

COGNOME

NOME

Matr.

Analisi Matematica II (EA)

2 novembre 2010

Esercizio 1 (7 punti)

Si verifichi se esiste il limite

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^3 \sin y - 2xy^2}{x^2 + x^2y^4 + y^2},$$

e, se esiste, lo si calcoli.

$$L=0$$

Risultato:

Calcoli:

Per $x=0, y \neq 0$ il numeratore si annulla e il denominatore è $\neq 0$, quindi $\lim_{y \rightarrow 0} f(0,y) = 0$ e il "candidato" limite è $L=0$.

Per dimostrare che effettivamente il limite è 0 usiamo le coordinate polari $x = \rho \cos \theta, y = \rho \sin \theta$. Si ha

$$\left| f(\rho \cos \theta, \rho \sin \theta) - 0 \right| = \frac{|\rho^3 \cos^3 \theta \sin(\rho \sin \theta) - 2\rho \cos \theta \rho^2 \sin^2 \theta|}{\rho^2 + \rho^6 \cos^2 \theta \sin^4 \theta} \leq$$

$$\leq \frac{\rho^3}{\rho^2} |\cos^3 \theta \sin(\rho \sin \theta) - 2 \cos \theta \sin^2 \theta| \leq$$

↳ [poiché $\rho^6 \cos^2 \theta \sin^4 \theta \geq 0$]

$$\leq \rho (|\cos^3 \theta| |\sin(\rho \sin \theta)| + 2 |\cos \theta| |\sin^2 \theta|) \leq$$

$$\leq \rho (1 \cdot 1 + 2 \cdot 1 \cdot 1) = 3\rho.$$

Abbiamo dunque ottenuto una maggiorazione in termini di una funzione infinitesima della sola ρ .

Il limite dunque esiste e vale 0.

Esercizio 2 (7 punti)

Si determinino i punti stazionari della funzione $f(x, y, z) = 2xy - 3y^2 + xyz$, e si stabilisca se sono di massimo relativo, minimo relativo o sella.

Risultato:

$(0, 0, z)$ per $z \in \mathbb{R}$; $(x, 0, -2)$ per $x \in \mathbb{R}$; tutti pti di sella

Calcoli:

Calcoliamo le derivate parziali:

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 2y + zy \quad ; \quad \frac{\partial f}{\partial y} = 2x - 6y + xz \quad ; \quad \frac{\partial f}{\partial z} = xy$$

Dobbiamo trovare i valori per cui $\vec{\nabla} f = (0, 0, 0)$. L'ultima derivata è nulla per $x=0$ oppure $y=0$. Messo $\underline{x=0}$ nella seconda si trova $y=0$, e messi $x=0$ e $y=0$ nella prima si vede che è verificata per ogni z . Dunque $(0, 0, z)$ sono punti stazionari per ogni $z \in \mathbb{R}$. Messo $\underline{y=0}$ nella seconda si trova $x(2+z)=0$, dunque $x=0$ oppure $z=-2$, e in ogni caso la prima equazione è verificata. Dunque $(0, 0, z)$ e $(x, 0, -2)$ sono punti stazionari per ogni $z \in \mathbb{R}$ e per ogni $x \in \mathbb{R}$. [I primi li avevamo già trovati...]

Calcoliamo l'hessiano: risulta $\begin{pmatrix} 0 & 2+z & y \\ 2+z & -6 & x \\ y & x & 0 \end{pmatrix}$. Nei punti $(0, 0, z)$ vale $\begin{pmatrix} 0 & 2+z & 0 \\ 2+z & -6 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, e per $z \neq -2$ si ha un valore 0 sulla diagonale di una riga non tutta nulla: $(0, 0, z)$ con $z \neq -2$ sono dunque punti di sella. [Gli autovalori sono $\lambda_1=0$, $\lambda_{2,3} = -3 \pm \sqrt{9+(2+z)^2}$, che per $z \neq -2$ sono discordanti]

Nei punti $(x, 0, -2)$ l'hessiano vale $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -6 & x \\ 0 & x & 0 \end{pmatrix}$, e dunque per $x \neq 0$ abbiamo un valore 0 sulla diagonale di una riga non tutta nulla, dunque i punti $(x, 0, -2)$ per $x \neq 0$ sono punti di sella. [Gli autovalori sono $\lambda_1=0$, $\lambda_{2,3} = -3 \pm \sqrt{9+x^2}$, che per $x \neq 0$ sono discordanti...].

Resta il punto $(0, 0, -2)$. Riscrivendo la funzione come $xy(2+z) - 3y^2$, si vede che per $x=0$, $z=-2$ e $y \neq 0$ assume valori < 0 . Invece per $x=\sqrt{y}$, $z=-2+k\sqrt{y}$ e $y>0$ vale $\sqrt{y} \cdot y \cdot k\sqrt{y} - 3y^2 = (k-3)y^2$, dunque per $k>3$ assume valori > 0 . Il punto $(0, 0, -2)$ è dunque una sella.

Esercizio 3 (8 punti)

Data la curva $\gamma(t) = (2t - t^2, 2t + t^2, t - 1)$

- si determinino il versore tangente, il versore normale, il versore binormale in ogni punto di $\gamma(t)$;
- si determini il piano osculatore (cioè quello generato da T e N) nel punto $\gamma(1) = (1, 3, 0)$.

Risultati: $\vec{T} = (9+8t^2)^{-1/2} (2-2t, 2+2t, 1); \vec{B} = \frac{1}{3\sqrt{2}} (-1, -1, 4);$
 $\vec{N} = \frac{1}{3\sqrt{2}\sqrt{9+8t^2}} (-8t-9, 9-8t, -4t).$

$$x + y - 4z = 4$$

Calcoli:

Si ha $\gamma'(t) = (2-2t, 2+2t, 1)$ e $\|\gamma'(t)\| = \sqrt{(2-2t)^2 + (2+2t)^2 + 1} = \sqrt{9+8t^2}$. Dunque

$$\vec{T}(t) = \frac{1}{\sqrt{9+8t^2}} (2-2t, 2+2t, 1).$$

Calcoliamo: $\gamma''(t) = (-2, 2, 0)$. Dunque

$$\gamma' \times \gamma'' = \det \begin{pmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 2-2t & 2+2t & 1 \\ -2 & 2 & 0 \end{pmatrix} = (-2, -2, 4-4t+4+4t) = (-2, -2, 8).$$

Siccome $\vec{B} = \gamma' \times \gamma'' / \|\gamma' \times \gamma''\|$, si ha

$$\vec{B}(t) = \frac{(-2, -2, 8)}{\sqrt{72}} = \frac{(-1, -1, 4)}{3\sqrt{2}}.$$

Infine $\vec{N}(t) = \vec{B}(t) \times \vec{T}(t)$, dunque

$$\vec{N}(t) = \det \begin{pmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ -1 & -1 & 4 \\ 2-2t & 2+2t & 1 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{3\sqrt{2}\sqrt{9+8t^2}} = \frac{1}{3\sqrt{2}\sqrt{9+8t^2}} (-8t-9, 9-8t, -4t).$$

Il piano osculatore è quello ortogonale a \vec{B} . Dunque si ha (in ogni punto $\gamma(t)$...)

$$(-1)(x-1) - (-1)(y-3) + 4z = 0, \text{ cioè } x + y - 4z = 4.$$

[Il piano normale è quello ortogonale a \vec{T} , che per $t=1$ vale

$$\vec{T}(1) = \frac{1}{\sqrt{17}} (0, 4, 1). \text{ Quindi}$$

$$4(y-3) + z = 0, \text{ cioè } 4y + z = 12. \quad \left. \begin{array}{l} \nearrow \text{Non richiesto...} \\ \searrow \end{array} \right\}$$

[Il piano rettificante è quello ortogonale a \vec{N} , che per $t=1$ vale

$$\vec{N}(1) = \frac{1}{3\sqrt{34}} (-17, 1, -4). \text{ Quindi}$$

$$(-17)(x-1) + 1 \cdot (y-3) - 4z = 0, \text{ cioè } 17x - y + 4z = 14. \quad \left. \begin{array}{l} \nearrow \text{Non richiesto...} \\ \searrow \end{array} \right\}$$

Esercizio 4 (8 punti)

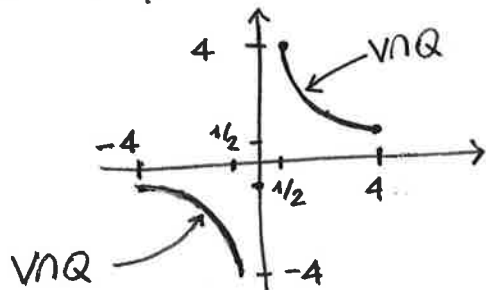
Siano $V = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid xy = 2\}$ e $Q = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid -4 \leq x \leq 4, -4 \leq y \leq 4\}$. Determinare il massimo e il minimo della funzione $F(x, y) = 2x^2 - y + 1$ sull'intersezione di $V \cap Q$. Esistono il massimo e il minimo di F su V ? E sull'intersezione di V con il terzo quadrante?

Risultati: $\boxed{\begin{array}{l} \text{MAX : } F(-4, -1/2) = 67/2 \\ \text{MIN : } F(1/2, 4) = -5/2 \end{array}}$

$\boxed{\begin{array}{l} \text{Non esistono max e min su } V. \\ \text{Non esiste max su } V \cap \{3^{\circ} \text{quadr}\}, \\ \text{ma c'è min : } F(-\frac{1}{\sqrt[3]{2}}, -2\sqrt[3]{2}) = 3\sqrt[3]{2} + 1. \end{array}}$

Calcoli:

V è dato da due rami di iperbole, Q è un quadrato. Dunque $V \cap Q$ è la parte di iperbole dentro il quadrato:



$xy = 2$ per $y = 4$ da $x = 1/2$
e per $x = 4$ da $y = 1/2$

Analogamente per $y = -4$,
 $x = -1/2$ e $x = -4, y = -1/2$.

Per determinare massimo e minimo si può "restringere" la funzione su $V \cap Q$, cioè considerare $G(x) = F(x, 2/x) = 2x^2 - \frac{2}{x} + 1$, con $x \in [-4, -1/2] \cup [1/2, 4]$. [Per esercizio...]

Facciamolo però con i moltiplicatori di Lagrange, considerando V come il luogo di zeri di $W(x, y) = xy - 2$.
Facendo le derivate prime otteniamo il sistema:

$$\begin{cases} \frac{\partial F}{\partial x} - \lambda \frac{\partial W}{\partial x} = 0 \\ \frac{\partial F}{\partial y} - \lambda \frac{\partial W}{\partial y} = 0 \\ W(x, y) = 0 \end{cases} \quad \text{cioè} \quad \begin{cases} 4x - \lambda y = 0 \rightarrow x = \frac{\lambda}{4} y \\ -1 - \lambda x = 0 \rightarrow -1 - \frac{\lambda^2}{4} y = 0 \\ xy - 2 = 0 \end{cases}$$

Se fosse $\lambda = 0$ ne verrebbe $x = 0$, che è incompatibile con $xy - 2 = 0$.
Dunque si ha $\lambda \neq 0$ e posso scrivere $y = -4/\lambda^2$. Così l'ultima equazione diventa $\frac{\lambda}{4} \left(-\frac{4}{\lambda^2}\right) - 2 = 0$, cioè $4 = 2\lambda^3$, da cui $\lambda = \sqrt[3]{2}$, $y = -\frac{4}{2^{2/3}} = -2\sqrt[3]{2}$.
Dunque abbiamo individuato il punto $(-\frac{1}{\sqrt[3]{2}}, -2\sqrt[3]{2})$.

Dobbiamo poi considerare gli estremi del rinvolo: $(-4, -1/2), (-1/2, -4), (1/2, 4)$ e $(4, 1/2)$. Si ha $F(-4, -1/2) = 67/2$, $F(-1/2, -4) = 11/2$, $F(1/2, 4) = -5/2$, $F(4, 1/2) = 65/2$, $F(-\frac{1}{\sqrt[3]{2}}, -2\sqrt[3]{2}) = 3\sqrt[3]{2} + 1$, da cui si deduce che il massimo di F è $67/2$, il minimo di F è $-5/2$.

Su V non esistono massimo e minimo, perché $F(x, 2/x) \xrightarrow{x \rightarrow 0^+} -\infty$, $F(x, 2/x) \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} +\infty$. Su $V \cap \{3^{\circ} \text{quadr}\}$ si ha il minimo, perché $F(x, 2/x) \xrightarrow{x \rightarrow 0^-} +\infty$.