Consideriamo l'equazione  $x^2 + 9y^2 - 6xy + 2x - 6y + 1 = 0$  e le matrici associate:

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & -3 & 1 \\ -3 & 9 & -3 \\ 1 & -3 & 1 \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ -3 & 9 \end{bmatrix}$$

Notiamo che senza eseguire calcoli possiamo dedurre che  $I_3 = \det(A') = 0$  in quanto  $A'$  ha due righe uguali. Inoltre riducendo la matrice a gradini otteniamo:

$$\begin{array}{l} II + 3I \\ III - I \end{array} \begin{bmatrix} 1 & -3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Quindi  $\text{rg}(A') = 1$  e si tratta di una conica *doppiamente degenera*, ovvero di due rette coincidenti.

Per determinare esplicitamente l'equazione della retta risolviamo l'equazione di secondo grado nell'incognita  $x$  con parametro  $y$  (o viceversa):

$$x^2 - 2(3y - 1)x + (9y^2 - 6y + 1) = 0 \Rightarrow$$

$$x_{1,2} = (3y - 1) \pm \sqrt{(3y - 1)^2 - (9y^2 - 6y + 1)} = 3y - 1$$

Quindi si tratta della retta  $x - 3y + 1 = 0$ .

i) Consideriamo l'equazione  $x^2 + 2xy + x + 2y - 2 = 0$  e le matrici associate:

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & 1 & \frac{1}{2} \\ 1 & 0 & 1 \\ \frac{1}{2} & 1 & -2 \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Inoltre

$$h = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ 1 \end{bmatrix}, \quad k = -2$$

Si ha

$$I_3 = \det(A') = -1 + \frac{5}{2} + \frac{1}{2} = 2 \neq 0 \Rightarrow \text{conica non degenera.}$$

$$I_2 = \det(A) = -1 < 0 \Rightarrow \text{iperbole.}$$

Poichè si tratta di una conica a centro ne possiamo determinare il centro risolvendo il sistema

$$\left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 1 & -\frac{1}{2} \\ 1 & 0 & -1 \end{array} \right] \Rightarrow \begin{cases} x = -1 \\ y = \frac{1}{2} \end{cases} \Rightarrow C = \left( -1, \frac{1}{2} \right)$$

l) Consideriamo l'equazione  $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0$  e le matrici associate:

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 2 & 4 & 0 \\ -3 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}$$

Inoltre

$$h = \begin{bmatrix} -3 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad k = 1$$

Si ha

$$I_3 = \det(A') = -36 \neq 0 \Rightarrow \text{conica non degenera.}$$

$$I_2 = \det(A) = 0 \Rightarrow \text{parabola.}$$

m) Consideriamo l'equazione  $x^2 + xy - 2y^2 + 3y - 1 = 0$  e le matrici associate:

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & -2 & \frac{3}{2} \\ 0 & \frac{3}{2} & -1 \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -2 \end{bmatrix}$$

Si ha

$$I_3 = \det(A') = 0 \Rightarrow \text{conica degenera.}$$

Inoltre  $A'$  ha una sottomatrice  $2 \times 2$  di determinante non nullo, per esempio:

$$\det \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -2 \end{bmatrix} = -2 - \frac{1}{4} \neq 0 \Rightarrow$$

$$\text{rg}(A') = 2 \Rightarrow \text{conica semplicemente degenera.}$$

Si tratta quindi di due rette distinte.

Per determinare esplicitamente l'equazione delle due rette si può considerare l'equazione della conica come una equazione di secondo grado nell'incognita  $x$  e considerare la  $y$  come parametro (o viceversa):

$$x^2 + xy + (-2y^2 + 3y - 1) = 0$$

Risolviendo tale equazione con la formula per le equazioni di secondo grado otteniamo

$$\begin{aligned} x_{1,2} &= \frac{-y \pm \sqrt{y^2 - 4(-2y^2 + 3y - 1)}}{2} = \frac{-y \pm \sqrt{9y^2 - 12y + 4}}{2} \\ &= \frac{-y \pm (3y - 2)}{2} \\ \Rightarrow x &= y - 1 \quad \text{oppure} \quad x = -2y + 1 \end{aligned}$$

Si tratta quindi di due rette reali incidenti:

$$r_1 : x - y + 1 = 0$$

$$r_2 : x + 2y - 1 = 0$$

Notiamo che le due rette si intersecano nel punto  $C(-\frac{1}{3}, \frac{2}{3})$  che corrisponde al centro della conica. Il punto  $C$  lo possiamo quindi anche ricavare, come nei casi precedenti, risolvendo il sistema  $A \cdot [x \ y]^T = -h$ .

□

**Esercizio 13.2.** Ridurre in forma canonica le coniche f), g), l) dell'esercizio precedente e le coniche

n)  $9x^2 + 4xy + 6y^2 = 10$

p)  $x^2 + 6xy + y^2 + 2x + y + \frac{1}{2} = 0$

SOLUZIONE:

f) Consideriamo l'equazione  $5x^2 + 5y^2 - 6xy + 16\sqrt{2}x + 38 = 0$ . Sappiamo già che si tratta di un'ellisse di centro  $C\left(-\frac{5}{2}\sqrt{2}, -\frac{3}{2}\sqrt{2}\right)$ . Sappiamo inoltre che gli autospazi della matrice  $A$  sono:

$$E(8) = \langle (-1, 1) \rangle$$

$$E(2) = \langle (1, 1) \rangle$$

Per determinare la forma canonica dobbiamo effettuare due trasformazioni:

– **Rotazione**

– **Traslazione**

– **Rotazione.** Per determinare una matrice di cambiamento di base ortonormale e speciale, corrispondente a una rotazione, dobbiamo determinare una base ortonormale di  $\mathbf{R}^2$  formata da autovettori, imponendo inoltre che la matrice  $P$  di cambiamento di base abbia determinante  $+1$ .

Notiamo che i due autovettori sono ortogonali (anche per il teorema spettrale). E' quindi sufficiente normalizzarli e eventualmente cambiarli di segno in modo che  $P$  abbia determinante  $+1$ :

$$E(8) = \left\langle \left( \frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}} \right) \right\rangle \qquad E(2) = \left\langle \left( \frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}} \right) \right\rangle$$

La matrice  $P$  di cambiamento di base è quindi la matrice ortogonale

$$P = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

Se indichiamo con  $(x', y')$  le nuove coordinate abbiamo che

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = P^{-1} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = P^T \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x' = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot (x - y) \\ y' = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot (x + y) \end{cases}$$

$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = P \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot (x' + y') \\ y = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot (-x' + y') \end{cases}$$

In questo momento ci serve il secondo cambio di coordinate. Sostituendo infatti le coordinate  $(x, y)$  nell'equazione otteniamo:

$$\begin{aligned} \frac{5}{2}(x' + y')^2 + \frac{5}{2}(-x' + y')^2 - 6 \cdot \frac{1}{2}(x' + y')(-x' + y') + \\ + 16(x' + y') + 38 = 0 \\ 8(x')^2 + 2(y')^2 + 16x' + 16y' + 38 = 0 \end{aligned}$$

Abbiamo così effettuato la rotazione.

– **Traslazione** Si tratta ora di effettuare la traslazione. Possiamo procedere in due modi.

MODO 1: completamento del quadrato.

$$\begin{aligned} 8((x')^2 + 2x') + 2((y')^2 + 8y') + 38 = 0 \\ 8((x')^2 + 2x' + 1) - 8 \cdot 1 + 2((y')^2 + 8y' + 4^2) - 2 \cdot 4^2 + 38 = 0 \\ 8(x' + 1)^2 + 2(y' + 4)^2 - 2 = 0 \end{aligned}$$

Sostituiamo ora le nuove incognite

$$\begin{cases} X = x' + 1 \\ Y = y' + 4 \end{cases}$$

ottenendo l'equazione

$$8X^2 + 2Y^2 = 2 \Rightarrow 4X^2 + Y^2 = 1$$

Notiamo che il cambiamento di base da  $(x, y)$  a  $(X, Y)$  è

$$\begin{cases} X = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot (x - y) + 1 \\ Y = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot (x + y) + 4 \end{cases}$$

MODO 2: utilizziamo il centro. Sappiamo che il centro ha coordinate

$$C : \begin{cases} x = -\frac{5}{2}\sqrt{2} \\ y = -\frac{3}{2}\sqrt{2} \end{cases}$$

Nelle nuove coordinate  $(x', y')$  il centro ha coordinate:

$$C : \begin{cases} x' = \frac{1}{\sqrt{2}} \left( -\frac{5}{2}\sqrt{2} + \frac{3}{2}\sqrt{2} \right) = -1 \\ y' = \frac{1}{\sqrt{2}} \left( -\frac{5}{2}\sqrt{2} - \frac{3}{2}\sqrt{2} \right) = -4 \end{cases}$$

Quindi le coordinate rispetto alle quali il centro si trova nell'origine degli assi sono

$$\begin{cases} X = x' + 1 \\ Y = y' + 4 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x' = X - 1 \\ y' = Y - 4 \end{cases}$$

Sostituendo tali valori nell'equazione

$$8(x')^2 + 2(y')^2 + 16x' + 16y' + 38 = 0$$

otteniamo, ovviamente come nel caso precedente, l'equazione canonica

$$4X^2 + Y^2 = 1$$

g) Consideriamo l'equazione  $25x^2 - 7y^2 + 48y + 7 = 0$ . Sappiamo già che si tratta di una iperbole di centro  $C \left( 0, \frac{24}{7} \right)$ . Inoltre gli autospazi di  $A$  sono

$$E(25) = \langle (1, 0) \rangle$$

$$E(-7) = \langle (0, 1) \rangle$$

– **Rotazione** Notiamo che la matrice  $A$  è già diagonale, quindi non dobbiamo effettuare questa operazione. In effetti la matrice  $P$  di cambiamento di base sarebbe la matrice identica.

– **Traslazione**

Si tratta ora di effettuare la traslazione. Possiamo procedere in due modi.

MODO 1: completamento del quadrato.

$$25x^2 - 7 \left( y^2 - \frac{48}{7}y \right) + 7 = 0$$

$$25x^2 - 7 \left[ y^2 - \frac{48}{7}y + \left( \frac{24}{7} \right)^2 \right] + 7 \cdot \left( \frac{24}{7} \right)^2 + 7 = 0$$

$$25x^2 - 7 \left( y - \frac{24}{7} \right)^2 + \frac{625}{7} = 0$$

Sostituiamo ora le nuove incognite

$$\begin{cases} X = x \\ Y = y - \frac{24}{7} \end{cases}$$

ottenendo l'equazione

$$25X^2 - 7Y^2 + \frac{625}{7} = 0 \Rightarrow -\frac{7}{25}X^2 + \frac{49}{625}Y^2 = 1$$

Per ottenere la forma canonica dobbiamo in effetti effettuare la rotazione che scambia gli assi cartesiani:

$$\begin{cases} x'' = Y \\ y'' = -X \end{cases}$$

ottenendo

$$\frac{49}{625}(x'')^2 - \frac{7}{25}(y'')^2 = 1$$

MODO 2: utilizziamo il centro. Sappiamo che il centro ha coordinate

$$C : \begin{cases} x = 0 \\ y = \frac{24}{7} \end{cases}$$

Non avendo effettuato il cambiamento di coordinate corrispondente alla rotazione possiamo immediatamente individuare le coordinate  $(X, Y)$  rispetto alle quali il centro si trova nell'origine degli assi:

$$\begin{cases} X = x \\ Y = y - \frac{24}{7} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = X \\ y = Y + \frac{24}{7} \end{cases}$$

Sostituendo tali valori nell'equazione

$$25x^2 - 7y^2 + 48y + 7 = 0$$

otteniamo, ovviamente come nel caso precedente, l'equazione canonica

$$-\frac{7}{25}X^2 + \frac{49}{625}Y^2 = 1$$

ovvero

$$\frac{49}{625}(x'')^2 - \frac{7}{25}(y'')^2 = 1$$

- 1) Consideriamo l'equazione  $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0$ . Sappiamo già che si tratta di una parabola, ma in questo caso, non trattandosi di una conica a centro, non abbiamo determinato gli autospazi.

Calcoliamo il polinomio caratteristico di  $A$ :

$$p_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 1 - \lambda & 2 \\ 2 & 4 - \lambda \end{bmatrix} = \lambda(\lambda - 5)$$

Quindi  $A$  ha due autovalori:

$$\lambda_1 = 0$$

$$\lambda_2 = 5$$

Calcoliamo l'autospazio  $E(0)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A$ :

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 1 & 2 & | & 0 \\ 2 & 4 & | & 0 \end{bmatrix} &\Rightarrow II - 2I \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow x + 2y = 0 \\ \Rightarrow \begin{cases} x = -2t \\ y = t \end{cases} &\Rightarrow E(0) = \langle (-2, 1) \rangle \end{aligned}$$

Analogamente calcoliamo l'autospazio  $E(5)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - I$ :

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} -4 & 2 & | & 0 \\ 2 & -1 & | & 0 \end{bmatrix} &\Rightarrow 1/2I \Rightarrow \begin{bmatrix} -2 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow -2x + y = 0 \\ \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = 2t \end{cases} &\Rightarrow E(5) = \langle (1, 2) \rangle \end{aligned}$$

Possiamo ora procedere come negli esercizi precedenti.

- **Rotazione** Per determinare una matrice di cambiamento di base ortonormale e speciale, corrispondente a una rotazione, dobbiamo determinare una base ortonormale di  $\mathbf{R}^2$  formata da autovettori, imponendo inoltre che la matrice  $P$  di cambiamento di base abbia determinante +1.

Notiamo che i due autovettori sono ortogonali (anche per il teorema spettrale). E' quindi sufficiente normalizzarli e eventualmente cambiarli di segno in modo che  $P$  abbia determinante +1:

$$E(0) = \left\langle \left( \frac{2}{\sqrt{5}}, -\frac{1}{\sqrt{5}} \right) \right\rangle \qquad E(5) = \left\langle \left( \frac{1}{\sqrt{5}}, \frac{2}{\sqrt{5}} \right) \right\rangle$$

La matrice  $P$  di cambiamento di base è quindi la matrice ortogonale

$$P = \begin{bmatrix} \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{5}} \\ -\frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \end{bmatrix}$$

Se indichiamo con  $(x', y')$  la nuove coordinate abbiamo che

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} &= P^{-1} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = P^T \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x' = \frac{1}{\sqrt{5}} \cdot (2x - y) \\ y' = \frac{1}{\sqrt{5}} \cdot (x + 2y) \end{cases} \\ \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} &= P \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{1}{\sqrt{5}} \cdot (2x' + y') \\ y = \frac{1}{\sqrt{5}} \cdot (-x' + 2y') \end{cases} \end{aligned}$$

In questo momento ci serve il secondo cambio di coordinate. Sostituendo infatti le coordinate  $(x, y)$  nell'equazione otteniamo:

$$\begin{aligned} \frac{1}{5}(2x' + y')^2 + \frac{4}{5}(2x' + y')(-x' + 2y') + \frac{4}{5}(-x' + 2y')^2 \\ - \frac{6}{\sqrt{5}}(2x' + y') + 1 = 0 \\ 5(y')^2 - \frac{12}{\sqrt{5}}x' - \frac{6}{\sqrt{5}}y' + 1 = 0 \end{aligned}$$

Abbiamo così effettuato la rotazione.

- **Traslazione**

Si tratta ora di effettuare la traslazione. Non essendo una conica a centro dobbiamo procedere nel

MODO 1: completamento del quadrato e eliminazione del termine noto.

$$\begin{aligned} 5 \left[ (y')^2 - \frac{6}{5\sqrt{5}}y' \right] - \frac{12}{\sqrt{5}}x' + 1 &= 0 \\ 5 \left[ (y')^2 - \frac{6}{5\sqrt{5}}y' + \left( \frac{3}{5\sqrt{5}} \right)^2 \right] - \frac{12}{\sqrt{5}}x' + 1 - \frac{9}{25} &= 0 \\ 5 \left[ y' - \frac{3}{5\sqrt{5}} \right]^2 - \frac{12}{\sqrt{5}}x' + \frac{16}{25} &= 0 \\ 5 \left[ y' - \frac{3}{5\sqrt{5}} \right]^2 - \frac{12}{\sqrt{5}} \left[ x' - \frac{4\sqrt{5}}{75} \right] &= 0 \end{aligned}$$

Sostituiamo ora le nuove incognite

$$\begin{cases} X = x' - \frac{4\sqrt{5}}{75} \\ Y = y' - \frac{3}{5\sqrt{5}} \end{cases}$$

ottenendo l'equazione

$$5Y^2 - \frac{12}{\sqrt{5}}X = 0 \Rightarrow Y^2 - \frac{12}{5\sqrt{5}}X = 0$$

Per ottenere la forma canonica dobbiamo in effetti effettuare la rotazione che scambia gli assi cartesiani:

$$\begin{cases} x'' = Y \\ y'' = -X \end{cases}$$

ottenendo

$$(x'')^2 + \frac{12}{5\sqrt{5}}y'' = 0$$

- Scriviamo la conica in forma normale:

$$9x^2 + 4xy + 6y^2 - 10 = 0$$

Le matrici associate alla conica sono

$$A' = \begin{bmatrix} 9 & 2 & 0 \\ 2 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & -10 \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 9 & 2 \\ 2 & 6 \end{bmatrix}$$

Si vede facilmente che

$$I_3 = \det(A') \neq 0 \Rightarrow \text{conica non degenera.}$$

$$I_2 = \det(A) = 50 > 0 \Rightarrow \text{ellisse.}$$

#### – Rotazione

Come prima cosa dobbiamo individuare un cambiamento di base ortogonale che trasformi  $A$  in matrice diagonale (rotazione). A tale scopo cerchiamo gli autovalori e autovettori di  $A$  per trovare una nuova base ortonormale di  $\mathbf{R}^2$  formata da autovettori di  $A$ . Quindi

$$p_A(\lambda) = (9 - \lambda)(6 - \lambda) - 4 = \lambda^2 - 15\lambda + 50$$

e gli autovalori sono  $\lambda_1 = 5$  e  $\lambda_2 = 10$ .

Calcoliamo lo spazio  $E(10)$  risolvendo il sistema omogeneo associato alla matrice  $A - 10I$ :

$$\begin{bmatrix} -1 & 2 & | & 0 \\ 2 & -4 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow II + 2I \begin{bmatrix} -1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = 2t \\ y = t \end{cases} \quad \forall t \in \mathbf{R}$$

Quindi

$$E(10) = \langle (2, 1) \rangle$$

Calcoliamo lo spazio  $E(5)$  risolvendo il sistema omogeneo associato alla matrice  $A - 5I$ :

$$\begin{bmatrix} 4 & 2 & | & 0 \\ 2 & 1 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{matrix} 1/2I \\ 2II - I \end{matrix} \begin{bmatrix} 2 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = -2t \end{cases} \quad \forall t \in \mathbf{R}$$

Quindi

$$E(5) = \langle (1, -2) \rangle$$

Notiamo che i due autovettori sono ortogonali (per il teorema spettrale). E' quindi sufficiente normalizzarli cambiandoli di segno in modo che la matrice  $P$  di cambiamento di base abbia determinante +1:

$$P = \begin{bmatrix} \frac{2}{\sqrt{5}} & -\frac{1}{\sqrt{5}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \end{bmatrix}$$

Se indichiamo con  $(x', y')$  le nuove coordinate abbiamo che

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = P^{-1} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = P^T \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x' = \frac{1}{\sqrt{5}} \cdot (2x + y) \\ y' = \frac{1}{\sqrt{5}} \cdot (-x + 2y) \end{cases}$$

$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = P \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{1}{\sqrt{5}} \cdot (2x' - y') \\ y = \frac{1}{\sqrt{5}} \cdot (x' + 2y') \end{cases}$$



Sostituendo ora le coordinate  $(x, y)$  nell'equazione otteniamo:

$$\begin{aligned}\frac{9}{5}(2x' - y')^2 + \frac{4}{5}(2x' - y')(x' + 2y') + \frac{6}{5}(x' + 2y')^2 - 10 &= 0 \\ 10(x')^2 + 5(y')^2 - 10 &= 0 \\ 2(x')^2 + (y')^2 - 2 &= 0\end{aligned}$$

### Traslazione

Come si vede dal fatto che mancano i termini in  $x$  e  $y$  in questo caso non è necessario effettuare il secondo cambiamento di base corrispondente alla traslazione per ottenere la forma canonica. In effetti se ricerchiamo il centro otteniamo:

$$\begin{bmatrix} 9 & 2 & | & 0 \\ 2 & 6 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow 9II - 2I \begin{bmatrix} 9 & 2 & | & 0 \\ 0 & 50 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = 0 \end{cases} \Rightarrow C(0, 0)$$

La forma canonica della conica è quindi

$$(x')^2 + \frac{1}{2}(y')^2 - 1 = 0$$

- Consideriamo la conica  $x^2 + 6xy + y^2 + 2x + y + \frac{1}{2} = 0$  e le matrici associate

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & 3 & \frac{1}{2} \\ 3 & 1 & \frac{1}{2} \\ 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}$$

Si vede facilmente che

$$I_3 = \det(A') \neq 0 \Rightarrow \text{conica non degenera.}$$

$$I_2 = \det(A) = -9 < 0 \Rightarrow \text{iperbole.}$$

- **Rotazione** Come prima cosa dobbiamo individuare un cambiamento di base ortogonale che trasformi  $A$  in matrice diagonale (rotazione). A tale scopo cerchiamo gli autovalori e autovettori di  $A$  per trovare una nuova base ortonormale di  $\mathbf{R}^2$  formata da autovettori di  $A$ . Quindi

$$p_A(\lambda) = (1 - \lambda)^2 - 9 = \lambda^2 - 2\lambda - 8$$

e gli autovalori sono  $\lambda_1 = 4$  e  $\lambda_2 = -2$ .

Calcoliamo lo spazio  $E(4)$  risolvendo il sistema omogeneo associato alla matrice  $A - 4I$ :

$$\begin{bmatrix} -3 & 3 & | & 0 \\ 3 & -3 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = t \end{cases} \quad \forall t \in \mathbf{R}$$

Quindi

$$E(4) = \langle (1, 1) \rangle$$

Calcoliamo lo spazio  $E(-2)$  risolvendo il sistema omogeneo associato alla matrice  $A + 2I$ :

$$\begin{bmatrix} 3 & 3 & | & 0 \\ 3 & 3 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = -t \end{cases} \quad \forall t \in \mathbf{R}$$

Quindi

$$E(-2) = \langle (1, -1) \rangle$$

Notiamo che i due autovettori sono ortogonali (per il teorema spettrale). E' quindi sufficiente normalizzarli:

$$E(4) = \left\langle \left( \frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}} \right) \right\rangle \quad E(-2) = \left\langle \left( \frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}} \right) \right\rangle$$

La matrice  $P$  di cambiamento di base è quindi la matrice ortogonale speciale

$$P = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

Se indichiamo con  $(x', y')$  le nuove coordinate abbiamo che

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} &= P^{-1} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = P^T \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x' = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot (x - y) \\ y' = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot (x + y) \end{cases} \\ \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} &= P \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot (x' + y') \\ y = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot (-x' + y') \end{cases} \end{aligned}$$

Sostituendo ora le coordinate  $(x, y)$  nell'equazione otteniamo:

$$\begin{aligned} \frac{1}{2}(x' + y')^2 + \frac{6}{2}(x' + y')(-x' + y') + \frac{1}{2}(-x' + y')^2 + \\ + \frac{2}{\sqrt{2}}(x' + y') + \frac{1}{\sqrt{2}}(-x' + y') + \frac{1}{2} = 0 \\ -2(x')^2 + 4(y')^2 + \frac{1}{\sqrt{2}}x' + \frac{3}{\sqrt{2}}y' + \frac{1}{2} = 0 \end{aligned}$$

– **Traslazione**

Possiamo ora completare il quadrato:

$$\begin{aligned} -2 \left( (x')^2 - \frac{1}{2\sqrt{2}}x' \right) + 4 \left( (y')^2 + \frac{3}{4\sqrt{2}}y' \right) + \frac{1}{2} = 0 \\ -2 \left[ (x')^2 - \frac{1}{2\sqrt{2}}x' + \left( \frac{1}{4\sqrt{2}} \right)^2 \right] + 2 \cdot \left( \frac{1}{4\sqrt{2}} \right)^2 + \\ + 4 \left[ (y')^2 + \frac{3}{4\sqrt{2}}y' + \left( \frac{3}{8\sqrt{2}} \right)^2 \right] - 4 \cdot \left( \frac{3}{8\sqrt{2}} \right)^2 + \frac{1}{2} = 0 \\ -2 \left( x' - \frac{1}{4\sqrt{2}} \right)^2 + 4 \left( y' + \frac{3}{8\sqrt{2}} \right)^2 + \frac{9}{32} = 0 \end{aligned}$$

Sostituiamo ora le nuove incognite

$$\begin{cases} X = x' - \frac{1}{4\sqrt{2}} \\ Y = y' + \frac{3}{8\sqrt{2}} \end{cases}$$

ottenendo l'equazione

$$\begin{aligned} -2X^2 + 4Y^2 + \frac{9}{32} = 0 \\ \frac{64}{9}X^2 - \frac{128}{9}Y^2 = 1 \end{aligned}$$

□

**Esercizio 13.3.** Siano assegnate le seguenti coniche non degeneri  $f(x, y) = 0$ :

- (1)  $9x^2 + 4xy + 6y^2 - 10 = 0$
- (2)  $x^2 + 6xy + y^2 + 2x + y + \frac{1}{2} = 0$
- (3)  $5x^2 + 5y^2 - 6xy + 16\sqrt{2}x + 38 = 0$
- (4)  $25x^2 - 7y^2 + 48y + 7 = 0$
- (5)  $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0$

Per ognuna di esse:

- a) Determinare la matrice  $A$  della forma quadratica associata alla conica.
- b) Determinare la matrice di rotazione  $R$  (ortogonale speciale) tale che  $R^T A R = D$ , con  $D$  matrice diagonale.
- c) Stabilire se si tratta di un'iperbole, ellisse o parabola.
- d) Se si tratta di una conica a centro (ellisse o iperbole), determinarne il centro e gli assi.

SOLUZIONE:

(1) Consideriamo l'equazione  $9x^2 + 4xy + 6y^2 = 10$ .

a) La matrice associata alla forma quadratica è

$$A = \begin{bmatrix} 9 & 2 \\ 2 & 6 \end{bmatrix}$$

b) Determiniamo gli autovalori e autovettori di  $A$ :

$$p_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 9 - \lambda & 2 \\ 2 & 6 - \lambda \end{bmatrix} = (9 - \lambda)(6 - \lambda) - 4 = \lambda^2 - 15\lambda + 50$$

Quindi  $A$  ha due autovalori:  $\lambda_1 = 10$ ,  $\lambda_2 = 5$

Calcoliamo l'autospazio  $E(10)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - 10I$ :

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} -1 & 2 & | & 0 \\ 2 & -4 & | & 0 \end{bmatrix} &\Rightarrow II + 2I \begin{bmatrix} -1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow -x + 2y = 0 \\ \Rightarrow \begin{cases} x = 2t \\ y = t \end{cases} &\Rightarrow E(10) = \langle (2, 1) \rangle \end{aligned}$$

Analogamente calcoliamo l'autospazio  $E(5)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - 5I$ :

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 4 & 2 & | & 0 \\ 2 & 1 & | & 0 \end{bmatrix} &\Rightarrow \begin{matrix} 1/2I \\ 2II - I \end{matrix} \begin{bmatrix} 2 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow 2x + y = 0 \\ \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = -2t \end{cases} &\Rightarrow E(5) = \langle (1, -2) \rangle \end{aligned}$$

La matrice di rotazione cercata è la matrice ortogonale di determinante 1 che ha per colonne gli autovettori determinati normalizzati, quindi

$$R = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{2}{\sqrt{5}} & -\frac{1}{\sqrt{5}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \end{bmatrix}$$

c) La matrice  $A$  ha due autovalori concordi (ovvero  $\det(A) > 0$ ), quindi si tratta di un'ellisse.

d) Per determinare il centro risolviamo il sistema

$$A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + h = 0 \Rightarrow A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = -h$$

dove

$$h = \begin{bmatrix} 1/2 \text{ coeff. della } x \\ 1/2 \text{ coeff. della } y \end{bmatrix}$$

ovvero il sistema associato alla matrice

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 9 & 2 & | & 0 \\ 2 & 6 & | & 0 \end{bmatrix} &\Rightarrow \begin{matrix} 1/2II \\ I \end{matrix} \begin{bmatrix} 1 & 3 & | & 0 \\ 9 & 2 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow II - 9I \begin{bmatrix} 1 & 3 & | & 0 \\ 0 & -25 & | & 0 \end{bmatrix} \\ \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = 0 \end{cases} &\Rightarrow C = (0, 0) \end{aligned}$$

Potevamo notare che il centro della conica è  $(0, 0)$  osservando che nell'equazione mancano i termini  $x$  e  $y$ .

Gli assi sono le rette passanti per il centro e di direzione gli autovettori di  $A$ , quindi

$$\begin{aligned} a_1 : \begin{cases} x = 0 + 2t \\ y = 0 + t \end{cases} &\Rightarrow x - 2y = 0 \\ a_2 : \begin{cases} x = 0 + t \\ y = 0 - 2t \end{cases} &\Rightarrow 2x + y = 0 \end{aligned}$$

(2) Consideriamo l'equazione  $x^2 + 6xy + y^2 + 2x + y + \frac{1}{2} = 0$

a) La matrice della forma quadratica associata alla conica è:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}$$

b) Determiniamo gli autovalori di  $A$ :

$$p_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 1-\lambda & 3 \\ 3 & 1-\lambda \end{bmatrix} = \lambda^2 - 2\lambda - 8$$

Quindi  $A$  ha due autovalori:

$$\begin{aligned} \lambda_1 &= 4 \\ \lambda_2 &= -2 \end{aligned}$$

Calcoliamo l'autospazio  $E(4)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - 4I$ :

$$\begin{aligned} \left[ \begin{array}{cc|c} -3 & 3 & 0 \\ 3 & -3 & 0 \end{array} \right] &\Rightarrow \frac{1}{3}I \left[ \begin{array}{cc|c} -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow -x + y = 0 \\ &\Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = t \end{cases} \Rightarrow E(4) = \langle (1, 1) \rangle \end{aligned}$$

Analogamente calcoliamo l'autospazio  $E(-2)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A + 2I$ :

$$\begin{aligned} \left[ \begin{array}{cc|c} 3 & 3 & 0 \\ 3 & 3 & 0 \end{array} \right] &\Rightarrow \frac{1}{3}I \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow x + y = 0 \\ &\Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = -t \end{cases} \Rightarrow E(-2) = \langle (1, -1) \rangle \end{aligned}$$

La matrice di rotazione cercata è la matrice ortogonale di determinante 1 che ha per colonne gli autovettori determinati normalizzati, quindi

$$R = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

c) La matrice  $A$  ha due autovalori discordi (ovvero  $\det(A) < 0$ ), quindi si tratta di un'iperbole.  
d) Poichè si tratta di una conica a centro ne possiamo determinare il centro risolvendo il sistema

$$A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + h = 0 \Rightarrow A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = -h$$

dove

$$h = \begin{bmatrix} 1/2 \text{ coeff. della } x \\ 1/2 \text{ coeff. della } y \end{bmatrix}$$

ovvero il sistema associato alla matrice

$$\begin{aligned} \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 3 & -1 \\ 3 & 1 & -\frac{1}{2} \end{array} \right] &\Rightarrow 2II \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 3 & -1 \\ 6 & 2 & -1 \end{array} \right] \Rightarrow II - 6I \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 3 & -1 \\ 0 & -16 & 5 \end{array} \right] \\ &\Rightarrow \begin{cases} x = -\frac{1}{16} \\ y = -\frac{5}{16} \end{cases} \Rightarrow C = \left( -\frac{1}{16}, -\frac{5}{16} \right) \end{aligned}$$

Infine gli assi sono le rette passanti per il centro e di direzione parallela agli autovettori trovati:

$$\begin{aligned} a_1 : \begin{cases} x = -\frac{1}{16} + t \\ y = -\frac{5}{16} + t \end{cases} &\Rightarrow 4x - 4y - 1 = 0 \\ a_2 : \begin{cases} x = -\frac{1}{16} + t \\ y = -\frac{5}{16} - t \end{cases} &\Rightarrow 8x + 8y + 3 = 0 \end{aligned}$$

(3) Consideriamo l'equazione  $5x^2 + 5y^2 - 6xy + 16\sqrt{2}x + 38 = 0$

a) La matrice della forma quadratica associata alla conica è:

$$A = \begin{bmatrix} 5 & -3 \\ -3 & 5 \end{bmatrix}$$

Inoltre

$$h = \begin{bmatrix} 1/2 \text{ coeff. della } x \\ 1/2 \text{ coeff. della } y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8\sqrt{2} \\ 0 \end{bmatrix}, \quad k = 38$$

b) Determiniamo gli autovalori di  $A$ :

$$p_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 5 - \lambda & -3 \\ -3 & 5 - \lambda \end{bmatrix} = \lambda^2 - 10\lambda + 16$$

Quindi  $A$  ha due autovalori:

$$\lambda_1 = 8$$

$$\lambda_2 = 2$$

Calcoliamo l'autospazio  $E(8)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - 8I$ :

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} -3 & -3 & | & 0 \\ -3 & -3 & | & 0 \end{bmatrix} &\Rightarrow \begin{array}{l} 1/3I \\ II - I \end{array} \begin{bmatrix} -1 & -1 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow -x - y = 0 \\ \Rightarrow \begin{cases} x = -t \\ y = t \end{cases} &\Rightarrow E(8) = \langle (-1, 1) \rangle \end{aligned}$$

Analogamente calcoliamo l'autospazio  $E(2)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - 2I$ :

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 3 & -3 & | & 0 \\ -3 & 3 & | & 0 \end{bmatrix} &\Rightarrow \begin{array}{l} 1/3I \\ II + I \end{array} \begin{bmatrix} 1 & -1 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow x - y = 0 \\ \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = t \end{cases} &\Rightarrow E(2) = \langle (1, 1) \rangle \end{aligned}$$

La matrice di rotazione cercata è la matrice ortogonale di determinante 1 che ha per colonne gli autovettori determinati normalizzati, quindi

$$R = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

c) La matrice  $A$  ha due autovalori concordi (ovvero  $\det(A) > 0$ ), quindi si tratta di un'ellisse.

d) Determiniamo il centro risolvendo il sistema

$$\begin{aligned} A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = -h &\Rightarrow \begin{bmatrix} 5 & -3 & | & -8\sqrt{2} \\ -3 & 5 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{array}{l} II \\ 5II + 3I \end{array} \begin{bmatrix} -3 & 5 & | & 0 \\ 0 & 16 & | & -24\sqrt{2} \end{bmatrix} \\ \Rightarrow \begin{cases} x = -\frac{5}{2}\sqrt{2} \\ y = -\frac{3}{2}\sqrt{2} \end{cases} &\Rightarrow C = \left( -\frac{5}{2}\sqrt{2}, -\frac{3}{2}\sqrt{2} \right) \end{aligned}$$

Infine

$$\begin{aligned} a_1 : \begin{cases} x = -\frac{5}{2}\sqrt{2} - t \\ y = -\frac{3}{2}\sqrt{2} + t \end{cases} &\Rightarrow x + y + 4\sqrt{2} = 0 \\ a_2 : \begin{cases} x = -\frac{5}{2}\sqrt{2} + t \\ y = -\frac{3}{2}\sqrt{2} + t \end{cases} &\Rightarrow x - y + \sqrt{2} = 0 \end{aligned}$$

(4) Consideriamo l'equazione  $25x^2 - 7y^2 + 48y + 7 = 0$ .

a) La matrice della forma quadratica associata alla conica è:

$$A = \begin{bmatrix} 25 & 0 \\ 0 & -7 \end{bmatrix}$$

Inoltre

$$h = \begin{bmatrix} 1/2 \text{ coeff. della } x \\ 1/2 \text{ coeff. della } y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 24 \end{bmatrix}, \quad k = 7$$

b) Determiniamo gli autovalori di  $A$ :

$$p_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 25 - \lambda & 0 \\ 0 & -7 - \lambda \end{bmatrix} = (25 - \lambda)(-7 - \lambda)$$

Quindi  $A$  ha due autovalori:  $\lambda_1 = 25$ ,  $\lambda_2 = -7$ .

Calcoliamo l'autospazio  $E(25)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - 25I$ :

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & | & 0 \\ 0 & -32 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow -32y = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = 0 \end{cases} \Rightarrow E(25) = \langle (1, 0) \rangle$$

Analogamente calcoliamo l'autospazio  $E(-7)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A + 7I$ :

$$\begin{bmatrix} 32 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow 32x = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = t \end{cases} \Rightarrow E(-7) = \langle (0, 1) \rangle$$

E' chiaro che abbiamo eseguito calcoli sostanzialmente inutili. Infatti la ricerca degli autospazi corrisponde alla rotazione della conica. Il fatto che nell'equazione manchi il termine in  $xy$ , ovvero  $A$  è diagonale, indica che non è necessario effettuare la rotazione e che possiamo prendere come autovettori i vettori della base canonica  $(1, 0)$  e  $(0, 1)$ .

La matrice di rotazione cercata è quindi la matrice identica

$$R = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

c) La matrice  $A$  ha due autovalori discordi (ovvero  $\det(A) < 0$ ), quindi si tratta di un'iperbole.  
d) Determiniamo il centro della conica risolvendo il sistema

$$\begin{bmatrix} 25 & 0 & | & 0 \\ 0 & -7 & | & -24 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = \frac{24}{7} \end{cases} \Rightarrow C = \left( 0, \frac{24}{7} \right)$$

Infine

$$a_1 : \begin{cases} x = 0 + t \\ y = \frac{24}{7} \end{cases} \Rightarrow y = \frac{24}{7}$$

$$a_2 : \begin{cases} x = 0 \\ y = \frac{24}{7} + t \end{cases} \Rightarrow x = 0$$

(5) Consideriamo l'equazione  $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0$ .

a) La matrice della forma quadratica associata alla conica è:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}$$

Inoltre

$$h = \begin{bmatrix} -3 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad k = 1$$

b) Calcoliamo il polinomio caratteristico di  $A$ :

$$p_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 1 - \lambda & 2 \\ 2 & 4 - \lambda \end{bmatrix} = \lambda(\lambda - 5)$$

Quindi  $A$  ha due autovalori:

$$\lambda_1 = 0$$

$$\lambda_2 = 5$$

Calcoliamo l'autospazio  $E(0)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A$ :

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & | & 0 \\ 2 & 4 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow II - 2I \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow x + 2y = 0$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = -2t \\ y = t \end{cases} \Rightarrow E(0) = \langle (-2, 1) \rangle$$

Analogamente calcoliamo l'autospazio  $E(5)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - I$ :

$$\begin{aligned} \left[ \begin{array}{cc|c} -4 & 2 & 0 \\ 2 & -1 & 0 \end{array} \right] &\Rightarrow \frac{1}{2}I \Rightarrow \left[ \begin{array}{cc|c} -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow -2x + y = 0 \\ &\Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = 2t \end{cases} \Rightarrow E(5) = \langle (1, 2) \rangle \end{aligned}$$

La matrice  $R$  di cambiamento di base (rotazione) è quindi la matrice ortogonale speciale

$$R = \begin{bmatrix} \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{5}} \\ -\frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \end{bmatrix} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}$$

c) La matrice  $A$  ha un autovalore nullo (ovvero  $\det(A) = 0$ ), quindi si tratta di una parabola.  $\square$

**Esercizio 13.4.** Siano assegnate le seguenti coniche non degeneri  $f(x, y) = 0$ :

- (1)  $9x^2 + 4xy + 6y^2 - 10 = 0$
- (2)  $x^2 + 6xy + y^2 + 2x + y + \frac{1}{2} = 0$
- (3)  $5x^2 + 5y^2 - 6xy + 16\sqrt{2}x + 38 = 0$
- (4)  $25x^2 - 7y^2 + 48y + 7 = 0$
- (5)  $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0$

Per ognuna di esse:

- a) Determinare la matrice  $A$  della forma quadratica associata alla conica.
- b) Stabilire se si tratta di un'iperbole, ellisse o parabola.
- c) Se si tratta di una conica a centro (ellisse o iperbole), determinarne il centro e gli assi. Se si tratta di una parabola, determinarne il vertice e l'asse.

SOLUZIONE:

- (1) Consideriamo l'equazione  $9x^2 + 4xy + 6y^2 = 10$ .

a) La matrice associata alla conica sono

$$A' = \begin{bmatrix} 9 & 2 & 0 \\ 2 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & -10 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{bmatrix} 9 & 2 \\ 2 & 6 \end{bmatrix} \quad \text{associata alla forma quadratica}$$

Notiamo che  $I_3 = \det(A') \neq 0$ , quindi la conica è non degenera.

b) Possiamo calcolare il determinante di  $A$ , oppure determinarne gli autovalori:

$$I_2 = \det(A) = 50 > 0 \quad \Rightarrow \text{si tratta di un'ellisse}$$

Oppure:

$$p_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 9 - \lambda & 2 \\ 2 & 6 - \lambda \end{bmatrix} = (9 - \lambda)(6 - \lambda) - 4 = \lambda^2 - 15\lambda + 50$$

Quindi  $A$  ha due autovalori concordi ( $\lambda_1 = 10$ ,  $\lambda_2 = 5$ ),  $I_2 = 10 \cdot 5 > 0$  e si tratta di un'ellisse.

c) Per determinare il centro risolviamo il sistema

$$A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + h = 0 \Rightarrow A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = -h$$

dove

$$h = \begin{bmatrix} 1/2 \text{ coeff. della } x \\ 1/2 \text{ coeff. della } y \end{bmatrix}$$

ovvero il sistema associato alla matrice

$$\begin{aligned} \left[ \begin{array}{cc|c} 9 & 2 & 0 \\ 2 & 6 & 0 \end{array} \right] &\Rightarrow \frac{1}{2}II \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 3 & 0 \\ 9 & 2 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow II - 9I \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 3 & 0 \\ 0 & -25 & 0 \end{array} \right] \\ &\Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = 0 \end{cases} \Rightarrow C = (0, 0) \end{aligned}$$

Potevamo notare che il centro della conica è  $(0, 0)$  osservando che nell'equazione mancano i termini  $x$  e  $y$  che indicano la traslazione.

Gli assi sono le rette passanti per il centro e di direzione gli autovettori di  $A$ . Dobbiamo quindi prima determinare gli autovettori: Calcoliamo l'autospazio  $E(10)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - 10I$ :

$$\begin{bmatrix} -1 & 2 & | & 0 \\ 2 & -4 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow II + 2I \begin{bmatrix} -1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow -x + 2y = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = 2t \\ y = t \end{cases} \\ \Rightarrow E(10) = \langle (2, 1) \rangle$$

Analogamente calcoliamo l'autospazio  $E(5)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - 5I$ :

$$\begin{bmatrix} 4 & 2 & | & 0 \\ 2 & 1 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \frac{1}{2}II \begin{bmatrix} 2 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow 2x + y = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = -2t \end{cases} \\ \Rightarrow E(5) = \langle (1, -2) \rangle$$

Infine:

$$a_1 : \begin{cases} x = 0 + 2t \\ y = 0 + t \end{cases} \Rightarrow x - 2y = 0 \\ a_2 : \begin{cases} x = 0 + t \\ y = 0 - 2t \end{cases} \Rightarrow 2x + y = 0$$

(2) Consideriamo l'equazione  $x^2 + 6xy + y^2 + 2x + y + \frac{1}{2} = 0$

a) Le matrici associate alla conica sono:

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 3 & 1 & \frac{1}{2} \\ 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{associata alla forma quadratica}$$

Notiamo che  $I_3 = \det(A') \neq 0$ , quindi si tratta di una conica non degenera.

b) Possiamo calcolare il determinante di  $A$ , oppure determinarne gli autovalori:

$$I_2 = \det(A) = -80 < 0 \quad \Rightarrow \text{si tratta di un'iperbole}$$

Oppure:

$$p_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 1 - \lambda & 3 \\ 3 & 1 - \lambda \end{bmatrix} = \lambda^2 - 2\lambda - 8$$

Quindi  $A$  ha due autovalori discordi ( $\lambda_1 = 4$ ,  $\lambda_2 = -2$ ),  $I_2 < 0$  e si tratta di un'iperbole.

c) Poichè si tratta di una conica a centro ne possiamo determinare il centro risolvendo il sistema

$$A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + h = 0 \Rightarrow A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = -h$$

ovvero il sistema associato alla matrice

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & | & -1 \\ 3 & 1 & | & -\frac{1}{2} \end{bmatrix} \Rightarrow 2II \begin{bmatrix} 1 & 3 & | & -1 \\ 6 & 2 & | & -1 \end{bmatrix} \Rightarrow II - 6I \begin{bmatrix} 1 & 3 & | & -1 \\ 0 & -16 & | & 5 \end{bmatrix} \\ \Rightarrow \begin{cases} x = -\frac{1}{16} \\ y = -\frac{5}{16} \end{cases} \Rightarrow C = \left( -\frac{1}{16}, -\frac{5}{16} \right)$$

Gli assi sono le rette passanti per il centro e di direzione parallela agli autovettori di  $A$ .

Calcoliamo l'autospazio  $E(4)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - 4I$ :

$$\begin{bmatrix} -3 & 3 & | & 0 \\ 3 & -3 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \frac{1}{3}II \begin{bmatrix} -1 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow -x + y = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = t \end{cases} \\ \Rightarrow E(4) = \langle (1, 1) \rangle$$



Analogamente calcoliamo l'autospazio  $E(-2)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A + 2I$ :

$$\begin{aligned} \left[ \begin{array}{cc|c} 3 & 3 & 0 \\ 3 & 3 & 0 \end{array} \right] &\Rightarrow \frac{1}{3}I \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow x + y = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = -t \end{cases} \\ &\Rightarrow E(-2) = \langle (1, -1) \rangle \end{aligned}$$

Infine gli assi sono le rette passanti per il centro e di direzione parallela agli autovettori trovati:

$$\begin{aligned} a_1 : \begin{cases} x = -\frac{1}{16} + t \\ y = -\frac{5}{16} + t \end{cases} &\Rightarrow 4x - 4y - 1 = 0 \\ a_2 : \begin{cases} x = -\frac{1}{16} + t \\ y = -\frac{5}{16} - t \end{cases} &\Rightarrow 8x + 8y + 3 = 0 \end{aligned}$$

(3) Consideriamo l'equazione  $5x^2 + 5y^2 - 6xy + 16\sqrt{2}x + 38 = 0$

a) Le matrici associate alla conica sono:

$$A' = \begin{bmatrix} 5 & -3 & 8\sqrt{2} \\ -3 & 5 & 0 \\ 8\sqrt{2} & 0 & 38 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{bmatrix} 5 & -3 \\ -3 & 5 \end{bmatrix} \quad h = \begin{bmatrix} 8\sqrt{2} \\ 0 \end{bmatrix}, \quad k = 38$$

Notiamo che  $I_3 = \det(A') \neq 0$ , quindi si tratta di una conica non degenera.

b) Calcoliamo gli autovalori di  $A$ :

$$p_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 5 - \lambda & -3 \\ -3 & 5 - \lambda \end{bmatrix} = \lambda^2 - 10\lambda + 16$$

Quindi  $A$  ha due autovalori concordi ( $\lambda_1 = 8$  e  $\lambda_2 = 2$ ),  $I_2 = \det(A) > 0$  e si tratta di un'ellisse.

c) Determiniamo il centro risolvendo il sistema

$$\begin{aligned} A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = -h &\Rightarrow \left[ \begin{array}{cc|c} 5 & -3 & -8\sqrt{2} \\ -3 & 5 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow \begin{array}{l} II \\ 5II + 3I \end{array} \left[ \begin{array}{cc|c} -3 & 5 & 0 \\ 0 & 16 & -24\sqrt{2} \end{array} \right] \\ \Rightarrow \begin{cases} x = -\frac{5}{2}\sqrt{2} \\ y = -\frac{3}{2}\sqrt{2} \end{cases} &\Rightarrow C = \left( -\frac{5}{2}\sqrt{2}, -\frac{3}{2}\sqrt{2} \right) \end{aligned}$$

Per determinare gli assi calcoliamo gli autospazi.

Calcoliamo l'autospazio  $E(8)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - 8I$ :

$$\begin{aligned} \left[ \begin{array}{cc|c} -3 & -3 & 0 \\ -3 & -3 & 0 \end{array} \right] &\Rightarrow \frac{1}{3}I \left[ \begin{array}{cc|c} -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow -x - y = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = -t \\ y = t \end{cases} \\ &\Rightarrow E(8) = \langle (-1, 1) \rangle \end{aligned}$$

Analogamente calcoliamo l'autospazio  $E(2)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - 2I$ :

$$\begin{aligned} \left[ \begin{array}{cc|c} 3 & -3 & 0 \\ -3 & 3 & 0 \end{array} \right] &\Rightarrow \frac{1}{3}I \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow x - y = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = t \end{cases} \\ &\Rightarrow E(2) = \langle (1, 1) \rangle \end{aligned}$$

Infine gli assi sono le rette per il centro di direzione parallela agli autovettori:

$$\begin{aligned} a_1 : \begin{cases} x = -\frac{5}{2}\sqrt{2} - t \\ y = -\frac{3}{2}\sqrt{2} + t \end{cases} &\Rightarrow x + y + 4\sqrt{2} = 0 \\ a_2 : \begin{cases} x = -\frac{5}{2}\sqrt{2} + t \\ y = -\frac{3}{2}\sqrt{2} + t \end{cases} &\Rightarrow x - y + \sqrt{2} = 0 \end{aligned}$$

(4) Consideriamo l'equazione  $25x^2 - 7y^2 + 48y + 7 = 0$ .

a) Le matrici associate alla conica sono:

$$A' = \begin{bmatrix} 25 & 0 & 0 \\ 0 & -7 & 24 \\ 0 & 24 & 7 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{bmatrix} 25 & 0 \\ 0 & -7 \end{bmatrix} \quad h = \begin{bmatrix} 0 \\ 24 \end{bmatrix}, \quad k = 7$$

Notiamo che  $I_3 = \det(A') \neq 0$ , quindi si tratta di una conica non degenera.

b) Determiniamo gli autovalori di  $A$ :

$$p_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 25 - \lambda & 0 \\ 0 & -7 - \lambda \end{bmatrix} = (25 - \lambda)(-7 - \lambda)$$

Quindi  $A$  ha due autovalori discordi ( $\lambda_1 = 25$  e  $\lambda_2 = -7$ ),  $I_2 < 0$  e si tratta di un'iperbole.

c) Determiniamo il centro della conica risolvendo il sistema

$$\begin{bmatrix} 25 & 0 & | & 0 \\ 0 & -7 & | & -24 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = \frac{24}{7} \end{cases} \Rightarrow C = \left(0, \frac{24}{7}\right)$$

Per determinare gli assi cerchiamo gli autovettori di  $A$ .

Calcoliamo l'autospazio  $E(25)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - 25I$ :

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & | & 0 \\ 0 & -32 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow -32y = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = 0 \end{cases} \Rightarrow E(25) = \langle (1, 0) \rangle$$

Analogamente calcoliamo l'autospazio  $E(-7)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A + 7I$ :

$$\begin{bmatrix} 32 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow 32x = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = t \end{cases} \Rightarrow E(-7) = \langle (0, 1) \rangle$$

E' chiaro che abbiamo eseguito calcoli sostanzialmente inutili. Infatti la ricerca degli autospazi corrisponde alla rotazione della conica. Il fatto che nell'equazione manchi il termine in  $xy$ , ovvero  $A$  è diagonale, indica che non è necessario effettuare la rotazione e che possiamo prendere come autovettori i vettori della base canonica  $(1, 0)$  e  $(0, 1)$ .

Infine gli assi sono le rette per il centro parallele agli autovettori (in questo caso parallele agli assi cartesiani):

$$a_1 : \begin{cases} x = 0 + t \\ y = \frac{24}{7} \end{cases} \Rightarrow y = \frac{24}{7}$$

$$a_2 : \begin{cases} x = 0 \\ y = \frac{24}{7} + t \end{cases} \Rightarrow x = 0$$

(5) Consideriamo l'equazione  $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0$ .

a) Le matrici associate alla conica sono:

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 2 & 4 & 0 \\ -3 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \quad h = \begin{bmatrix} -3 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad k = 1$$

Notiamo che  $I_3 = \det(A') \neq 0$ , quindi si tratta di una conica non degenera.

b) Calcoliamo il polinomio caratteristico di  $A$ :

$$p_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 1 - \lambda & 2 \\ 2 & 4 - \lambda \end{bmatrix} = \lambda(\lambda - 5)$$

Quindi  $A$  ha autovalori:  $\lambda_1 = 0$  e  $\lambda_2 = 5$ . Poiché ha un autovalore nullo,  $I_2 = 0$  e si tratta di una parabola.

c) Calcoliamo la direzione dell'asse ricordando che questo è parallelo all'autovettore relativo all'autovalore nullo.

Calcoliamo quindi l'autospazio  $E(0)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A$ :

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & | & 0 \\ 2 & 4 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow II - 2I \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow x + 2y = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = -2t \\ y = t \end{cases}$$

$$\Rightarrow E(0) = \langle (-2, 1) \rangle$$

Ora che abbiamo la direzione dell'asse dobbiamo determinarne un punto per potere scrivere l'equazione.

Consideriamo una qualsiasi retta ortogonale all'asse, cioè di direzione  $(1, 2)$ :

$$\begin{cases} x = x_0 + t \\ y = y_0 + 2t \end{cases} \Rightarrow 2x - y = k \quad \text{per qualche } k$$

Se una tale retta interseca la parabola in due punti  $D$  e  $E$ , allora il punto medio  $M$  del segmento  $DE$  sarà un punto dell'asse. Senza tenere  $k$  variabile assegnamo a  $k$  un valore a caso, la cosa più semplice è porre  $k = 0$ . Se la retta trovata non interseca la parabola la cosa formalmente più corretta sarebbe cambiare valore. In realtà, pensando per un attimo di lavorare in  $\mathbf{C}$  anziché in  $\mathbf{R}$  possiamo comunque raggiungere il risultato, come vedremo tra poco.

$$\begin{cases} 2x - y = 0 \\ x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = 2x \\ x^2 + 8x^2 + 16x^2 - 6x + 1 = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} y = 2x \\ 25x^2 - 6x + 1 = 0 \end{cases}$$

L'equazione di secondo grado ottenuta ha soluzioni in  $\mathbf{C}$ , ma non in  $\mathbf{R}$ :

$$x_{1,2} = \frac{3 \pm \sqrt{9 - 25}}{25} = \frac{3 \pm \sqrt{-16}}{25}$$

A noi però interessa in realtà il punto medio  $M(x_M, y_M)$  del segmento  $DE$  e

$$\begin{aligned} x_M &= \frac{x_D + x_E}{2} = \frac{x_1 + x_2}{2} = \frac{1}{2} \left( \frac{3 + \sqrt{-16}}{25} + \frac{3 - \sqrt{-16}}{25} \right) \\ &= \frac{1}{2} \cdot \frac{3 + \sqrt{-16} + 3 - \sqrt{-16}}{25} = \frac{1}{2} \cdot \frac{6}{25} = \frac{3}{25} \end{aligned}$$

Quindi indipendentemente dal  $\Delta$ , il valore di  $x_M$  viene comunque reale (e corretto).

In alternativa potevamo anche utilizzare le relazioni tra le radici e i coefficienti di una equazione di secondo grado. Infatti data l'equazione  $ax^2 + bx + c = 0$  sappiamo che  $x_1 + x_2 = -\frac{b}{a}$ . Quindi data l'equazione

$$25x^2 - 6x + 1 = 0$$

otteniamo

$$x_1 + x_2 = \frac{6}{25} \quad x_M = \frac{x_1 + x_2}{2} = \frac{3}{25}$$

A questo punto possiamo calcolare  $y_M$ , ricordando che  $M$  appartiene al segmento  $DE$ , cioè alla retta  $y = 2x$ .

$$\begin{cases} x_M = \frac{3}{25} \\ y_M = 2x_M = \frac{6}{25} \end{cases} \Rightarrow M = \left( \frac{3}{25}, \frac{6}{25} \right)$$

Infine l'asse è la retta per  $M$  parallela all'autovettore relativo a  $\lambda = 0$ , cioè di direzione  $(-2, 1)$ :

$$\begin{cases} x = \frac{3}{25} - 2t \\ y = \frac{6}{25} + t \end{cases} \Rightarrow x + 2y = \frac{3}{5} \Rightarrow 5x + 10y = 3$$

Il vertice della parabola è dato dall'intersezione dell'asse con la parabola stessa:

$$\begin{cases} x + 2y = \frac{3}{5} \\ x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} x = -2y + \frac{3}{5} \\ \left( -2y + \frac{3}{5} \right)^2 + 4y \left( -2y + \frac{3}{5} \right) + 4y^2 - 6 \left( -2y + \frac{3}{5} \right) + 1 = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} x = -2y + \frac{3}{5} \\ 12y - \frac{56}{25} = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{17}{75} \\ y = \frac{14}{75} \end{cases} \Rightarrow V = \left( \frac{17}{75}, \frac{14}{75} \right)$$

□

**Esercizio 13.5.** Riconoscere che le seguenti coniche  $f(x, y) = 0$  sono degeneri e determinare le equazioni delle rette che le formano. Se si tratta di una conica a centro determinarne il centro.

- (1)  $x^2 + 2xy + y^2 + 3x + 3y = 0$
- (2)  $x^2 + 9y^2 - 6xy + 2x - 6y + 1 = 0$
- (3)  $x^2 + xy - 2y^2 + 3y - 1 = 0$

SOLUZIONE:

- (1) Consideriamo l'equazione  $x^2 + 2xy + y^2 + 3x + 3y = 0$  e le matrici  $A'$  e  $A$  associate

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & 1 & \frac{3}{2} \\ 1 & 1 & \frac{3}{2} \\ \frac{3}{2} & \frac{3}{2} & 0 \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, \quad h = \begin{bmatrix} \frac{3}{2} \\ \frac{3}{2} \end{bmatrix}, \quad k = 0$$

Poichè  $A'$  ha due righe uguali si ha  $I_3 = \det(A') = 0$ , quindi si tratta di una conica degenera. Inoltre  $I_2 = \det(A) = 0$ , quindi si tratta conica degenera non a centro. Per determinare esplicitamente l'equazione delle due rette si può considerare l'equazione della conica come una equazione di secondo grado nell'incognita  $x$  e considerare la  $y$  come parametro:

$$x^2 + (2y + 3)x + (y^2 + 3y) = 0$$

Risolvendo tale equazione con la formula per le equazioni di secondo grado otteniamo:

$$\begin{aligned} x_{1,2} &= \frac{-2y - 3 \pm \sqrt{(2y + 3)^2 - 4(y^2 + 3y)}}{2} = \frac{-2y - 3 \pm \sqrt{9}}{2} \\ &= \frac{-2y - 3 \pm 3}{2} \\ \Rightarrow x &= -y \quad \text{oppure} \quad x = -y - 3 \end{aligned}$$

Si tratta quindi di due rette reali parallele:

$$\begin{aligned} r_1 : x + y &= 0 \\ r_2 : x + y + 3 &= 0 \end{aligned}$$

- (2) Consideriamo l'equazione  $x^2 + 9y^2 - 6xy + 2x - 6y + 1 = 0$  e le matrici associate:

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & -3 & 1 \\ -3 & 9 & -3 \\ 1 & -3 & 1 \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ -3 & 9 \end{bmatrix}, \quad h = \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \end{bmatrix}$$

Notiamo che senza eseguire calcoli possiamo dedurre che  $I_3 = \det(A') = 0$  in quanto  $A'$  ha due righe uguali, quindi si tratta di una conica degenera.

Per determinare esplicitamente l'equazione della retta risolviamo l'equazione di secondo grado nell'incognita  $x$  con parametro  $y$  (o viceversa):

$$\begin{aligned} x^2 - 2(3y - 1)x + (9y^2 - 6y + 1) &= 0 \Rightarrow \\ x_{1,2} &= (3y - 1) \pm \sqrt{(3y - 1)^2 - (9y^2 - 6y + 1)} = 3y - 1 \end{aligned}$$

Quindi si tratta della retta  $x - 3y + 1 = 0$  (conica doppiamente degenera, infatti  $\text{rg}(A') = 1$ ).

- (3) Consideriamo l'equazione  $x^2 + xy - 2y^2 + 3y - 1 = 0$  e le matrici associate:

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & -2 & \frac{3}{2} \\ 0 & \frac{3}{2} & -1 \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -2 \end{bmatrix}, \quad h = \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{3}{2} \end{bmatrix}$$

Poichè  $I_3 = \det(A') = 0$  si tratta di una conica degenera. Inoltre  $I_2 = \det(A) \neq 0$  quindi si tratta di una conica degenera a centro.

Per determinare esplicitamente l'equazione delle due rette si può considerare l'equazione della conica come una equazione di secondo grado nell'incognita  $x$  e considerare la  $y$  come parametro (o viceversa):

$$x^2 + xy + (-2y^2 + 3y - 1) = 0$$

Risolviendo tale equazione con la formula per le equazioni di secondo grado otteniamo:

$$\begin{aligned} x_{1,2} &= \frac{-y \pm \sqrt{y^2 - 4(-2y^2 + 3y - 1)}}{2} = \frac{-y \pm \sqrt{9y^2 - 12y + 4}}{2} \\ &= \frac{-y \pm (3y - 2)}{2} \\ \Rightarrow x &= y - 1 \quad \text{oppure} \quad x = -2y + 1 \end{aligned}$$

Si tratta quindi di due rette reali incidenti:

$$\begin{aligned} r_1 &: x - y + 1 = 0 \\ r_2 &: x + 2y - 1 = 0 \end{aligned}$$

Notiamo che le due rette si intersecano nel punto  $C(-\frac{1}{3}, \frac{2}{3})$  che corrisponde al centro della conica. Il punto  $C$  lo possiamo anche ricavare, come nei casi di coniche a centro non degeneri, risolvendo il sistema  $A \cdot [x \ y]^T = -h$ .

□

**Esercizio 13.6.** *Ridurre in forma canonica le seguenti coniche:*

- $5x^2 + 5y^2 - 6xy + 16\sqrt{2}x + 38 = 0$
- $25x^2 - 7y^2 + 48y + 7 = 0$
- $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0$

SOLUZIONE:

- a) Consideriamo l'equazione  $5x^2 + 5y^2 - 6xy + 16\sqrt{2}x + 38 = 0$ . La matrice associata è

$$A' = \begin{bmatrix} 5 & -3 & 8\sqrt{2} \\ -3 & 5 & 0 \\ 8\sqrt{2} & 0 & 38 \end{bmatrix} \quad \text{con} \quad A = \begin{bmatrix} 5 & -3 \\ -3 & 5 \end{bmatrix}$$

Di conseguenza:

- $I_3 = \det(A') = 8\sqrt{2}(-40\sqrt{2}) + 38(25 - 9) = -640 + 608 = -32$ , e si tratta di una conica non degenera.
- $p_A(\lambda) = (5 - \lambda)^2 - 9 = \lambda^2 - 10\lambda + 16$ . Quindi gli autovalori sono  $\lambda_1 = 8$  e  $\lambda_2 = 2$ , concordi, e si tratta di un'ellisse.
- Sappiamo che la forma canonica sarà del tipo  $ax^2 + by^2 \pm 1 = 0$ , cerchiamo quindi un'equazione del tipo

$$\lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 + t = 0 \quad \Rightarrow \quad 8x^2 + 2y^2 + t = 0$$

a cui è associata la matrice

$$B = \begin{bmatrix} 8 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & t \end{bmatrix}$$

Sappiamo inoltre che  $I_3 = \det(A')$  è un invariante, quindi  $I_3 = \det(A') = \det(B)$ . Risolviamo quindi l'equazione:

$$-32 = 16t \quad \Rightarrow \quad t = -2$$

Infine possiamo ricavare la forma canonica:

$$8x^2 + 2y^2 - 2 = 0 \quad \Rightarrow \quad 4x^2 + y^2 - 1 = 0$$

- b) Consideriamo l'equazione  $25x^2 - 7y^2 + 48y + 7 = 0$ . La matrice associata è

$$A' = \begin{bmatrix} 25 & 0 & 0 \\ 0 & -7 & 24 \\ 0 & 24 & 7 \end{bmatrix} \quad \text{con} \quad A = \begin{bmatrix} 25 & 0 \\ 0 & -7 \end{bmatrix}$$

Di conseguenza:

- $I_3 = \det(A') = 25 \cdot (-49 - 24^2) = -25 \cdot 625 \neq 0$ , e si tratta di una conica non degenera.

- $p_A(\lambda) = (25 - \lambda)(-7 - \lambda)$ . Quindi gli autovalori sono  $\lambda_1 = 25$  e  $\lambda_2 = -7$ , discordanti, e si tratta di un'iperbole.
- Sappiamo che la forma canonica sarà del tipo  $ax^2 - by^2 - 1 = 0$ , cerchiamo quindi un'equazione del tipo

$$\lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 + t = 0 \quad \Rightarrow \quad 25x^2 - 7y^2 + t = 0$$

a cui è associata la matrice

$$B = \begin{bmatrix} 25 & 0 & 0 \\ 0 & -7 & 0 \\ 0 & 0 & t \end{bmatrix}$$

Sappiamo inoltre che  $I_3 = \det(A')$  è un invariante, quindi  $\det(A') = \det(B)$ . Risolviamo quindi l'equazione:

$$-25 \cdot 625 = -25 \cdot 7t \quad \Rightarrow \quad t = \frac{625}{7}$$

Infine possiamo ricavare la forma canonica:

$$25x^2 - 7y^2 + \frac{625}{7} = 0 \quad \Rightarrow \quad \frac{7}{25}x^2 - \frac{49}{625}y^2 + 1 = 0 \quad \Rightarrow \quad -\frac{7}{25}x^2 + \frac{49}{625}y^2 - 1 = 0$$

Per ottenere la forma canonica in questo caso dobbiamo effettuare la rotazione che manda  $x$  in  $y$  e  $y$  in  $-x$ :

$$\frac{49}{625}x^2 - \frac{7}{25}y^2 - 1 = 0$$

- c) Consideriamo l'equazione  $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0$ . La matrice associata è

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 2 & 4 & 0 \\ -3 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{con} \quad A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}$$

Di conseguenza:

- $I_3 = \det(A') = -3 \cdot 12 = -36 \neq 0$ , e si tratta di una conica non degenera.
- $p_A(\lambda) = (1 - \lambda)(4 - \lambda) - 4 = \lambda^2 - 5\lambda$ . Quindi gli autovalori sono  $\lambda_1 = 0$  e  $\lambda_2 = 5$ , e si tratta di una parabola.
- Sappiamo che la forma canonica sarà del tipo  $x^2 - 2py = 0$ , cerchiamo quindi un'equazione del tipo

$$\lambda_2 x^2 + 2ty = 0 \quad \Rightarrow \quad 5x^2 + 2ty = 0$$

a cui è associata la matrice

$$B = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & t \\ 0 & t & 0 \end{bmatrix}$$

Sappiamo inoltre che  $I_3 = \det(A')$  è un invariante, quindi  $\det(A') = \det(B)$ . Risolviamo quindi l'equazione:

$$-36 = -5t^2 \quad \Rightarrow \quad t^2 = \frac{36}{5} \quad \Rightarrow \quad t = -\frac{6}{\sqrt{5}}$$

Infine possiamo ricavare la forma canonica:

$$5x^2 + 2 \cdot \left(-\frac{6}{\sqrt{5}}\right)y = 0 \quad \Rightarrow \quad x^2 - \frac{12}{5\sqrt{5}}y = 0$$

□

**Esercizio 13.7.** Ridurre in forma canonica le seguenti coniche e determinare il cambiamento di coordinate necessario per passare da una forma all'altra:

- $5x^2 + 5y^2 - 6xy + 16\sqrt{2}x + 38 = 0$
- $25x^2 - 7y^2 + 48y + 7 = 0$
- $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0$

SOLUZIONE:

- a) Consideriamo l'equazione  $5x^2 + 5y^2 - 6xy + 16\sqrt{2}x + 38 = 0$ . Le matrici associate alla conica sono:

$$A' = \begin{bmatrix} 5 & -3 & 8\sqrt{2} \\ -3 & 5 & 0 \\ 8\sqrt{2} & 0 & 38 \end{bmatrix}, \quad A = \begin{bmatrix} 5 & -3 \\ -3 & 5 \end{bmatrix}, \quad h = \begin{bmatrix} 8\sqrt{2} \\ 0 \end{bmatrix}, \quad k = 38$$

Poiché  $I_3 = \det(A') \neq 0$  è una conica non degenera.

Determiniamo gli autovalori di  $A$ :

$$p_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 5 - \lambda & -3 \\ -3 & 5 - \lambda \end{bmatrix} = \lambda^2 - 10\lambda + 16$$

Quindi  $A$  ha due autovalori concordi  $\lambda_1 = 8$  e  $\lambda_2 = 2$ ,  $I_2 > 0$  e si tratta di un'ellisse la cui forma canonica ha associata la matrice

$$B = \begin{bmatrix} 8 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & t \end{bmatrix}$$

Imponendo la condizione sull'invariante  $I_3 = \det(A') = \det(B)$  otteniamo l'equazione:

$$-32 = 16t \quad \Rightarrow \quad t = -2$$

Infine la forma canonica cercata è:

$$8X^2 + 2Y^2 - 2 = 0 \quad \Rightarrow \quad 4X^2 + Y^2 - 1 = 0$$

Per determinare le trasformazioni per passare da una forma all'altra dobbiamo determinare il centro della conica, che indica la traslazione, e la matrice di rotazione  $R$ .

Determiniamo il centro risolvendo il sistema

$$\begin{aligned} A \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = -h &\Rightarrow \begin{bmatrix} 5 & -3 & | & -8\sqrt{2} \\ -3 & 5 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{array}{l} II \\ 5II + 3I \end{array} \begin{bmatrix} -3 & 5 & | & 0 \\ 0 & 16 & | & -24\sqrt{2} \end{bmatrix} \\ \Rightarrow \begin{cases} x = -\frac{5}{2}\sqrt{2} \\ y = -\frac{3}{2}\sqrt{2} \end{cases} &\Rightarrow C = \left( -\frac{5}{2}\sqrt{2}, -\frac{3}{2}\sqrt{2} \right) \end{aligned}$$

Per determinare la matrice di rotazione dobbiamo trovare gli autovettori di  $A$ . Calcoliamo l'autospazio  $E(8)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - 8I$ :

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} -3 & -3 & | & 0 \\ -3 & -3 & | & 0 \end{bmatrix} &\Rightarrow \begin{array}{l} 1/3I \\ II - I \end{array} \begin{bmatrix} -1 & -1 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow -x - y = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = -t \\ y = t \end{cases} \\ \Rightarrow E(8) = \langle (-1, 1) \rangle &= \langle (1, -1) \rangle \end{aligned}$$

Analogamente calcoliamo l'autospazio  $E(2)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - 2I$ :

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 3 & -3 & | & 0 \\ -3 & 3 & | & 0 \end{bmatrix} &\Rightarrow \begin{array}{l} 1/3I \\ II + I \end{array} \begin{bmatrix} 1 & -1 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow x - y = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = t \end{cases} \\ \Rightarrow E(2) = \langle (1, 1) \rangle \end{aligned}$$

La matrice di rotazione cercata è la matrice ortogonale di determinante 1 che ha per colonne gli autovettori determinati normalizzati, quindi

$$R = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow R^T = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Infine le trasformazioni sono

$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = R \begin{bmatrix} X \\ Y \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} x_0 \\ y_0 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad \begin{bmatrix} X \\ Y \end{bmatrix} = R^T \begin{bmatrix} x - x_0 \\ y - y_0 \end{bmatrix}$$

dove  $(x_0, y_0)$  è il centro  $C$  della conica. Quindi

$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X \\ Y \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -\frac{5}{2}\sqrt{2} \\ -\frac{3}{2}\sqrt{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}}(X + Y) - \frac{5}{2}\sqrt{2} \\ \frac{1}{\sqrt{2}}(-X + Y) - \frac{3}{2}\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

e la sua inversa

$$\begin{bmatrix} X \\ Y \end{bmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x + \frac{5}{2}\sqrt{2} \\ y + \frac{3}{2}\sqrt{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}}(x - y) + \frac{5}{2}\sqrt{2} \\ \frac{1}{\sqrt{2}}(x + y) + \frac{3}{2}\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

Notiamo che utilizzando il primo cambio di variabile, quello da  $(x, y)$  a  $(X, Y)$ , nell'equazione iniziale si ottiene effettivamente la forma canonica che abbiamo determinato utilizzando gli invarianti.

b) Consideriamo l'equazione  $25x^2 - 7y^2 + 48y + 7 = 0$ .

Le matrici associate alla conica sono

$$A' = \begin{bmatrix} 25 & 0 & 0 \\ 0 & -7 & 24 \\ 0 & 24 & 7 \end{bmatrix}, \quad A = \begin{bmatrix} 25 & 0 \\ 0 & -7 \end{bmatrix}, \quad h = \begin{bmatrix} 0 \\ 24 \end{bmatrix}, \quad k = 7$$

$I_3 = \det(A') \neq 0$ , quindi è una conica non degenere.

Determiniamo gli autovalori di  $A$ :

$$p_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 25 - \lambda & 0 \\ 0 & -7 - \lambda \end{bmatrix} = (25 - \lambda)(-7 - \lambda)$$

Quindi  $A$  ha due autovalori discordi:  $\lambda = 25$  e  $\lambda = -7$ ,  $I_2 < 0$  e si tratta di un'iperbole la cui forma canonica ha associata la matrice

$$B = \begin{bmatrix} -7 & 0 & 0 \\ 0 & 25 & 0 \\ 0 & 0 & t \end{bmatrix}$$

Imponendo la condizione sull'invariante  $I_3 = \det(A') = \det(B)$  otteniamo  $t = \frac{625}{7}$ , per cui la forma canonica cercata è:

$$-7X^2 + 25Y^2 + \frac{625}{7} = 0 \quad \Rightarrow \quad \frac{49}{625}X^2 - \frac{7}{25}Y^2 - 1 = 0$$

Per determinare le trasformazioni per passare da una forma all'altra dobbiamo determinare il centro della conica, che indica la traslazione, e la matrice di rotazione  $R$ .

Determiniamo il centro della conica risolvendo il sistema  $A| - h$ :

$$\left[ \begin{array}{cc|c} 25 & 0 & 0 \\ 0 & -7 & -24 \end{array} \right] \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = \frac{24}{7} \end{cases} \Rightarrow C = \left( 0, \frac{24}{7} \right)$$

Calcoliamo l'autospazio  $E(-7)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A + 7I$ :

$$\left[ \begin{array}{cc|c} 32 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = t \end{cases} \Rightarrow E(-7) = \langle (0, 1) \rangle = \langle (0, -1) \rangle$$

Analogamente calcoliamo l'autospazio  $E(25)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - 25I$ :

$$\left[ \begin{array}{cc|c} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -18 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = 0 \end{cases} \Rightarrow E(25) = \langle (1, 0) \rangle$$

La matrice di rotazione cercata è la matrice ortogonale di determinante 1 che ha per colonne gli autovettori determinati normalizzati, quindi

$$R = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow R^T = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Notiamo che in effetti abbiamo solo effettuato la rotazione che scambia  $x$  e  $y$  in quando la conica di partenza non presentava il termine  $xy$ , quindi era già ruotata con gli assi paralleli agli assi cartesiani.

Infine le trasformazioni sono

$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X \\ Y \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{24}{7} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Y \\ -X + \frac{24}{7} \end{bmatrix}$$

e la sua inversa

$$\begin{bmatrix} X \\ Y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y - \frac{24}{7} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -y + \frac{24}{7} \\ x \end{bmatrix}$$

Notiamo che utilizzando il primo cambio di variabile, quello da  $(x, y)$  a  $(X, Y)$  nell'equazione iniziale si ottiene effettivamente la forma canonica che abbiamo determinato utilizzando gli invarianti.



c) Consideriamo l'equazione  $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0$ . Le matrici associate alla conica sono:

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 2 & 4 & 0 \\ -3 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}, \quad h = \begin{bmatrix} -3 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad k = 1$$

Calcoliamo il polinomio caratteristico di  $A$ :

$$p_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 1 - \lambda & 2 \\ 2 & 4 - \lambda \end{bmatrix} \lambda(\lambda - 5)$$

Quindi  $A$  ha due autovalori  $\lambda_1 = 5$  e  $\lambda_2 = 0$ ,  $I_2 = 0$  e si tratta di una parabola.

Calcoliamo l'autospazio  $E(5)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A - I$ :

$$\begin{bmatrix} -4 & 2 & | & 0 \\ 2 & -1 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \frac{1}{2}I \Rightarrow \begin{bmatrix} -2 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow -2x + y = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = 2t \end{cases} \\ \Rightarrow E(5) = \langle (1, 2) \rangle$$

Analogamente calcoliamo l'autospazio  $E(0)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A$ :

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & | & 0 \\ 2 & 4 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow II - 2I \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow x + 2y = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = -2t \\ y = t \end{cases} \\ \Rightarrow E(0) = \langle (-2, 1) \rangle$$

Sappiamo che la forma canonica sarà del tipo  $x^2 - 2py = 0$ , cerchiamo quindi un'equazione del tipo

$$\lambda_2 x^2 + 2ty = 0 \Rightarrow 5x^2 + 2ty = 0$$

a cui è associata la matrice

$$B = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & t \\ 0 & t & 0 \end{bmatrix}$$

Sfruttando l'invariante  $I_3$  per cui  $\det(A') = \det(B)$  otteniamo  $t = -\frac{6}{\sqrt{5}}$ . Infine possiamo la forma canonica cercata è:

$$5x^2 + 2 \cdot \left(-\frac{6}{\sqrt{5}}\right)y = 0 \Rightarrow x^2 - \frac{12}{5\sqrt{5}}y = 0$$

Dagli autovettori ricaviamo inoltre la matrice ortogonale speciale  $R$  di cambiamento di base:

$$R = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow R^T = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -2 & 1 \end{bmatrix}$$

Per determinare la traslazione dobbiamo trovare il vertice, dato dal punto di intersezione tra l'asse e la parabola. Sappiamo che l'asse è parallelo all'autovettore relativo all'autovalore nullo e che  $E(0) = (-2, 1)$ . Consideriamo una qualsiasi retta ortogonale all'asse, cioè di direzione  $(1, 2)$ :

$$\begin{cases} x = x_0 + t \\ y = y_0 + 2t \end{cases} \Rightarrow 2x - y = k \quad \text{per qualche } k$$

Se una tale retta interseca la parabola in due punti  $D$  e  $E$ , allora il punto medio  $M$  del segmento  $DE$  sarà un punto dell'asse. Senza tenere  $k$  variabile assegnamo a  $k$  un valore a caso, la cosa più semplice è porre  $k = 0$ . Se la retta trovata non interseca la parabola la cosa formalmente più corretta sarebbe cambiare valore. In realtà, pensando per un attimo di lavorare in  $\mathbf{C}$  anziché in  $\mathbf{R}$  possiamo comunque raggiungere il risultato, come vedremo tra poco.

$$\begin{cases} 2x - y = 0 \\ x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = 2x \\ x^2 + 8x^2 + 16x^2 - 6x + 1 = 0 \end{cases} \\ \Rightarrow \begin{cases} y = 2x \\ 25x^2 - 6x + 1 = 0 \end{cases}$$

Dalle relazione tra i coefficienti e le soluzioni di una equazione di secondo grado otteniamo

$$x_M = \frac{x_1 + x_2}{2} = \frac{1}{2} \cdot \frac{-b}{a} = \frac{1}{2} \cdot \frac{6}{25} = \frac{3}{25}$$

A questo punto possiamo calcolare  $y_M$ , ricordando che  $M$  appartiene al segmento  $DE$ , cioè alla retta  $y = 2x$ .

$$\begin{cases} x_M = \frac{3}{25} \\ y_M = 2x_M = \frac{6}{25} \end{cases} \Rightarrow M = \left( \frac{3}{25}, \frac{6}{25} \right)$$

Infine l'asse è la retta per  $M$  parallela all'autovettore relativo a  $\lambda = 0$ , cioè di direzione  $(-2, 1)$ :

$$\begin{cases} x = \frac{3}{25} - 2t \\ y = \frac{6}{25} + t \end{cases} \Rightarrow x + 2y = \frac{3}{5} \Rightarrow 5x + 10y = 3$$

Il vertice della parabola è dato dall'intersezione dell'asse con la parabola stessa:

$$\begin{cases} x + 2y = \frac{3}{5} \\ x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x + 1 = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} x = -2y + \frac{3}{5} \\ \left(-2y + \frac{3}{5}\right)^2 + 4y\left(-2y + \frac{3}{5}\right) + 4y^2 - 6\left(-2y + \frac{3}{5}\right) + 1 = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} x = -2y + \frac{3}{5} \\ 12y - \frac{56}{25} = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{17}{75} \\ y = \frac{14}{75} \end{cases} \Rightarrow V = \left( \frac{17}{75}, \frac{14}{75} \right)$$

Infine le trasformazioni cercate sono

$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X \\ Y \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{17}{75} \\ \frac{14}{75} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{5}}(X - 2Y) + \frac{17}{75} \\ \frac{1}{\sqrt{5}}(2X + Y) + \frac{14}{75} \end{bmatrix}$$

e la sua inversa

$$\begin{bmatrix} X \\ Y \end{bmatrix} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x - \frac{17}{75} \\ y - \frac{14}{75} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{5}}(x + 2y - \frac{3}{5}) \\ \frac{1}{\sqrt{5}}(-2x + y + \frac{4}{15}) \end{bmatrix}$$

In realtà con la parabola ci può essere un problema: effettuando il cambio di variabile indicato non otteniamo l'equazione canonica determinata. Questo è dovuto al fatto che in realtà la rotazione corretta è:

$$R = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ -2 & -1 \end{bmatrix} \Rightarrow R^T = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} -1 & -2 \\ 2 & -1 \end{bmatrix}$$

data dalla composizione della rotazione  $R$  precedentemente trovata con la rotazione

$$\begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

che manda  $X$  in  $-X$  e  $Y$  in  $-Y$ . Infatti la scelta della matrice di rotazione (ortogonale speciale) è sempre a meno del segno.

La trasformazione corretta che permette di passare dall'equazione iniziale alla forma canonica è:

$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ -2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X \\ Y \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{17}{75} \\ \frac{14}{75} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{5}}(-X + 2Y) + \frac{17}{75} \\ \frac{1}{\sqrt{5}}(-2X - Y) + \frac{14}{75} \end{bmatrix}$$

□

**Esercizio 13.8.** Sia  $\mathcal{C}$  la conica di equazione

$$\mathcal{C} : 2xy - x - 3y = k$$

- (1) Stabilire per quali valori di  $k$  la conica  $\mathcal{C}$  è degenere.
- (2) Posto  $k = 0$ , stabilire di quale tipo di conica si tratti.
- (3) Trovare gli assi (o l'asse) di simmetria di  $\mathcal{C}$ .

SOLUZIONE:

La matrice  $A'$  associata alla conica è

$$A' = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -\frac{1}{2} \\ 1 & 0 & -\frac{3}{2} \\ -\frac{1}{2} & -\frac{3}{2} & -k \end{bmatrix}$$

(1) Per stabilire se la conica è degenerata calcoliamo il determinante di  $A'$ :

$$I_3 = \det(A') = - \left( -k - \frac{3}{4} \right) - \frac{1}{2} \left( -\frac{3}{2} \right) = k + \frac{3}{2}$$

Quindi  $\mathcal{C}$  è degenerata se  $k = -\frac{3}{2}$ .

(2) Posto  $k = 0$  calcoliamo il determinante della sottomatrice  $A$

$$I_2 = \det(A) = \det \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = -1 < 0$$

Si tratta quindi di un'iperbole.

(3) Per determinare il centro di  $\mathcal{C}$  risolviamo

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & | & \frac{1}{2} \\ 1 & 0 & | & -\frac{3}{2} \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{3}{2} \\ y = \frac{1}{2} \end{cases} \Rightarrow C = \left( \frac{3}{2}, \frac{1}{2} \right)$$

Per determinare gli assi dobbiamo inoltre individuare la rotazione da effettuare per passare alla forma canonica. Calcoliamo quindi gli autovalori di  $A$ .

$$p_A(\lambda) = \lambda^2 - 1$$

Quindi  $A$  ha due autovalori distinti:  $\lambda = \pm 1$ . Inoltre

$$E(1) = \langle (1, 1) \rangle$$

$$E(-1) = \langle (-1, 1) \rangle$$

I due autovettori indicano le direzioni degli assi della conica, quindi gli assi sono le due rette passanti per il centro  $C$  della conica e parallele a tali vettori:

$$a_1 : \begin{cases} x = \frac{3}{2} + t \\ y = \frac{1}{2} + t \end{cases} \quad \forall t \in \mathbf{R}$$

$$a_2 : \begin{cases} x = \frac{3}{2} - t \\ y = \frac{1}{2} + t \end{cases} \quad \forall t \in \mathbf{R}$$

Ricavando le equazioni in forma cartesiana otteniamo:

$$a_1 : x - y = 1$$

$$a_2 : x + y = 2$$

□

**Esercizio 13.9.** Sia  $k$  un parametro reale. Si consideri la famiglia di coniche  $\mathcal{C}_k$  di equazione

$$\mathcal{C}_k : 2kx^2 + 2(k-2)xy - 4y^2 + 2x = 1.$$

- Esistono coniche degeneri nella famiglia?
- Si classifichi la conica  $\mathcal{C}_k$  al variare di  $k$ .
- Si determinino le coordinate dei centri delle coniche  $\mathcal{C}_k$  (quando esistono).

SOLUZIONE:

Consideriamo le matrici associate a  $\mathcal{C}$ :

$$A' = \begin{bmatrix} 2k & k-2 & 1 \\ k-2 & -4 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 2k & k-2 \\ k-2 & -4 \end{bmatrix}$$

- $I_3 = \det(A') = k^2 + 4k + 8 \neq 0$  per ogni valore di  $k$ , quindi non esistono coniche degeneri nella famiglia.
- $I_2 = \det(A) = -(k+2)^2$ , quindi
  - Se  $k = -2$ ,  $I_2 = \det(A) = 0$  e  $\mathcal{C}_{-2}$  è una parabola.
  - Se  $k \neq -2$ ,  $I_2 = \det(A) < 0$  e  $\mathcal{C}_k$  è una iperbole.

c) Calcoliamo il centro  $C_k$  delle coniche  $\mathcal{C}_k$  nel caso  $k \neq -2$ :

$$\left[ \begin{array}{cc|c} 2k & k-2 & -1 \\ k-2 & -4 & 0 \end{array} \right]$$

Scambiando prima e seconda riga e prima e seconda colonna otteniamo:

$$\left[ \begin{array}{cc|c} -4 & k-2 & 0 \\ k-2 & 2k & -1 \end{array} \right] \Rightarrow 4II + (k-2)I \left[ \begin{array}{cc|c} -4 & k-2 & 0 \\ 0 & (k+2)^2 & -4 \end{array} \right] \Rightarrow$$

$$\begin{cases} -4y + (k-2)x = 0 \\ (k+2)^2 x = -4 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = -\frac{4}{(k+2)^2} \\ y = -\frac{k-2}{(k+2)^2} \end{cases}$$

□

**Esercizio 13.10.** Sia  $\mathcal{C}_k$  la conica di equazione

$$\mathcal{C}_k : x^2 + (k-2)xy + y^2 - 4 = 0 \quad (k \text{ parametro reale})$$

- Al variare di  $k \in \mathbf{R}$ , riconoscere di quale tipo di conica si tratti.
- Trovare le coniche degeneri della famiglia.
- Mostrare che ci sono due rette che sono assi di simmetria di ogni conica della famiglia.

SOLUZIONE:

Consideriamo le matrici  $A'$  e  $A$  associate alla conica:

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & \frac{k-2}{2} & 0 \\ \frac{k-2}{2} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{bmatrix}$$

a) Cominciamo a distinguere il caso degenero:

$$\det(A') = -4 \left( 1 - \left( \frac{k-2}{2} \right)^2 \right)$$

quindi  $\det(A') = 0$  se  $\left( \frac{k-2}{2} \right)^2 = 1$ , cioè

$$\frac{k-2}{2} = 1 \Rightarrow k-2 = 2 \Rightarrow k_1 = 4$$

$$\frac{k-2}{2} = -1 \Rightarrow k-2 = -2 \Rightarrow k_2 = 0$$

Infine la conica è non degenera se  $k \neq 4$  e  $k \neq 0$ . Inoltre:

$$\det(A) = 1 - \left( \frac{k-2}{2} \right)^2 = \frac{-k^2 + 4k}{4}$$

Quindi

- Se  $0 < k < 4$ , si ha  $\det(A) > 0$  e  $\mathcal{C}$  è un'ellisse.
  - Se  $k < 0$  o  $k > 4$ , si ha  $\det(A) < 0$  e  $\mathcal{C}$  è un'iperbole.
  - Se  $k = 0$  o  $k = 4$  si tratta di una parabola degenera.
- b) Abbiamo già visto che la conica è degenera se  $k = 0$  o  $k = 4$ , inoltre:
- Se  $k = 0$ ,  $\mathcal{C}$  diventa  $x^2 - 2xy + y^2 - 4 = 0$ . Anche senza risolvere l'equazione con l'uso della formula otteniamo:

$$(x-y)^2 = 4 \Rightarrow x-y = \pm 2$$

Quindi in questo caso la conica corrisponde alla coppia di rette parallele:

$$r_1 : x-y = 2, \quad r_2 : x-y = -2$$

- Se  $k = 4$ ,  $\mathcal{C}$  diventa  $x^2 + 2xy + y^2 - 4 = 0$  e in maniera del tutto analoga otteniamo:

$$(x+y)^2 = 4 \Rightarrow x+y = \pm 2$$

e la conica corrisponde alla coppia di rette parallele:

$$r_1 : x+y = 2, \quad r_2 : x+y = -2$$

- c) Calcoliamo il centro delle coniche limitandoci a considerare  $k \neq 0, 4$ , in quanto in questi casi abbiamo già visto che si tratta di una coppia di rette parallele (e quindi prive di centro). Notiamo inoltre che nell'equazione non compaiono i termini lineari, quindi il centro si trova già nell'origine:  $C = (0, 0)$ .

Per trovare gli assi delle coniche calcoliamo gli autovalori di  $A$ :

$$p_A(\lambda) = (1 - \lambda)^2 - \left(\frac{k-1}{2}\right)^2$$

Quindi  $p_A(\lambda) = 0$  se  $1 - \lambda = \pm \frac{k-1}{2}$  e gli autovalori sono

$$\lambda_1 = \frac{k}{2}$$

$$\lambda_2 = \frac{-k+4}{2}$$

Calcoliamo l'autospazio  $E\left(\frac{k}{2}\right)$

$$\left[ \begin{array}{cc|c} \frac{2-k}{2} & \frac{k-2}{2} & 0 \\ \frac{k-2}{2} & \frac{2-k}{2} & 0 \end{array} \right] \Rightarrow II + I \left[ \begin{array}{cc|c} \frac{2-k}{2} & \frac{k-2}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Quindi se  $k \neq 2$  si ha  $E\left(\frac{k}{2}\right) = \langle (1, 1) \rangle$ . Tratteremo il caso  $k = 2$  successivamente separatamente.

Analogamente calcoliamo  $E\left(\frac{-k+4}{2}\right)$ :

$$\left[ \begin{array}{cc|c} \frac{k-2}{2} & \frac{k-2}{2} & 0 \\ \frac{k-2}{2} & \frac{k-2}{2} & 0 \end{array} \right] \Rightarrow II - I \left[ \begin{array}{cc|c} \frac{k-2}{2} & \frac{k-2}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Quindi, sempre supponendo  $k \neq 2$ , si ha  $E\left(\frac{-k+4}{2}\right) = \langle (1, 1) \rangle$ .

Infine per  $k \neq 0, 4, 2$  gli assi delle coniche sono le rette

$$a_1 : \begin{cases} x = t \\ y = -t \end{cases} \Rightarrow x + y = 0$$

$$a_2 : \begin{cases} x = t \\ y = t \end{cases} \Rightarrow x - y = 0$$

Notiamo che tali rette sono assi di simmetria anche per le coppie di rette che costituiscono la conica nei casi degeneri.

Infine se  $k = 2$  la conica è la circonferenza  $x^2 + y^2 = 4$  centrata nell'origine che ha come assi di simmetria qualsiasi retta per l'origine. In particolare quindi anche  $a_1$  e  $a_2$  sono suoi assi di simmetria.

□

**Esercizio 13.11.** Sia  $C_k$  la conica di equazione

$$C_k : x^2 + kxy + y^2 - 4 = 0 \quad (k \text{ parametro reale})$$

- Al variare di  $k \in \mathbf{R}$ , riconoscere di quale tipo di conica si tratti.
- Trovare le coniche degeneri della famiglia.
- Mostrare che tutte le ellissi appartenenti alla famiglia sono reali.

SOLUZIONE:

Consideriamo le matrici  $A'$  e  $A$  associate alla conica:

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & \frac{k}{2} & 0 \\ \frac{k}{2} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{bmatrix}$$

- Cominciamo a distinguere il caso degeneri:

$$I_3 = \det(A') = -4 \left( 1 - \left(\frac{k}{2}\right)^2 \right)$$

quindi  $\det(A') = 0$  se  $\left(\frac{k}{2}\right)^2 = 1$ , cioè

$$\frac{k}{2} = 1 \Rightarrow k = 2$$

$$\frac{k}{2} = -1 \Rightarrow k = -2$$

Infine la conica è non degenera se  $k \neq \pm 2$ . Inoltre:

$$I_2 = \det(A) = 1 - \left(\frac{k}{2}\right)^2 = \frac{-k^2 + 4}{4}$$

Quindi

- Se  $-2 < k < 2$ , si ha  $I_2 = \det(A) > 0$  e  $\mathcal{C}$  è un'ellisse.
  - Se  $k < -2$  o  $k > 2$ , si ha  $I_2 = \det(A) < 0$  e  $\mathcal{C}$  è un'iperbole.
  - Se  $k = \pm 2$  si tratta di una parabola degenera.
- b) Abbiamo già visto che la conica è degenera se  $k = \pm 2$ , inoltre:
- Se  $k = -2$ ,  $\mathcal{C}$  diventa  $x^2 - 2xy + y^2 - 4 = 0$ . Anche senza utilizzare la formula per risolvere l'equazione otteniamo:

$$(x - y)^2 = 4 \Rightarrow x - y = \pm 2$$

Quindi in questo caso la conica corrisponde alla coppia di rette parallele:

$$r_1 : x - y = 2, \quad r_2 : x - y = -2$$

- Se  $k = 2$ ,  $\mathcal{C}$  diventa  $x^2 + 2xy + y^2 - 4 = 0$  e in maniera del tutto analoga otteniamo:

$$(x + y)^2 = 4 \Rightarrow x + y = \pm 2$$

e la conica corrisponde alla coppia di rette parallele:

$$r_1 : x + y = 2, \quad r_2 : x + y = -2$$

- c) Abbiamo visto che  $\mathcal{C}$  è un'ellisse se  $-2 < k < 2$ . Inoltre se per esempio  $x = 0$  dall'equazione di  $\mathcal{C}$  otteniamo  $y = \pm 2$ , quindi i punti  $A(0, 2)$  e  $B(0, -2)$  appartengono ad ogni conica. Se una conica (non degenera) contiene un punto reale è necessariamente tutta reale. Quindi in particolare tutte le ellissi sono reali. □

**Esercizio 13.12.** Fissato il parametro reale  $t$ , sia  $\mathcal{C}_t$  la conica di equazione

$$\mathcal{C}_t : (2t - 1)x^2 + 6txy + ty^2 + 2x = 0$$

- a) Stabilire se esistono valori di  $t$  per cui la conica è degenera.
- b) Determinare il tipo di conica al variare del parametro  $t$ .
- c) Scrivere la forma canonica di  $\mathcal{C}_t$  per  $t = \frac{1}{3}$ .

SOLUZIONE:

La matrice  $A'$  associata alla conica è

$$A' = \begin{bmatrix} 2t - 1 & 3t & 1 \\ 3t & t & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

- a)  $\det(A') = -t$ , quindi la conica è degenera per  $t = 0$
- b)  $\det(A) = -7t^2 - t$ , quindi:
  - Se  $t < -\frac{1}{7}$  o  $t > 0$ ,  $\det(A) < 0$  e si tratta di un'iperbole.
  - Se  $-\frac{1}{7} < t < 0$ ,  $\det(A) > 0$  e si tratta di un'ellisse.
  - Se  $t = -\frac{1}{7}$ ,  $\det(A) = 0$  e si tratta di una parabola.
  - Se  $t = 0$  otteniamo l'equazione  $-x^2 + 2x = 0$ , quindi si tratta di una coppia di rette parallele (infatti  $\det(A) = 0$ ):  $x = 0$  e  $x = 2$ .

c) Calcoliamo gli autovalori di  $A$  per  $t = \frac{1}{3}$ :

$$p_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} -\frac{1}{3} - \lambda & 1 \\ 1 & \frac{1}{3} - \lambda \end{bmatrix} = \lambda^2 - \frac{10}{9}$$

Quindi gli autovalori di  $A$  sono  $\lambda = \pm \frac{\sqrt{10}}{3}$ , discordi infatti si tratta di un'iperbole. La conica ha quindi equazione del tipo

$$\frac{\sqrt{10}}{3}x^2 - \frac{\sqrt{10}}{3}y^2 + k = 0 \Rightarrow B = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{10}}{3} & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{\sqrt{10}}{3} & 0 \\ 0 & 0 & k \end{bmatrix}$$

Imponendo la condizione  $I_3 = \det(B) = \det(A) = \frac{1}{3}$  otteniamo  $-\frac{10}{9}k = -\frac{1}{3}$ , cioè  $k = \frac{3}{10}$ . Quindi l'equazione di  $C_{\frac{1}{3}}$  è

$$\frac{\sqrt{10}}{3}x^2 - \frac{\sqrt{10}}{3}y^2 + \frac{3}{10} = 0 \Rightarrow -\frac{10\sqrt{10}}{9}x^2 + \frac{10\sqrt{10}}{9}y^2 - 1 = 0$$

Effettuando infine la rotazione che manda  $x$  in  $y$  e  $y$  in  $-x$  otteniamo la forma canonica

$$C_{\frac{1}{3}} : \frac{10\sqrt{10}}{9}x^2 - \frac{10\sqrt{10}}{9}y^2 - 1 = 0$$

□

**Esercizio 13.13.** Fissato il parametro reale  $t$ , sia  $C_t$  la conica di equazione

$$C_t : tx^2 + 2xy + (t+2)y^2 - 2y = 0$$

- Stabilire se esistono valori di  $t$  per cui la conica è degenera.
- Determinare il tipo di conica al variare del parametro  $t$ .
- Scrivere la forma canonica di  $C_t$  per  $t = -1$ .

SOLUZIONE:

La matrice  $A'$  associata alla conica è

$$A' = \begin{bmatrix} t & 1 & 0 \\ 1 & t+2 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

- $\det(A') = -t$ , quindi la conica è degenera per  $t = 0$
- $\det(A) = t^2 + 2t - 1$ , quindi:
  - Se  $t < -1 - \sqrt{2}$  o  $t > -1 + \sqrt{2}$ ,  $\det(A) > 0$  e si tratta di un'ellisse.
  - Se  $-1 - \sqrt{2} < t < -1 + \sqrt{2}$  con  $t \neq 0$ ,  $\det(A) < 0$  e si tratta di un'iperbole.
  - Se  $t = -1 \pm \sqrt{2}$ ,  $\det(A) = 0$  e si tratta di una parabola.
  - Se  $t = 0$  otteniamo l'equazione  $2xy + 2y^2 - 2y = 0$ , quindi si tratta di una coppia di rette incidenti (infatti  $\det(A) \neq 0$ ):  $y = 0$  e  $x + y - 1 = 0$ .
- Calcoliamo gli autovalori di  $A$  per  $t = -1$ :

$$p_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} -1 - \lambda & 1 \\ 1 & 1 - \lambda \end{bmatrix} = \lambda^2 - 2$$

Quindi gli autovalori di  $A$  sono  $\lambda = \pm\sqrt{2}$ , discordi infatti si tratta di un'iperbole. La conica ha quindi equazione del tipo

$$\sqrt{2}x^2 - \sqrt{2}y^2 + k = 0 \Rightarrow B = \begin{bmatrix} \sqrt{2} & 0 & 0 \\ 0 & -\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & k \end{bmatrix}$$

Imponendo la condizione  $I_3 = \det(B) = \det(A) = 1$  otteniamo  $-2k = 1$ , quindi l'equazione di  $C_{-1}$  è

$$\sqrt{2}x^2 - \sqrt{2}y^2 - \frac{1}{2} = 0 \Rightarrow C_{-1} : 2\sqrt{2}x^2 - 2\sqrt{2}y^2 - 1 = 0$$

□

**Esercizio 13.14.** Si consideri la matrice

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

- Calcolare autovalori e autovettori di  $A$ .
- Calcolare una matrice diagonalizzante di  $A$ , che sia ortogonale e rappresenti una rotazione dello spazio attorno all'origine.
- Scrivere la forma canonica della conica  $C$  con matrice associata  $A$

SOLUZIONE:

- a) Il polinomio caratteristico di  $A$  è

$$p_A(\lambda) = (1 - \lambda)[(1 - \lambda)^2 - 4] = (1 - \lambda)(\lambda^2 - 2\lambda - 3)$$

quindi gli autovalori di  $A$  sono  $\lambda = -1, 1, 3$ . Calcoliamo gli autospazi:

$$E(1) = N(M - I) : \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = 0 \\ z = 0 \end{cases} \Rightarrow E(1) = \langle (1, 0, 0) \rangle$$

$$E(3) = N(M - 3I) : \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 2 \\ 0 & 2 & -2 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = t \\ z = t \end{cases} \Rightarrow E(3) = \langle (0, 1, 1) \rangle$$

$$E(-1) = N(M + I) : \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 2 & 2 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = -t \\ z = t \end{cases} \Rightarrow E(-1) = \langle (0, -1, 1) \rangle$$

- b) Gli autovettori trovati, essendo relativi a autovalori distinti, sono già ortogonali tra loro. E' quindi sufficiente renderli di norma 1 per ottenere la matrice diagonalizzante ortogonale di rotazione:

$$R = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

- c)  $\det(A) = -3$ , quindi si tratta di una conica non degenera. Inoltre l'autovalore della matrice  $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$  associata alla forma quadratica è  $\lambda = 1$  doppio. Si tratta quindi di un'ellisse e cerchiamo un'equazione del tipo  $x^2 + y^2 + t = 0$  a cui è associata la matrice

$$B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & t \end{bmatrix}$$

Imponendo la condizione  $\det(A) = \det(B)$  otteniamo  $t = -3$ . Infine la forma canonica della conica (ellisse reale) è

$$x^2 + y^2 - 3 = 0 \quad \Rightarrow \quad \frac{1}{3}x^2 + \frac{1}{3}y^2 - 1 = 0$$

Notiamo che si tratta in realtà di una circonferenza centrata nell'origine e di raggio  $\sqrt{3}$ .

□

**Esercizio 13.15.** Si consideri la conica di equazione

$$2x^2 + 4xy + 5y^2 + 2x - 2y + 1 = 0$$

- Si determini il tipo di conica.
- Si trovi l'eventuale centro della conica.
- Si trovino gli assi di simmetria e la forma canonica della conica.

SOLUZIONE:



a) La matrice associata alla conica è

$$A' = \begin{bmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 2 & 5 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \det(A) = -5 \neq 0$$

e si tratta di una conica non degenera. Inoltre

$$\det(A) = \det \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 5 \end{bmatrix} = 6 \neq 0$$

quindi si tratta di una conica a centro. Per stabilire se si tratta di un'ellisse o un'iperbole calcoliamo gli autovalori di  $A$ :

$$p_A(\lambda) = (2 - \lambda)(5 - \lambda) - 4 = \lambda^2 - 7\lambda + 6$$

quindi gli autovalori di  $A$  sono  $\lambda = 1, 6$ . Poiché gli autovalori sono concordi si tratta di un'ellisse.

b) Per trovare il centro risolviamo il sistema  $A|h$ :

$$\begin{bmatrix} 2 & 2 & | & -1 \\ 2 & 5 & | & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow II - I \begin{bmatrix} 2 & 2 & | & -1 \\ 0 & 3 & | & 2 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} 2x + 2y = -1 \\ 3y = 2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = -\frac{7}{6} \\ y = \frac{2}{3} \end{cases} \Rightarrow C \left( -\frac{7}{6}, \frac{2}{3} \right)$$

c) Calcoliamo gli autospazi di  $A$ :

$$E(1) = N(A - I) : \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = -2t \\ y = t \end{cases} \Rightarrow E(1) = \langle (-2, 1) \rangle$$

$$E(6) = N(A - 6I) : \begin{bmatrix} -4 & 2 \\ 2 & -1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = 2t \end{cases} \Rightarrow E(6) = \langle (1, 2) \rangle$$

Gli assi sono le rette passanti per il centro, di direzione parallela agli autovettori trovati:

$$a_1 : \begin{cases} x = -\frac{7}{6} - 2t \\ y = \frac{2}{3} + t \end{cases} \Rightarrow x + 2y = \frac{1}{6}$$

$$a_2 : \begin{cases} x = -\frac{7}{6} + t \\ y = \frac{2}{3} + 2t \end{cases} \Rightarrow 2x - y = -3$$

Inoltre si tratta di un'ellisse con autovalori  $\lambda = 1, 6$ . La forma canonica cercata è quindi del tipo  $x^2 + 6y^2 + t = 0$ , a cui è associata la matrice

$$B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & t \end{bmatrix}$$

Imponendo la condizione  $\det(A) = \det(B)$  otteniamo  $t = -\frac{5}{6}$ . Infine la forma canonica della conica (ellisse reale) è

$$x^2 + 6y^2 - \frac{5}{6} = 0 \quad \Rightarrow \quad \frac{6}{5}x^2 + \frac{36}{5}y^2 - 1 = 0$$

□

**Esercizio 13.16.** Sia  $C$  la conica di equazione

$$C : 3x^2 + 14xy - 5y^2 - 10x + 14y = 0$$

a) Stabilire il tipo di conica.

b) Nel caso sia una conica a centro, trovare le coordinate del centro.

c) Trovare equazioni degli eventuali asintoti della conica.

SOLUZIONE:

a) Le matrici  $A'$  e  $A$  associate alla conica sono:

$$A' = \begin{bmatrix} 3 & 7 & -5 \\ 7 & -5 & 7 \\ -5 & 7 & 0 \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 3 & 7 \\ 7 & -5 \end{bmatrix}$$

La matrice  $A'$  ha determinante non nullo, quindi si tratta di una conica non degenera; inoltre  $\det(A) = -64 < 0$ , quindi si tratta di un'iperbole.

b) Per trovare il centro risolviamo il sistema  $Ax = -h$ :

$$\left[ \begin{array}{cc|c} 3 & 7 & 5 \\ 7 & -5 & -7 \end{array} \right] \Rightarrow 3II - 7I \left[ \begin{array}{cc|c} 5 & 7 & 5 \\ 0 & -64 & -56 \end{array} \right] \Rightarrow \begin{cases} x = -\frac{3}{8} \\ y = \frac{7}{8} \end{cases} \Rightarrow C = \left( -\frac{3}{8}, \frac{7}{8} \right)$$

c) Gli asintoti sono rette passanti per il centro, di direzione parallela ai punti all'infinito della conica. L'equazione della conica in coordinate omogenee è  $3X^2 + 14XY - 5Y^2 - 10XZ + 14YZ = 0$ . Ponendo  $Z = 0$  otteniamo l'equazione  $3X^2 + 14XY - 5Y^2 = 0$  le cui soluzioni sono

$$\frac{X}{Y} = \frac{-7 \pm 8}{3}$$

cioè le due rette  $x + 5y = 0$  e  $3x - y = 0$ . Infine gli asintoti (passanti per il centro) sono le rette

$$a_1 : x + 5y - 4 = 0 \quad a_2 : 3x - y + 2 = 0$$

□

**Esercizio 13.17.** Sia  $C$  la conica di equazione

$$x^2 + 4xy + 4y^2 + 4y = 0.$$

- Si determini il tipo di conica.
- Si trovi la forma canonica della conica.
- Si trovino gli eventuali assi di simmetria della conica.

SOLUZIONE:

a) Le matrici associate alla conica sono:

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 4 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \quad h = \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Notiamo che  $I_3 = \det(A') = -4 \neq 0$ , quindi si tratta di una conica non degenera. Inoltre  $I_2 = \det(A) = 0$ , quindi è una parabola.

b) Il polinomio caratteristico di  $A$  è  $p_A(\lambda) = \lambda^2 - 5\lambda$ , quindi  $A$  ha autovalori:  $\lambda_1 = 0$  e  $\lambda_2 = 5$ . La forma canonica sarà del tipo  $x^2 - 2py = 0$ , cerchiamo quindi un'equazione del tipo

$$\lambda x^2 + 2ty = 0 \quad \Rightarrow \quad 5x^2 + 2ty = 0$$

a cui è associata la matrice

$$B = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & t \\ 0 & t & 0 \end{bmatrix}$$

Sappiamo inoltre che  $I_3 = \det(A')$  è un invariante, quindi  $\det(A') = \det(B)$ . Risolviamo quindi l'equazione:

$$-4 = -5t^2 \quad \Rightarrow \quad t^2 = \frac{4}{5} \quad \Rightarrow \quad t = -\frac{2}{\sqrt{5}}$$

Infine possiamo ricavare la forma canonica:

$$5x^2 + 2 \cdot \left( -\frac{2}{\sqrt{5}} \right) y = 0 \quad \Rightarrow \quad x^2 - \frac{4}{5\sqrt{5}} y = 0$$

c) Calcoliamo la direzione dell'asse ricordando che questo è parallelo all'autovettore relativo all'autovalore nullo.

Calcoliamo quindi l'autospazio  $E(0)$  risolvendo il sistema omogeneo associato a  $A$ :

$$\left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 4 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow II - 2I \Rightarrow \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow x + 2y = 0 \Rightarrow \begin{cases} x = -2t \\ y = t \end{cases} \Rightarrow E(0) = \langle (-2, 1) \rangle$$

Ora che abbiamo la direzione dell'asse dobbiamo determinarne un punto per potere scrivere l'equazione.

Consideriamo una qualsiasi retta ortogonale all'asse, cioè di direzione  $(1, 2)$ :

$$\begin{cases} x = x_0 + t \\ y = y_0 + 2t \end{cases} \Rightarrow 2x - y = k \quad \text{per qualche } k$$

Se una tale retta interseca la parabola in due punti  $D$  e  $E$ , allora il punto medio  $M$  del segmento  $DE$  sarà un punto dell'asse. Senza tenere  $k$  variabile assegnamo a  $k$  un valore a caso, la cosa più semplice è porre  $k = 0$ .

$$\begin{cases} 2x - y = 0 \\ x^2 + 4xy + 4y^2 + 4y = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = 2x \\ 25x^2 + 8x = 0 \end{cases} \Rightarrow D = (0, 0), \quad E = \left(-\frac{8}{25}, -\frac{16}{25}\right)$$

Infine il punto medio  $M$  del segmento  $DE$  è  $M = \left(-\frac{4}{25}, -\frac{8}{25}\right)$ .

L'asse è la retta per  $M$  parallela all'autovettore relativo a  $\lambda = 0$ , cioè di direzione  $(-2, 1)$ :

$$\begin{cases} x = -\frac{4}{25} - 2t \\ y = -\frac{8}{25} + t \end{cases} \Rightarrow x + 2y = -\frac{4}{5} \Rightarrow 5x + 10y = -4$$

□

**Esercizio 13.18.** Sia  $\mathbf{C}$  la conica di equazione

$$\mathbf{C} : 6x^2 + 4xy + 9y^2 - 5x + 10y = 0.$$

- a) Stabilire il tipo di conica e la forma canonica di  $\mathbf{C}$ .  
 b) Trovare equazioni degli assi di simmetria di  $\mathbf{C}$ .

SOLUZIONE:

- a) Le matrici associate alla conica sono

$$\tilde{A} = \begin{bmatrix} 6 & 2 & -\frac{5}{2} \\ 2 & 9 & 5 \\ -\frac{5}{2} & 5 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{bmatrix} 6 & 2 \\ 2 & 9 \end{bmatrix}$$

Di conseguenza:

- $I_3 = \det(\tilde{A}) = -\frac{1025}{4}$ , e si tratta di una conica non degenera.
- $p_A(\lambda) = (6 - \lambda)(9 - \lambda) - 4 = \lambda^2 - 15\lambda + 50$ . Quindi gli autovalori sono  $\lambda_1 = 10$  e  $\lambda_2 = 5$ , concordi, e si tratta di un'ellisse.
- Sappiamo che la forma canonica sarà del tipo  $ax^2 + by^2 \pm 1 = 0$ , cerchiamo quindi un'equazione del tipo

$$\lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 + t = 0 \quad \Rightarrow \quad 10x^2 + 5y^2 + t = 0$$

a cui è associata la matrice

$$B = \begin{bmatrix} 10 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & t \end{bmatrix}$$

Sappiamo inoltre che  $I_3 = \det(\tilde{A})$  è un invariante, quindi  $I_3 = \det(\tilde{A}) = \det(B)$ . Risolviamo quindi l'equazione:

$$-\frac{1025}{4} = 50t \quad \Rightarrow \quad t = -\frac{41}{8}$$

Infine possiamo ricavare la forma canonica:

$$10x^2 + 5y^2 - \frac{41}{8} = 0 \quad \Rightarrow \quad \frac{80}{41}x^2 + \frac{40}{41}y^2 - 1 = 0$$

Notiamo che si tratta di un'ellisse reale.

- b) Determiniamo il centro della conica risolvendo il sistema  $A|h$ :

$$\left[ \begin{array}{cc|c} 6 & 2 & \frac{5}{2} \\ 2 & 9 & -5 \end{array} \right] \Rightarrow 3II - I \left[ \begin{array}{cc|c} 6 & 2 & \frac{5}{2} \\ 0 & 25 & -\frac{35}{2} \end{array} \right] \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{13}{20} \\ y = -\frac{7}{10} \end{cases} \Rightarrow C \left( \frac{13}{20}, -\frac{7}{10} \right)$$

Calcoliamo gli autospazi di  $A$ :

$$E(10) = N(A - 10I) : \begin{bmatrix} -4 & 2 \\ 2 & -1 \end{bmatrix} \Rightarrow 2x - y = 0$$

$$E(5) = N(A - 5I) : \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \Rightarrow x + 2y = 0$$

Infine gli assi hanno la direzione degli autovettori e passano per il centro  $C$ :

$$a_1 : 2x - y = 2 \qquad a_2 : x + 2y = -\frac{3}{4}$$

□